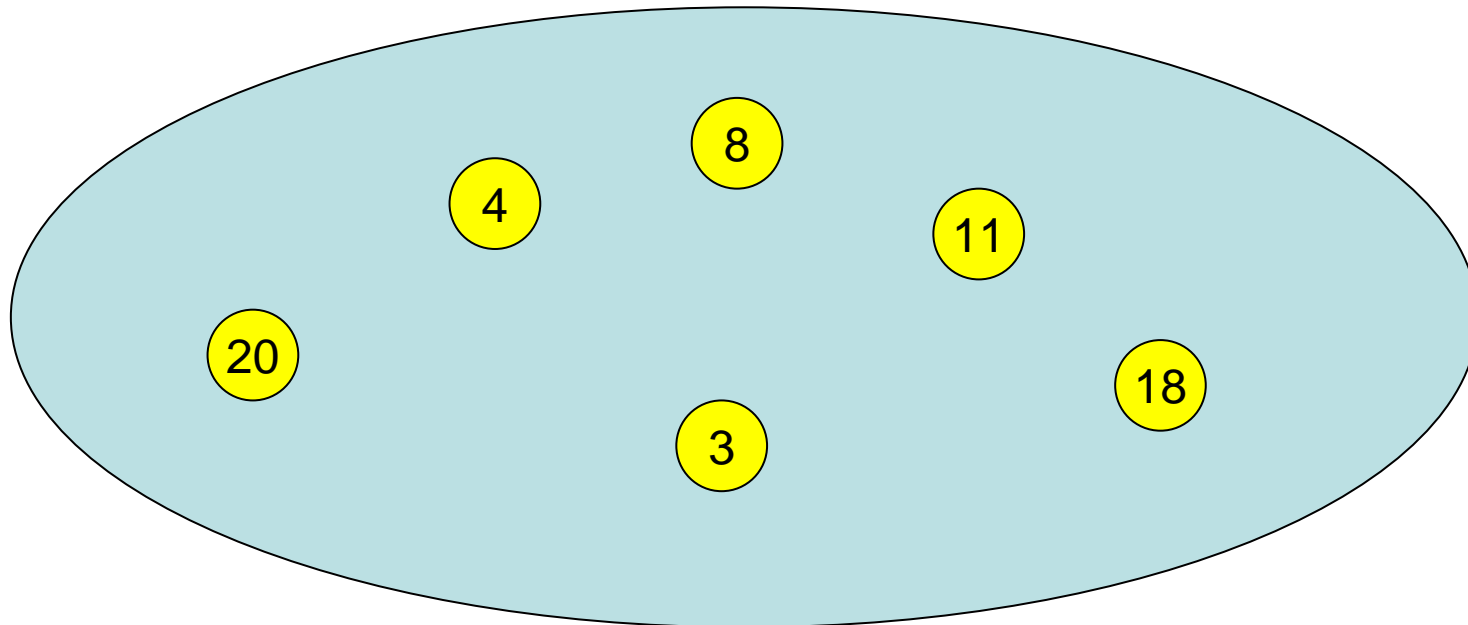


# Effiziente Algorithmen und Datenstrukturen I

## Kapitel 3: Suchstrukturen

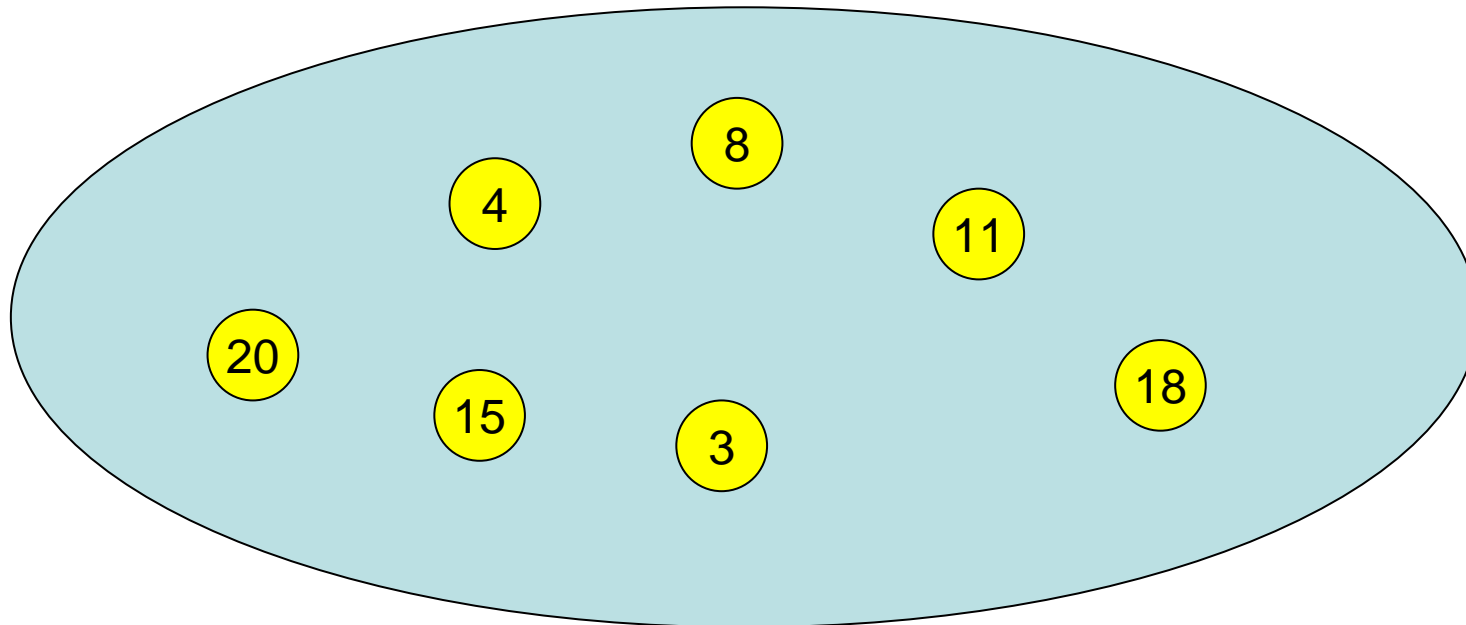
Christian Scheideler  
WS 2008

# Suchstruktur



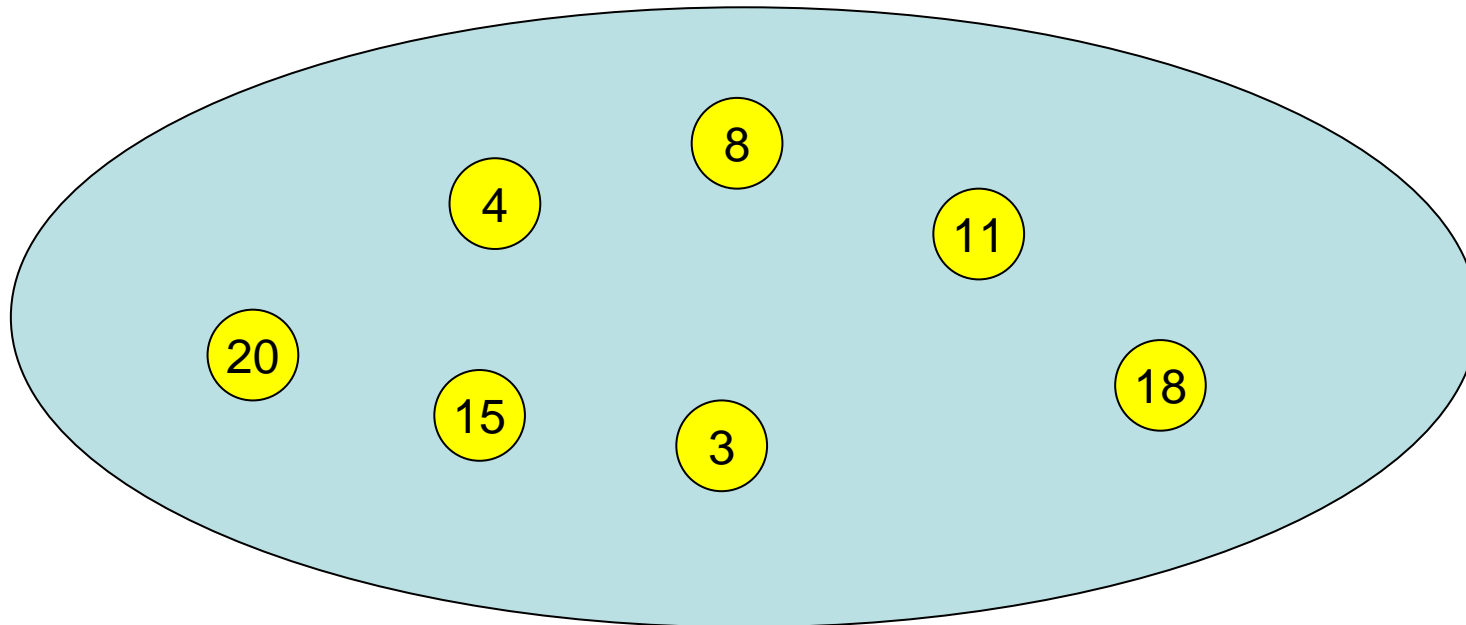
# Suchstruktur

insert(15)



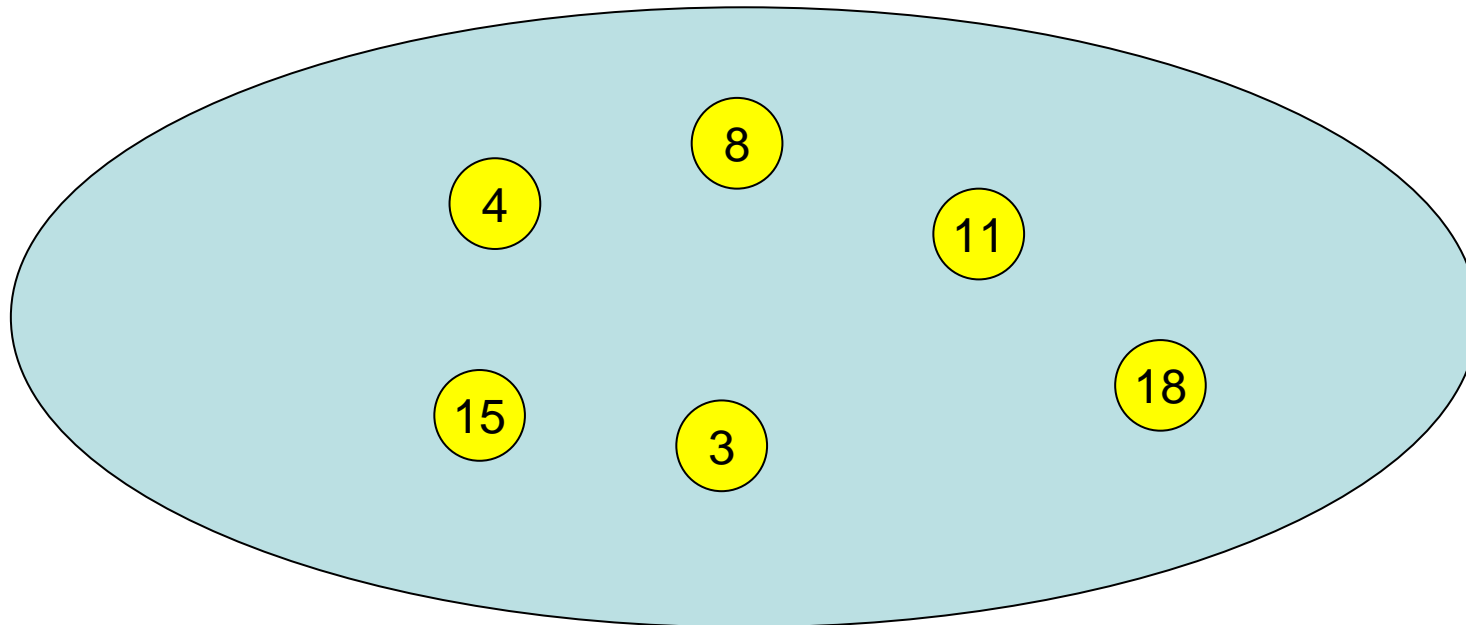
# Suchstruktur

delete(20)



# Suchstruktur

search(7) ergibt 8 (nächsten Nachfolger)



# Suchstruktur

**S**: Menge von Elementen

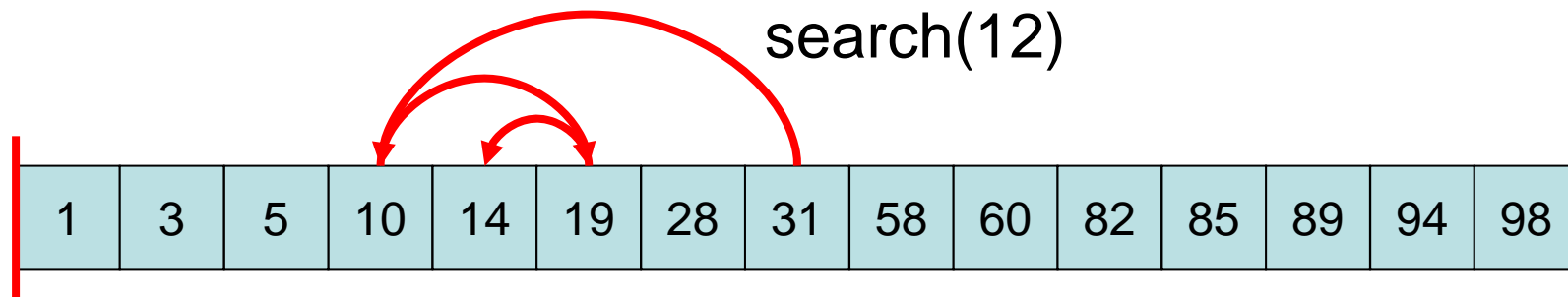
Jedes Element **e** identifiziert über **key(e)**.

Operationen:

- **S.insert**(**e**: Element):  $S := S \cup \{e\}$
- **S.delete**(**k**: Key):  $S := S \setminus \{e\}$ , wobei **e** das Element ist mit **key(e)=k**
- **S.search**(**k**: Key): gib  $e \in S$  aus mit minimalem **key(e)** so dass **key(e)  $\geq$  k**

# Statische Suchstruktur

1. Speichere Elemente in sortiertem Feld.



search: über binäre Suche (  $O(\log n)$  Zeit )

# Binäre Suche

Eingabe: Zahl  $x$  und ein sortiertes Feld  $A[1], \dots, A[n]$

Binäre Suche Algorithmus:

$l := 1; r := n$

while  $l < r$  do

$m := (r+l) \text{ div } 2$

    if  $A[m] = x$  then return  $m$

    if  $A[m] < x$  then  $l := m+1$

        else  $r := m$

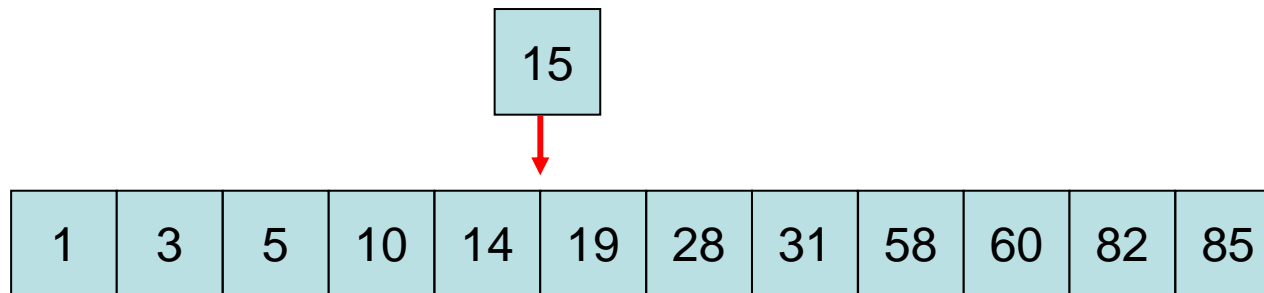
return  $l$



# Dynamische Suchstruktur

insert und delete Operationen:

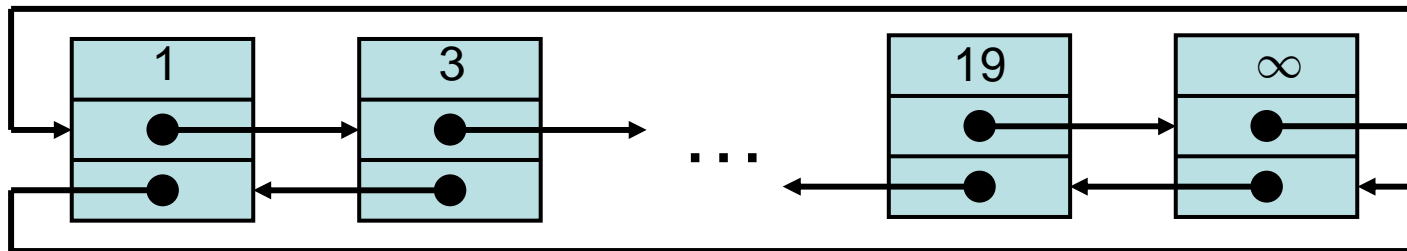
Sortiertes Feld schwierig zu aktualisieren!



Worst case:  $\Theta(n)$  Zeit

# Suchstruktur

## 2. Sortierte Liste (mit $\infty$ -Element)

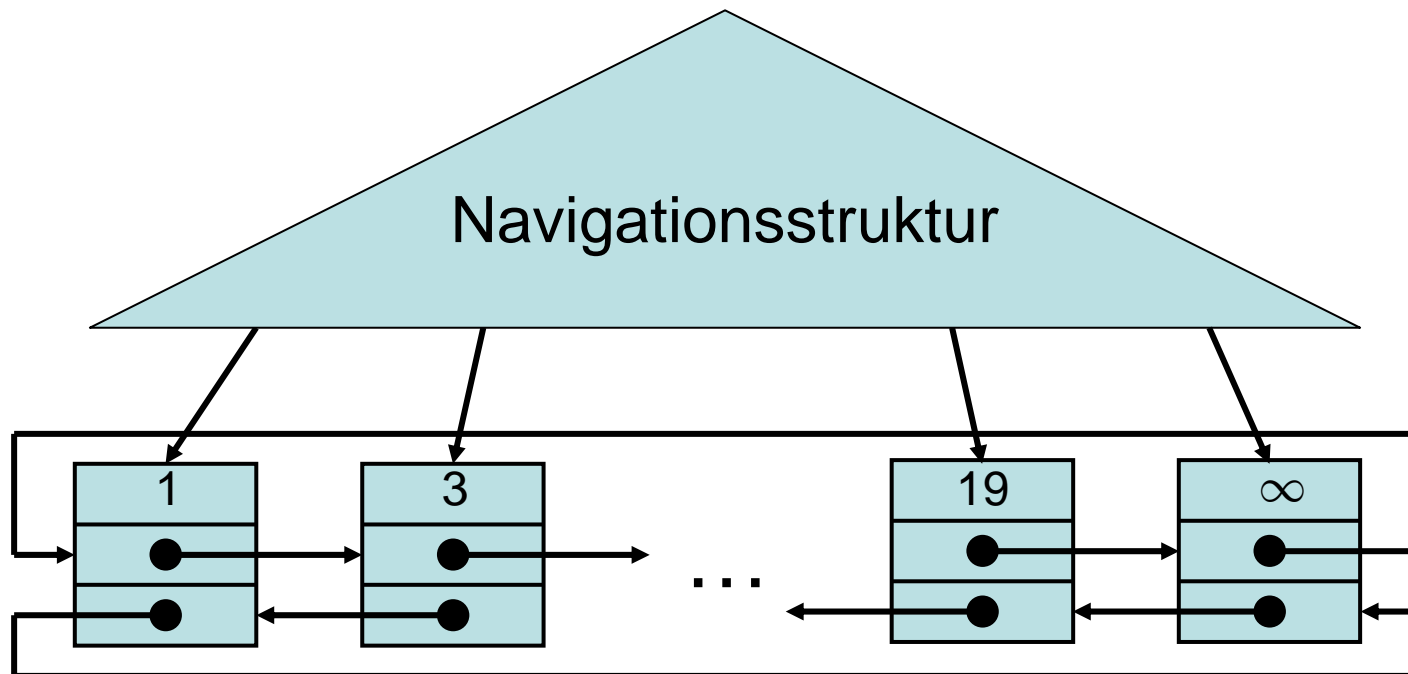


**Problem:** insert, delete und search kosten im worst case  $\Theta(n)$  Zeit

**Einsicht:** Wenn search effizient zu implementieren wäre, dann auch alle anderen Operationen

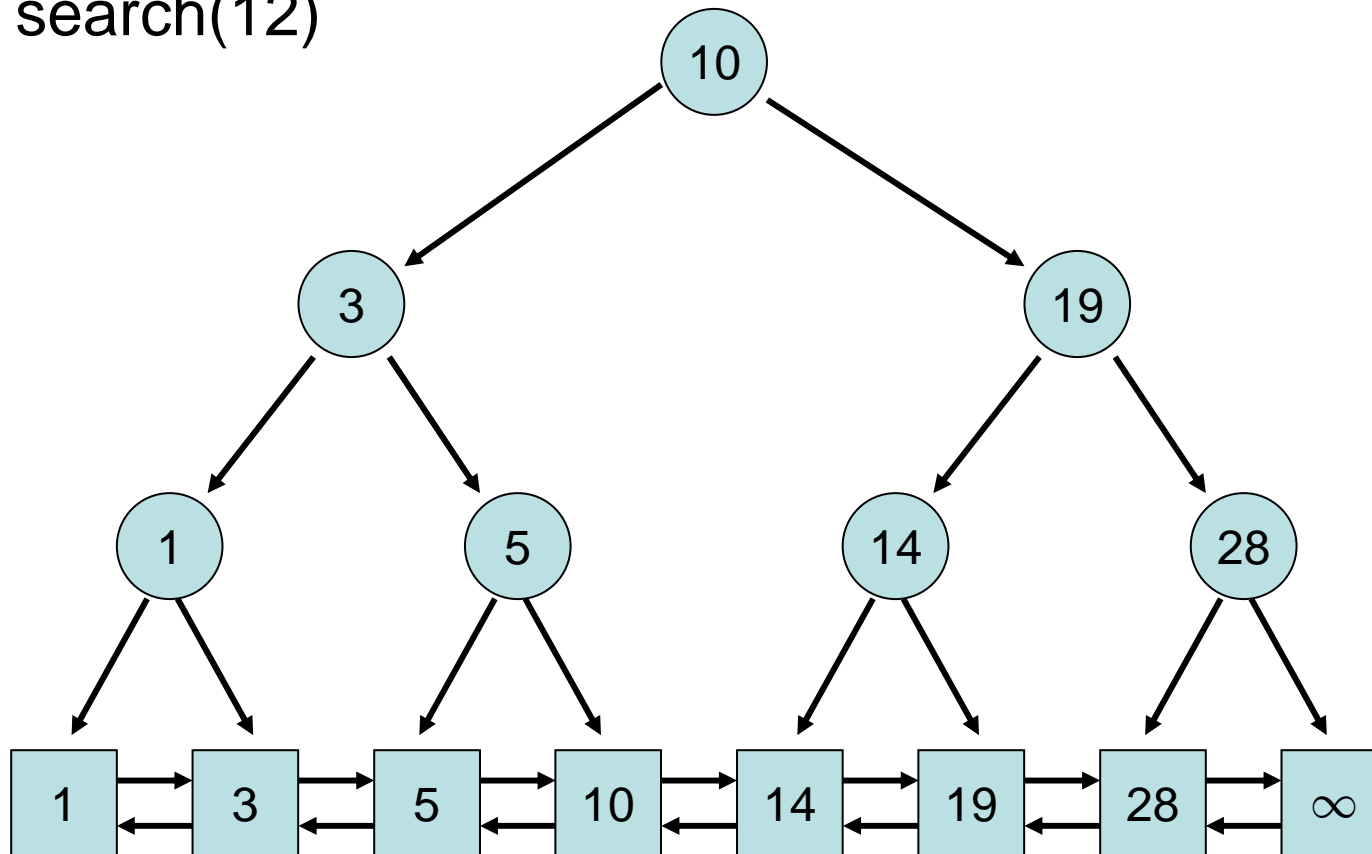
# Suchstruktur

Idee: füge Navigationsstruktur hinzu, die search effizient macht



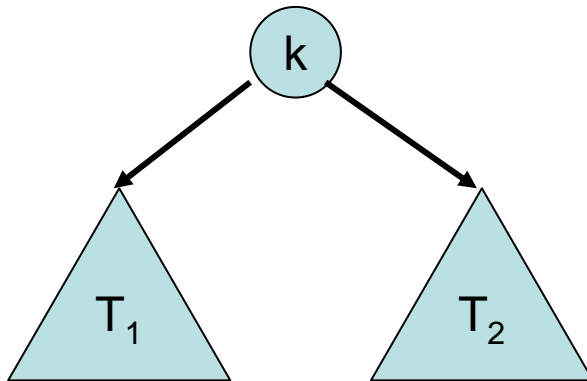
# Binärer Suchbaum (ideal)

search(12)



# Binärer Suchbaum

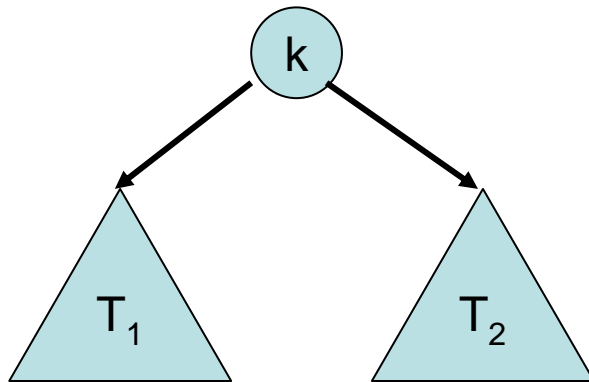
Suchbaum-Regel:



Für alle Schlüssel  $k'$  in  $T_1$   
und  $k''$  in  $T_2$ :  $k' \leq k < k''$

Damit **search** Operation einfach zu implementieren.

# search(k) Operation



Für alle Schlüssel  $k'$  in  $T_1$   
und  $k''$  in  $T_2$ :  $k' \leq k < k''$

## Suchstrategie:

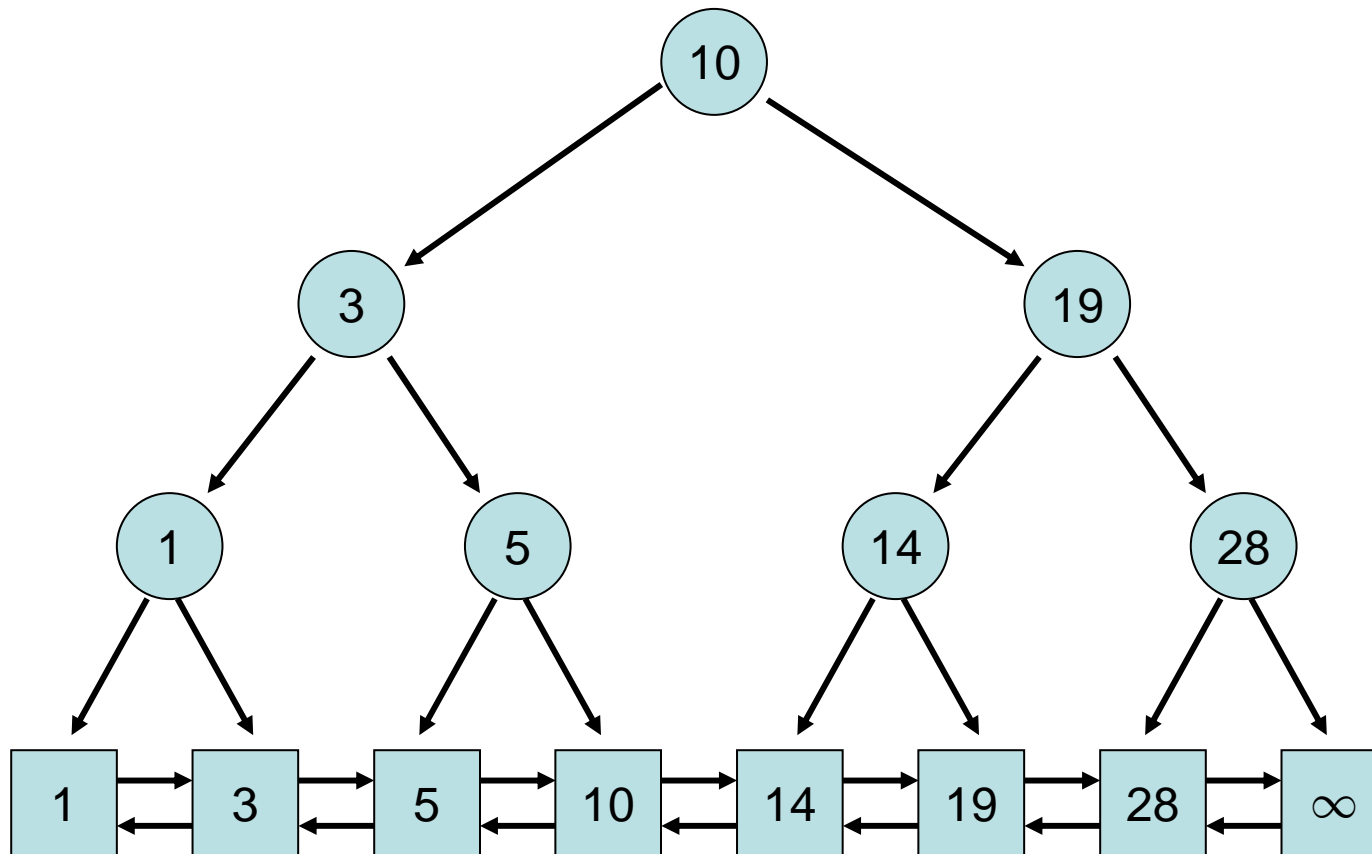
- Starte in Wurzel des Suchbaums
- Für jeden erreichten Knoten  $v$ :
  - Falls  $\text{key}(v) \geq k$ , gehe zum linken Kind von  $v$ , sonst gehe zum rechten Kind

# Binärer Suchbaum

Formell: für einen Baumknoten  $v$  sei

- $key(v)$  der Schlüssel in  $v$
- $d(v)$  die Anzahl Kinder von  $v$
- **Suchbaum-Regel:** (s.o.)
- **Grad-Regel:**  
Alle Baumknoten haben zwei Kinder  
(sofern #Elemente  $>1$ )
- **Schlüssel-Regel:**  
Für jedes Element  $e$  in der Liste gibt es genau einen Baumknoten  $v$  mit  $key(v)=key(e)$ .

# Search(9)



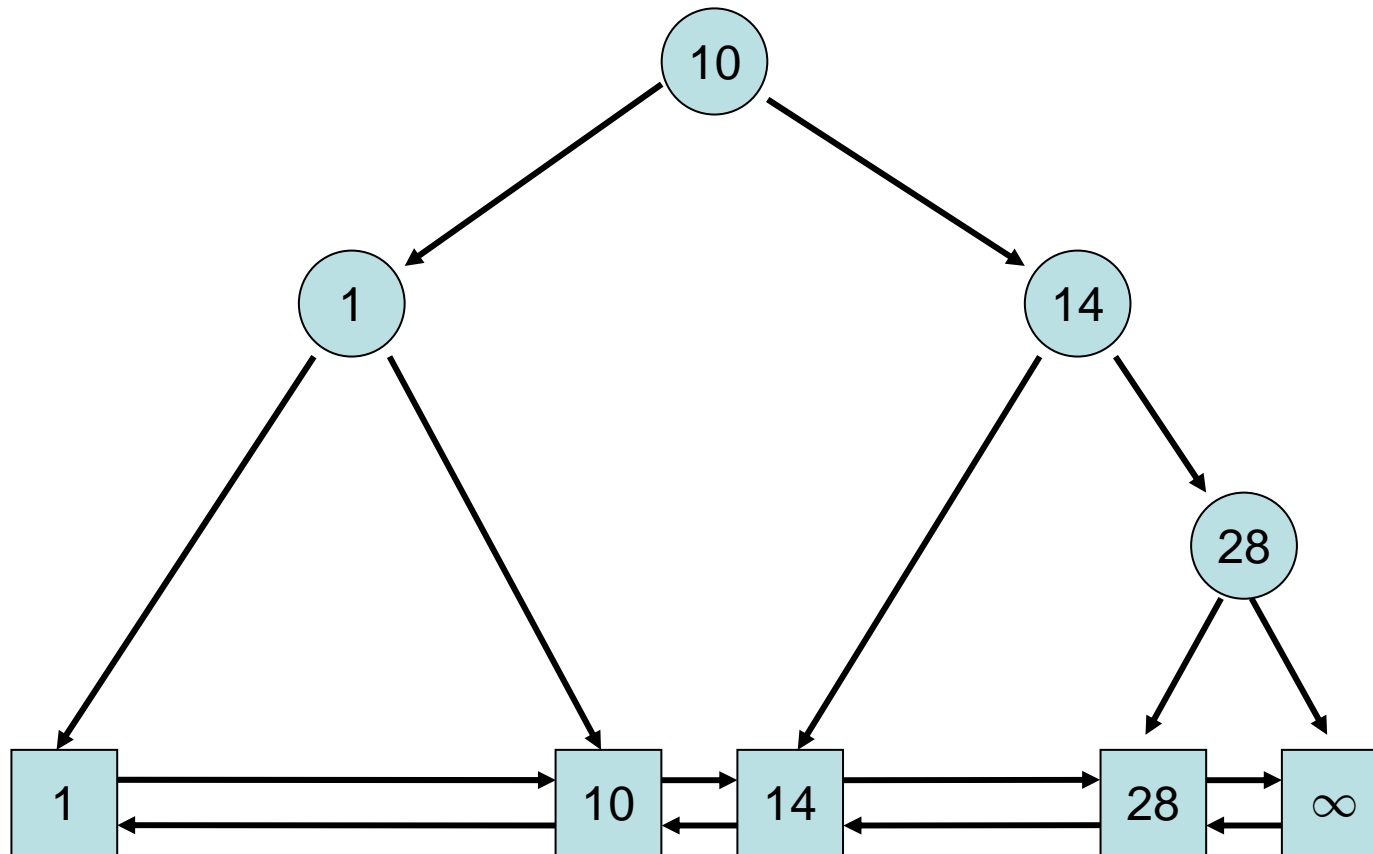


# Insert und Delete Operationen

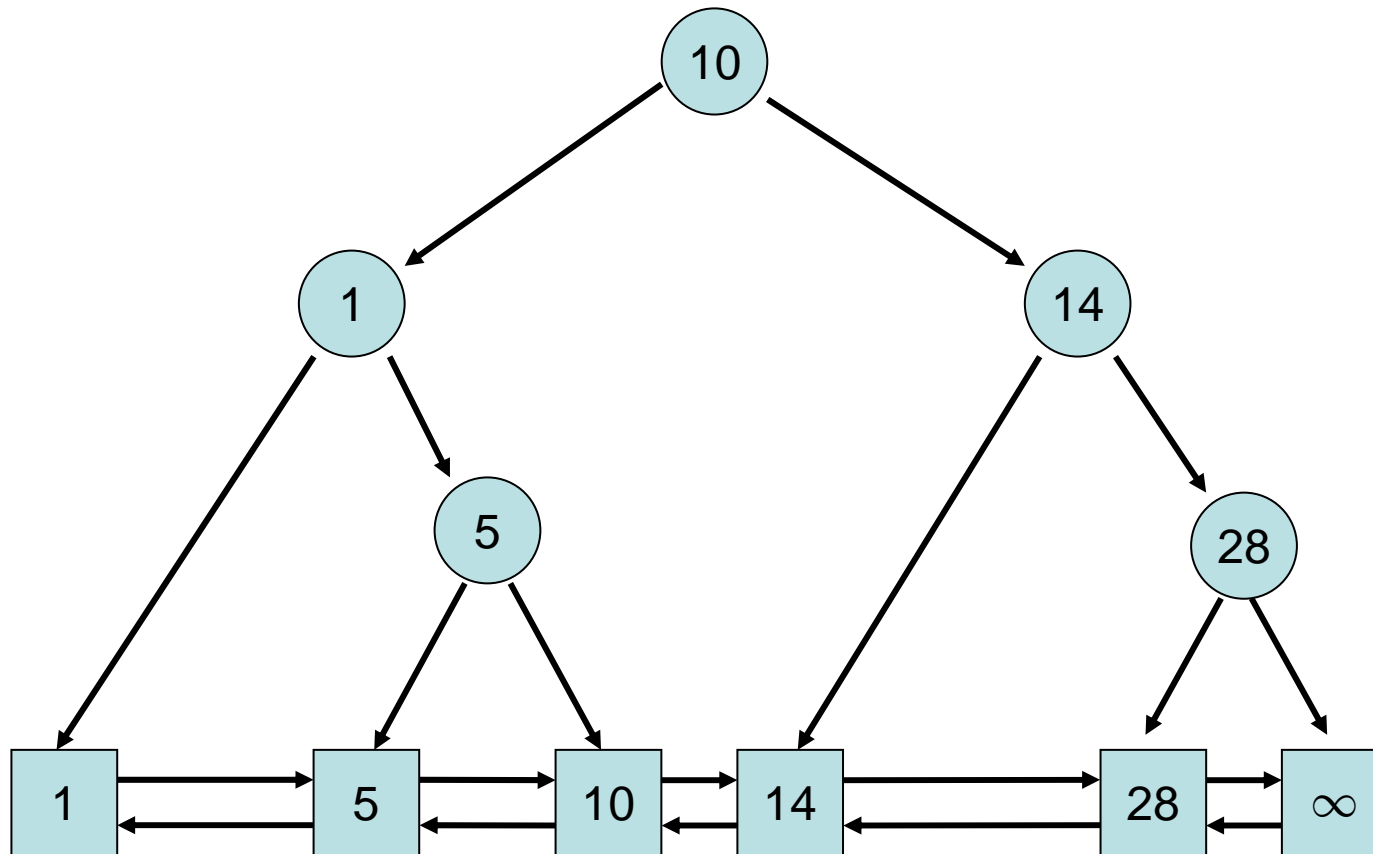
## Strategie:

- **insert( $e$ ):**  
Erst **search(key( $e$ ))** bis Element  $e'$  in Liste erreicht. Falls **key( $e'$ ) > key( $e$ )**, füge  $e$  vor  $e'$  ein und ein neues Suchbaumblatt für  $e$  und  $e'$  mit **key( $e$ )**, so dass Suchbaum-Regel erfüllt.
- **delete( $k$ ):**  
Erst **search( $k$ )** bis ein Element  $e$  in Liste erreicht. Falls **key( $e$ ) =  $k$** , lösche  $e$  aus Liste und Vater  $v$  von  $e$  aus Suchbaum, und setze in dem Baumknoten  $w$  mit **key( $w$ ) =  $k$** : **key( $w$ ) := key( $v$ )**

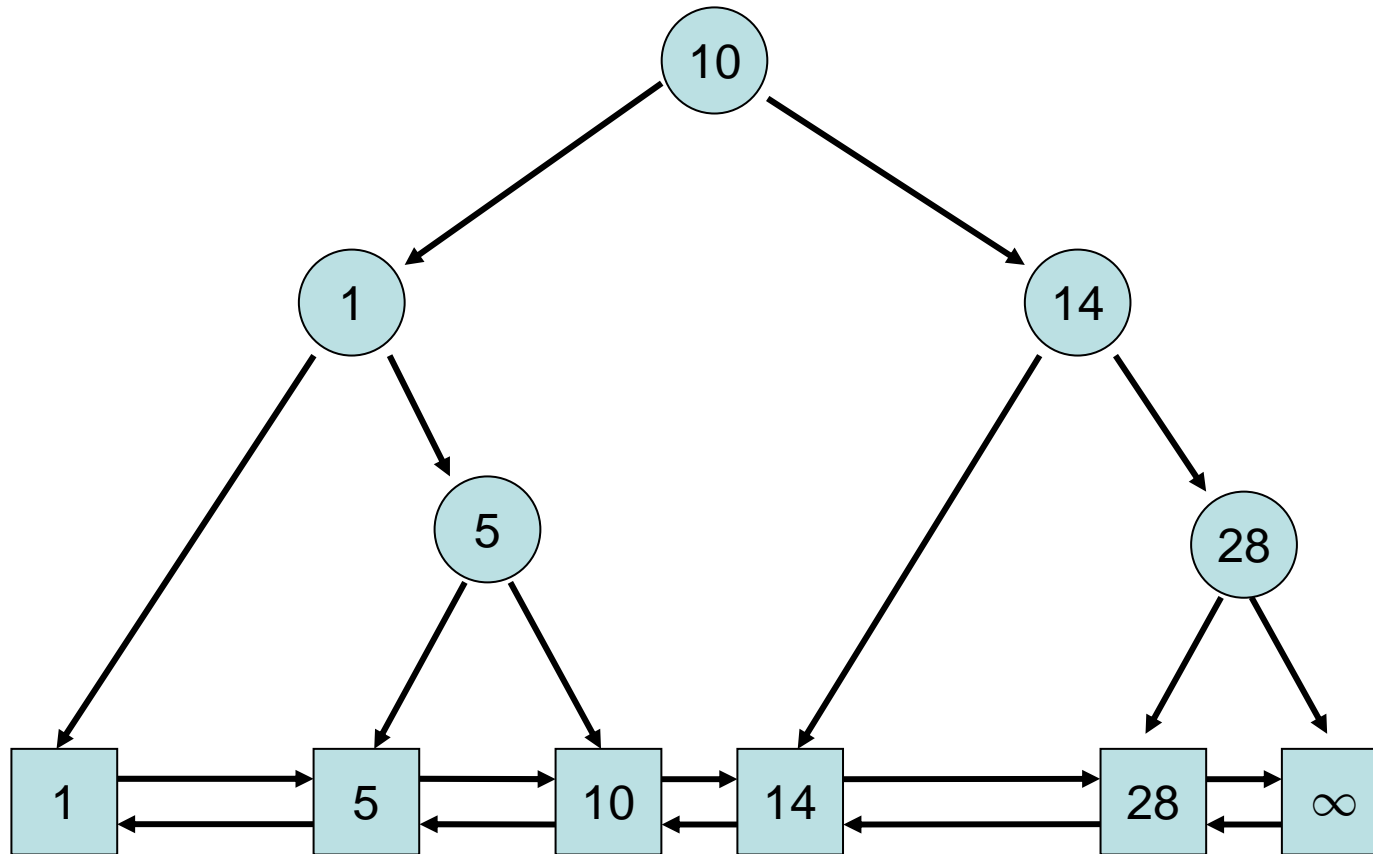
# Insert(5)



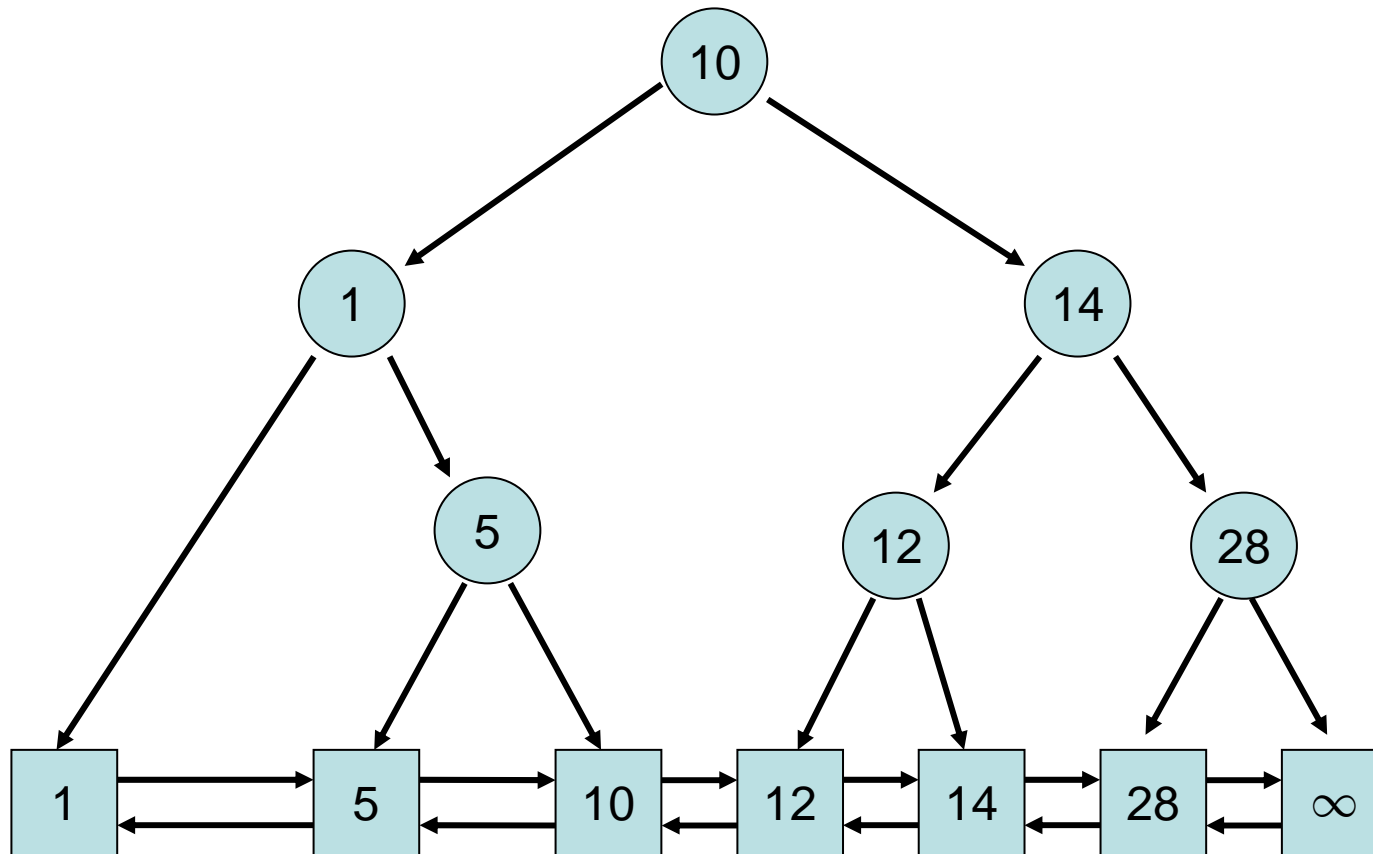
# Insert(5)



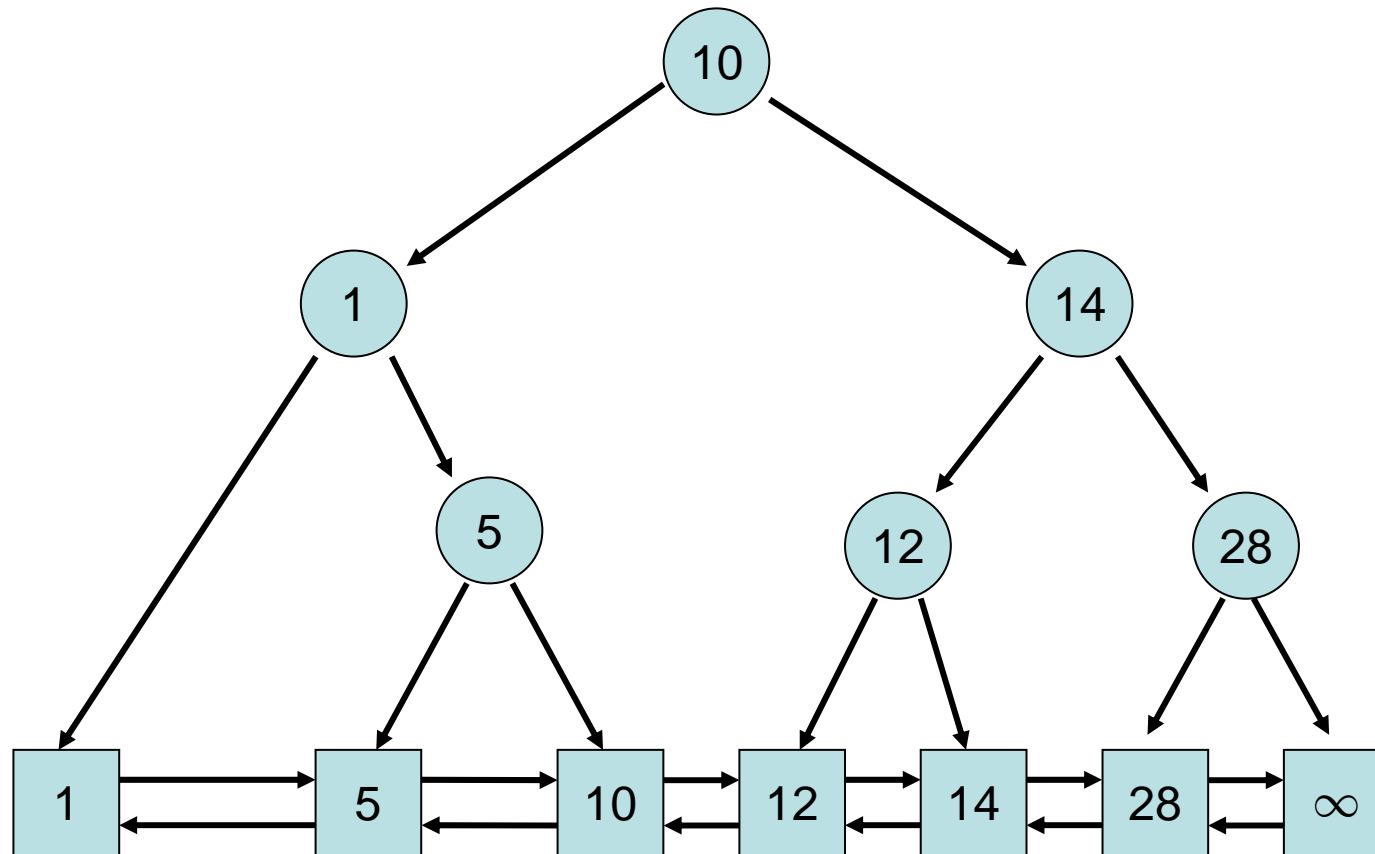
# Insert(12)



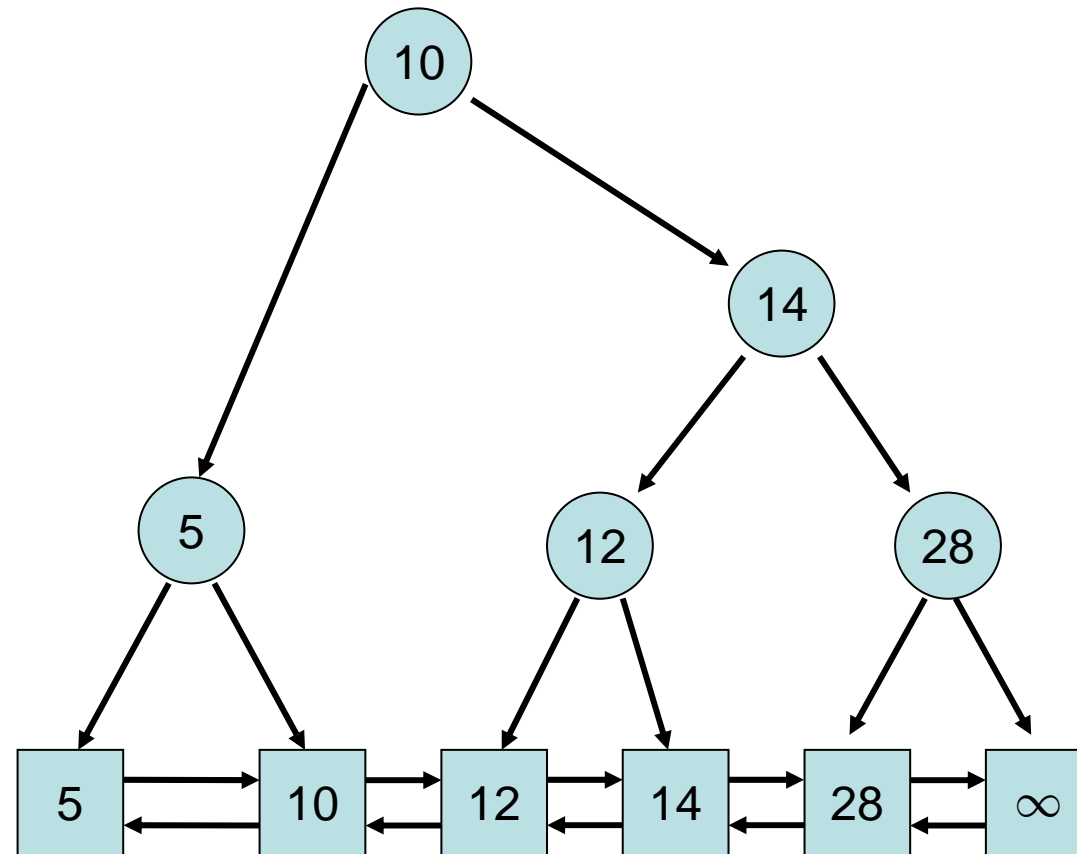
# Insert(12)



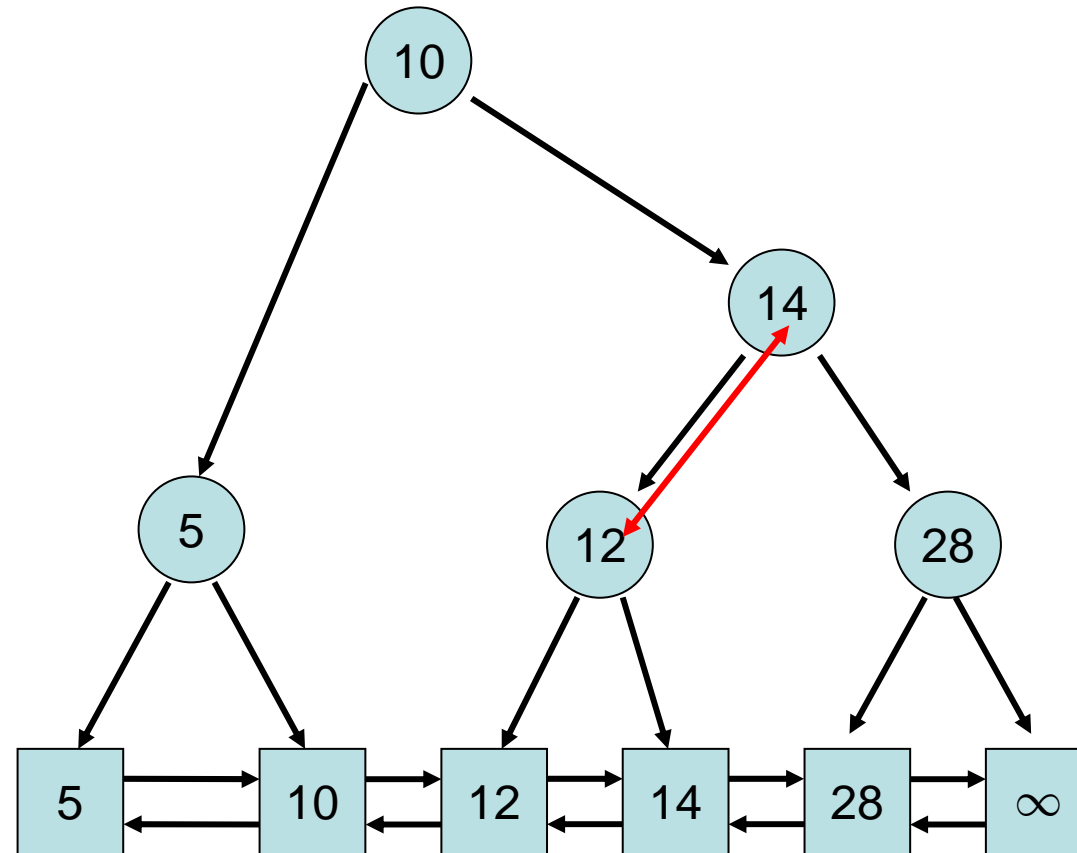
# Delete(1)



# Delete(1)

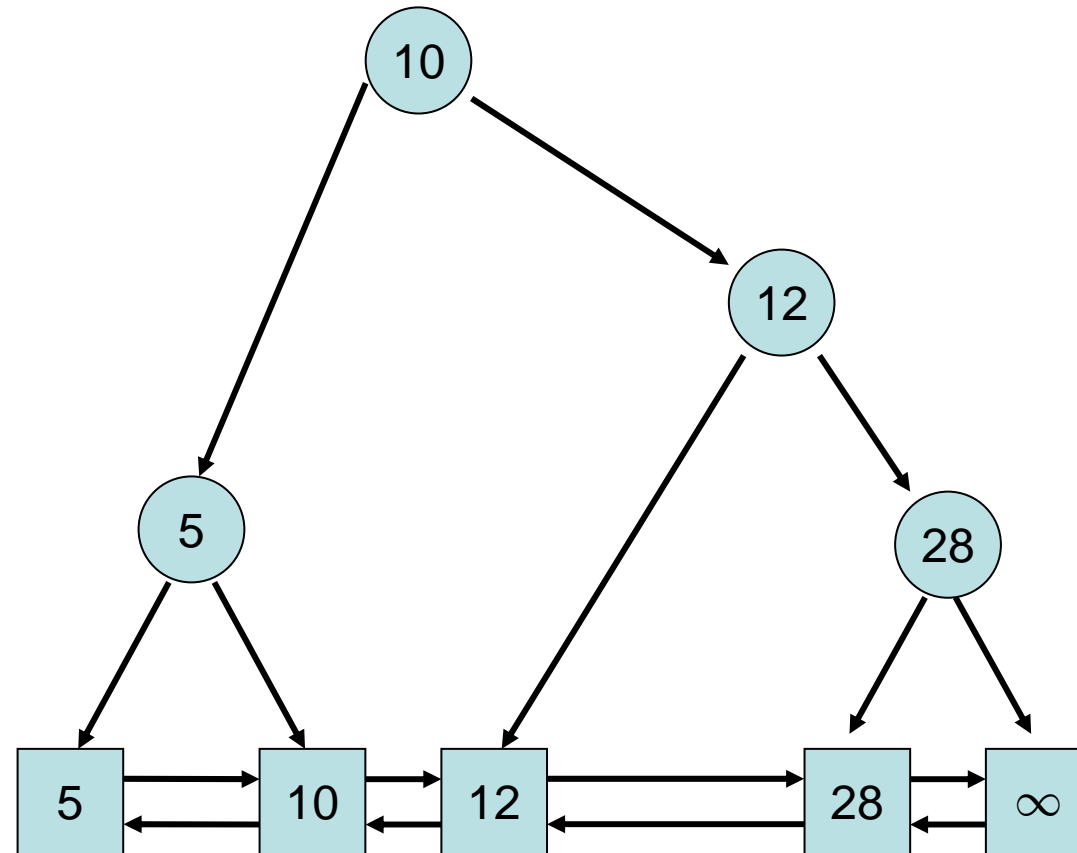


# Delete(14)





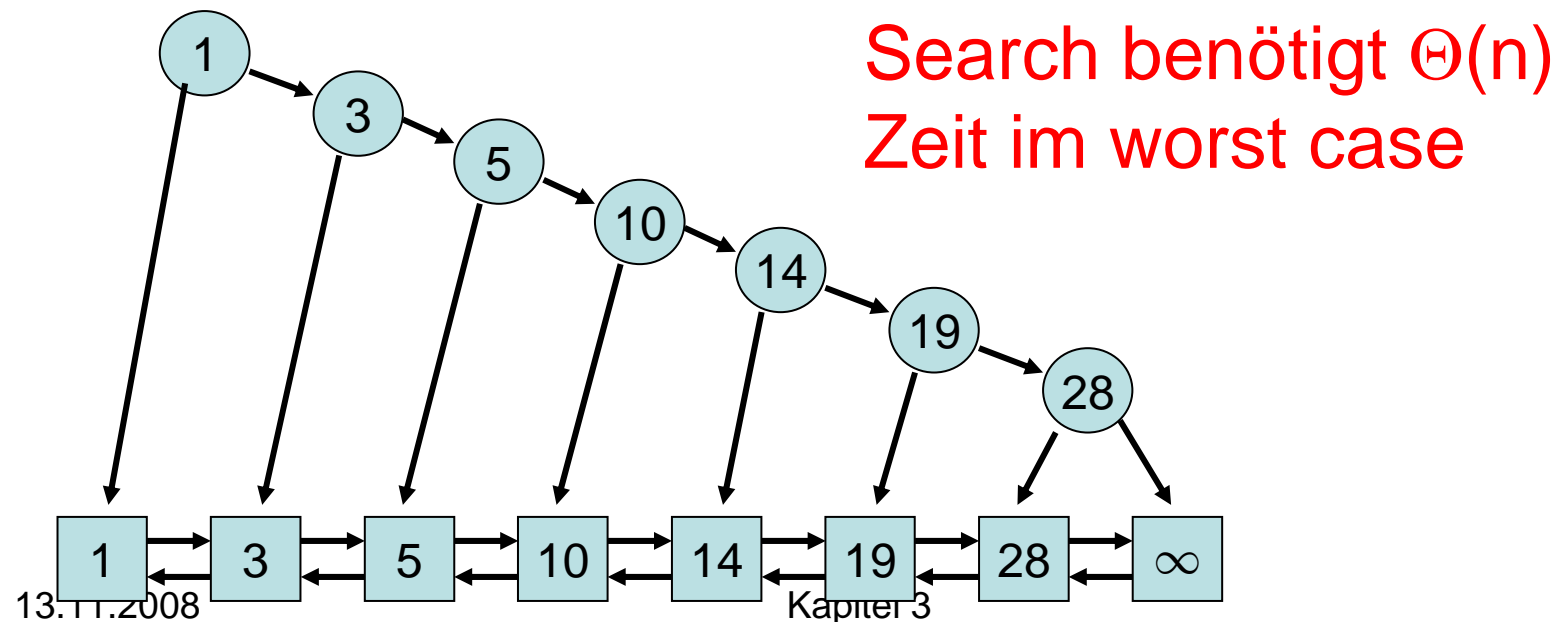
# Delete(14)



# Binärbaum

**Problem:** Binärbaum kann entarten!

**Beispiel:** Zahlen werden in sortierter Folge eingefügt



# Binärbaum

**Problem:** Binärbaum kann entarten!

Lösungen:

- **Splay-Baum**  
(sehr effektive Heuristik)
- **Treaps**  
(mit hoher Wkeit gut balanciert)
- **(a,b)-Baum**  
(garantiert gut balanciert)
- **Rot-Schwarz-Baum**  
(konstanter Reorganisationsaufwand)
- **Gewichtsbalancierter Baum**  
(kompakt einbettbar in Feld)

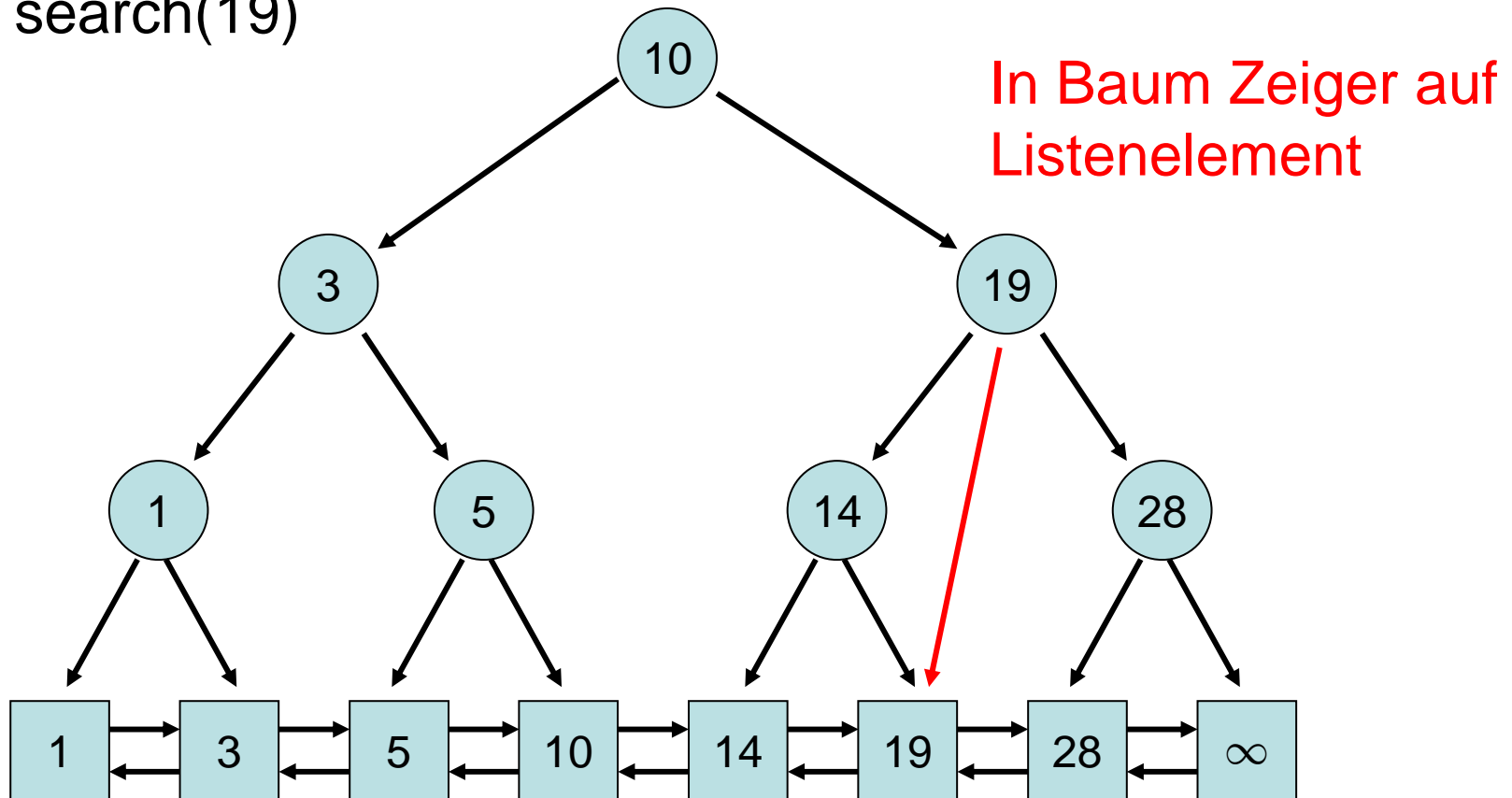
# Splay-Baum

**Üblicherweise:** Implementierung als interner Suchbaum (d.h. Elemente direkt integriert in Baum und nicht in extra Liste)

**Hier:** Implementierung als externer Suchbaum (wie beim Binärbaum oben)

# Splay-Baum

search(19)



# Splay-Baum

## Ideen:

1. Im Baum Zeiger auf Listenelemente
2. Bewege Schlüssel von zugegriffenem Element immer zur Wurzel

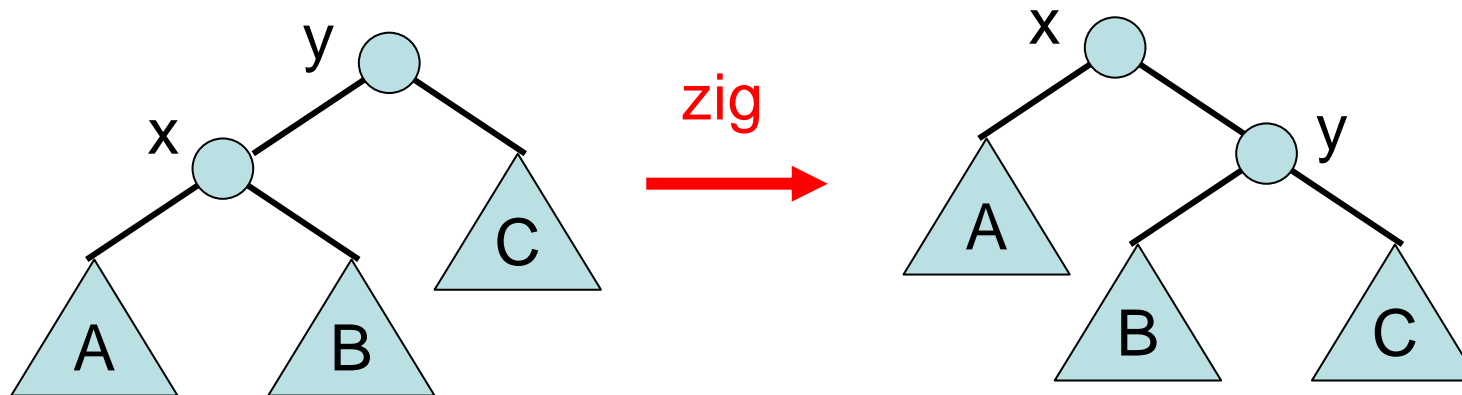
2. Idee: über **Splay-Operation**

# Splay-Operation

Bewegung von Schlüssel  $x$  nach oben:

Wir unterscheiden zwischen 3 Fällen.

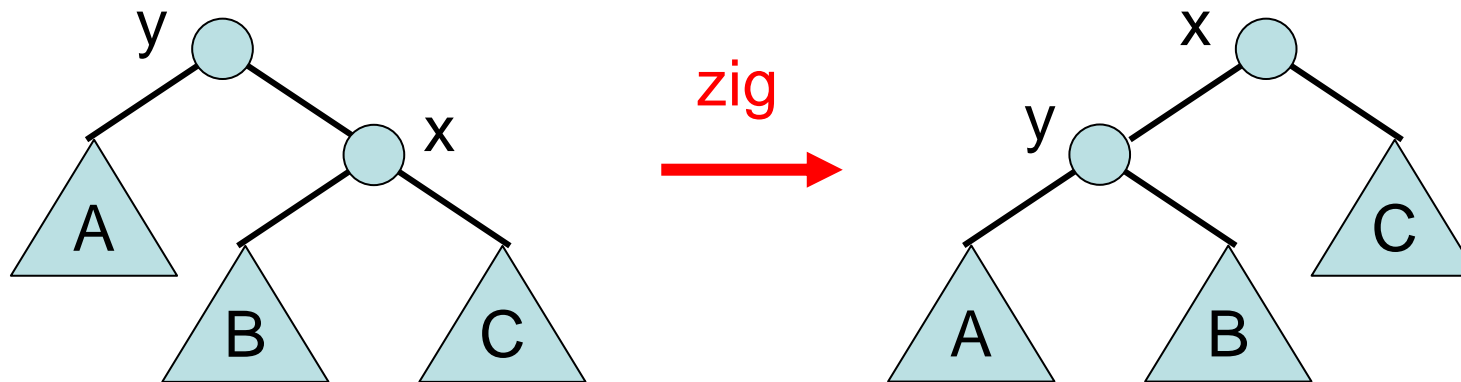
1a.  $x$  ist Kind der Wurzel:



# Splay-Operation

Bewegung von Schlüssel  $x$  nach oben:  
Wir unterscheiden zwischen 3 Fällen.

1b.  $x$  ist Kind der Wurzel:

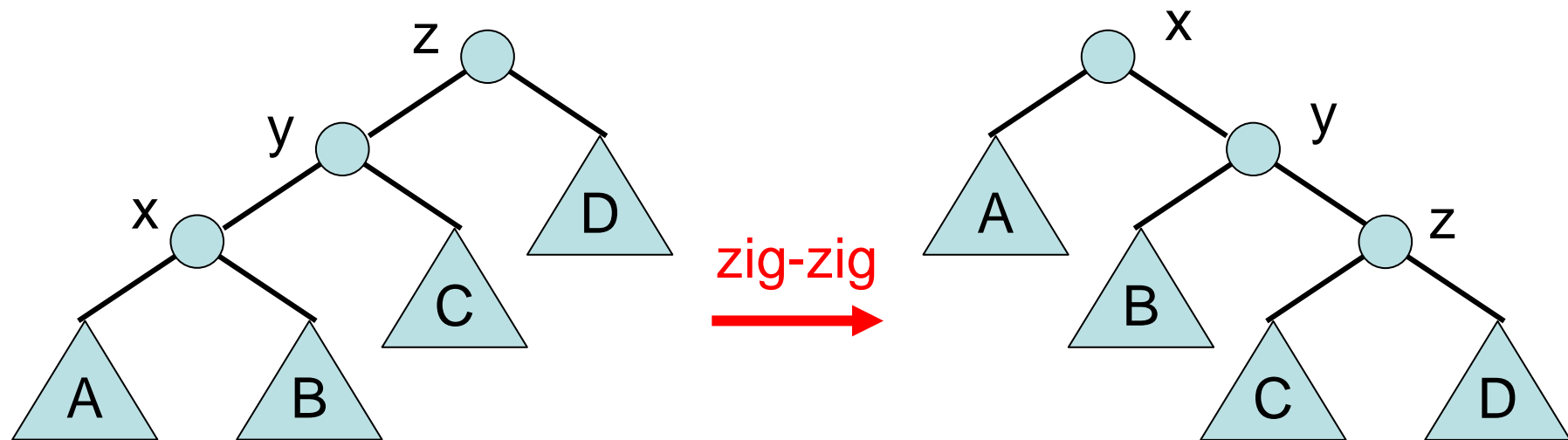




# Splay-Operation

Wir unterscheiden zwischen 3 Fällen.

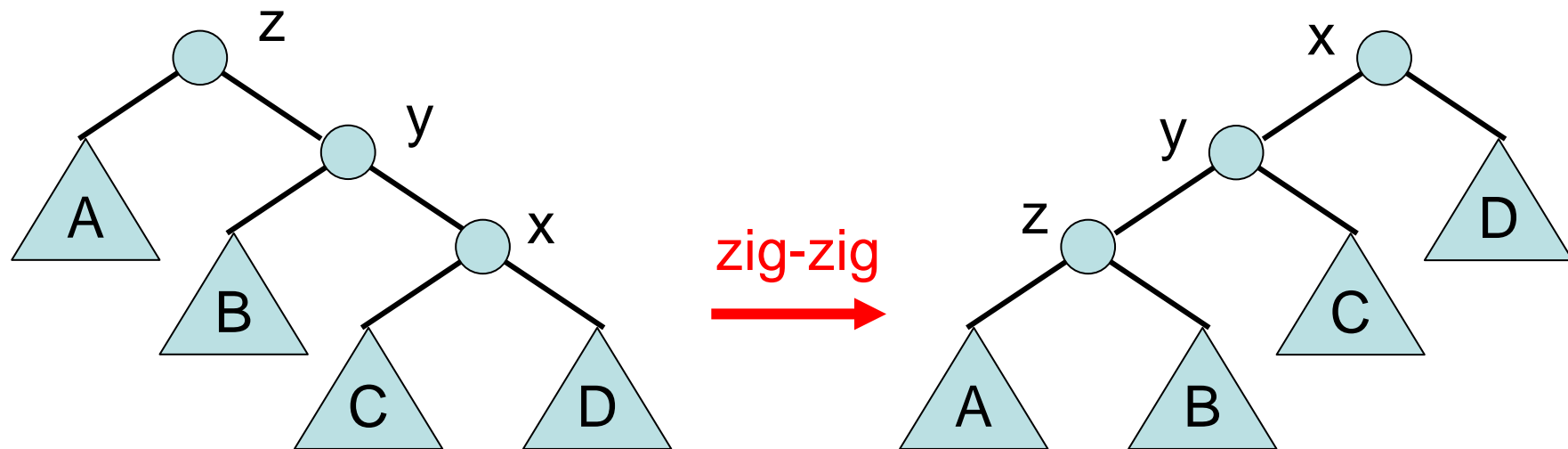
2a.  $x$  hat Vater und Großvater rechts:



# Splay-Operation

Wir unterscheiden zwischen 3 Fällen.

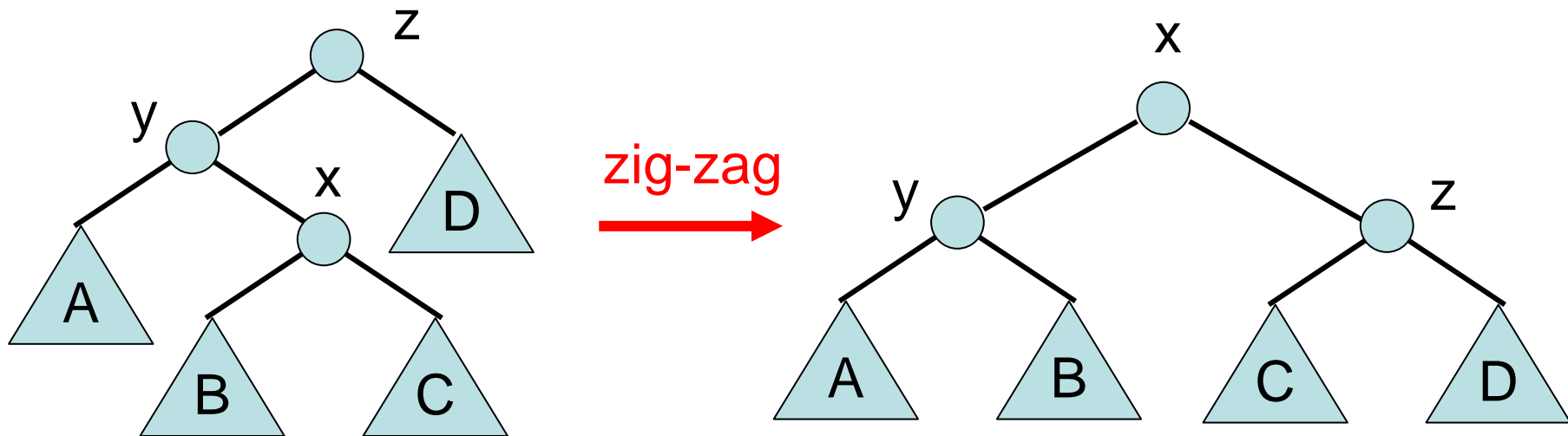
2b.  $x$  hat Vater und Großvater links:



# Splay-Operation

Wir unterscheiden zwischen 3 Fällen.

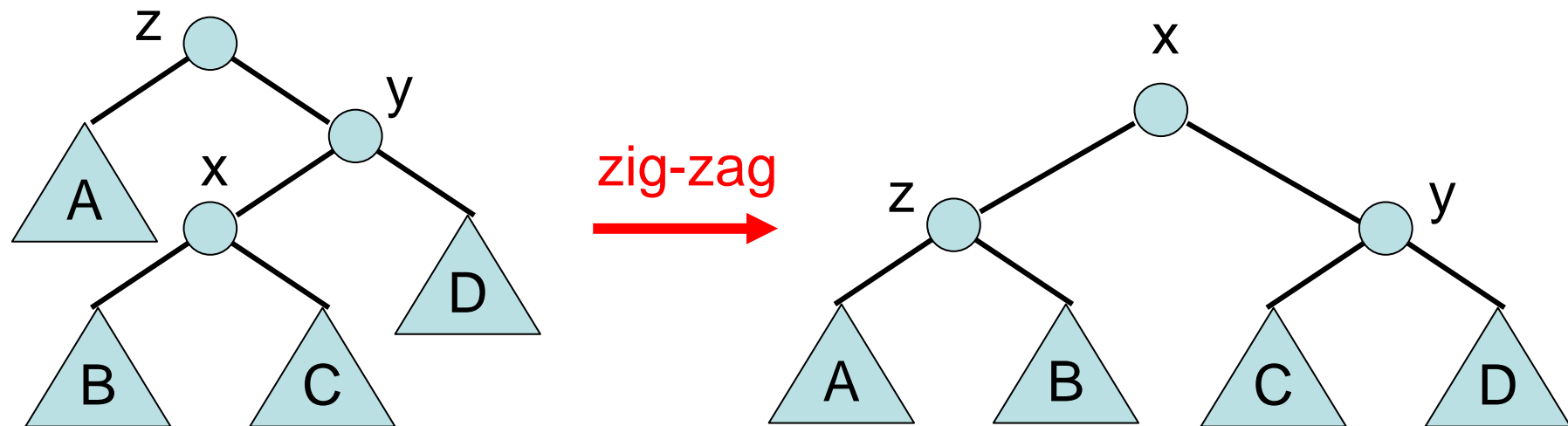
3a.  $x$  hat Vater links, Großvater rechts:



# Splay-Operation

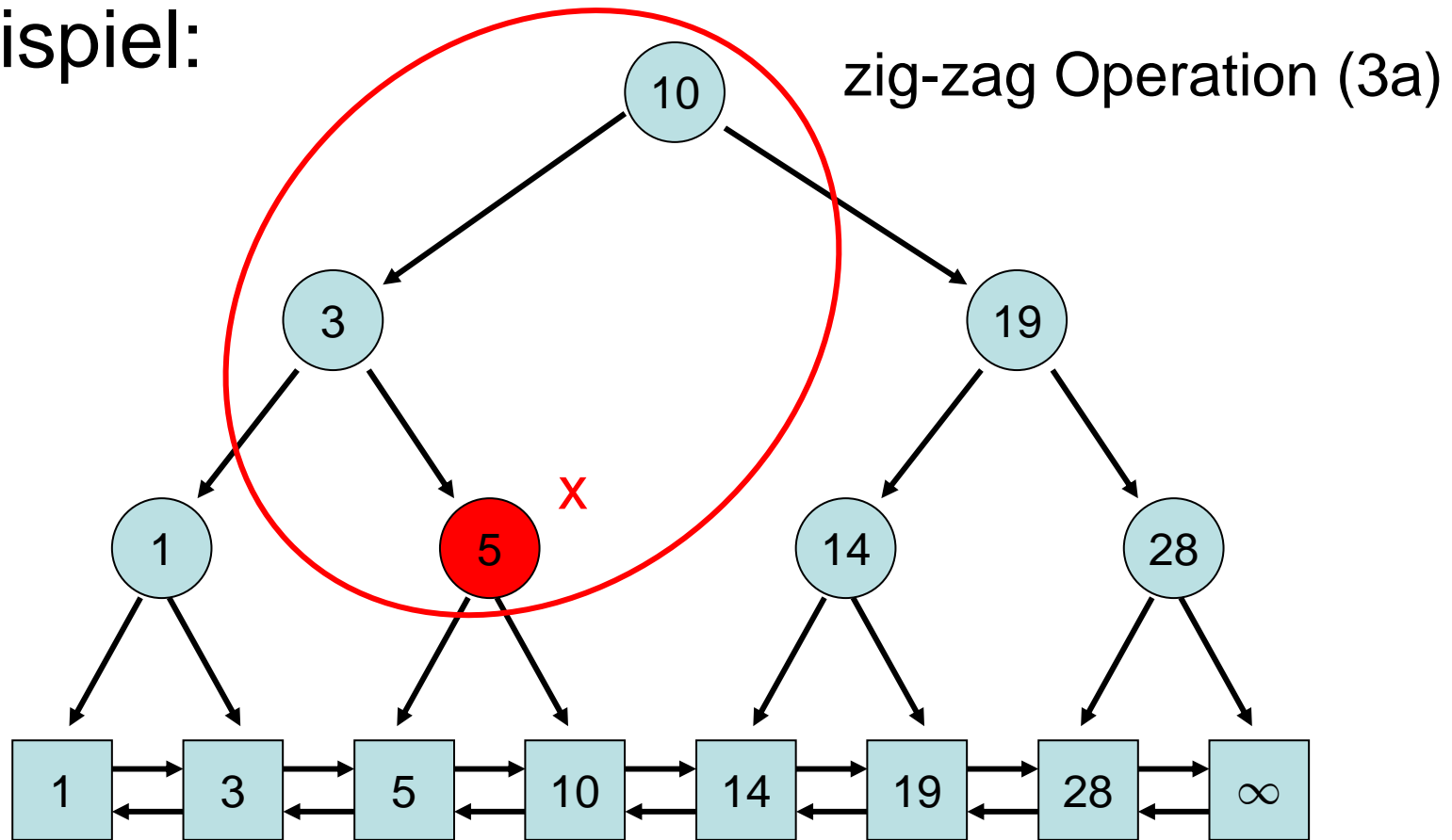
Wir unterscheiden zwischen 3 Fällen.

**3b.**  $x$  hat Vater rechts, Großvater links:

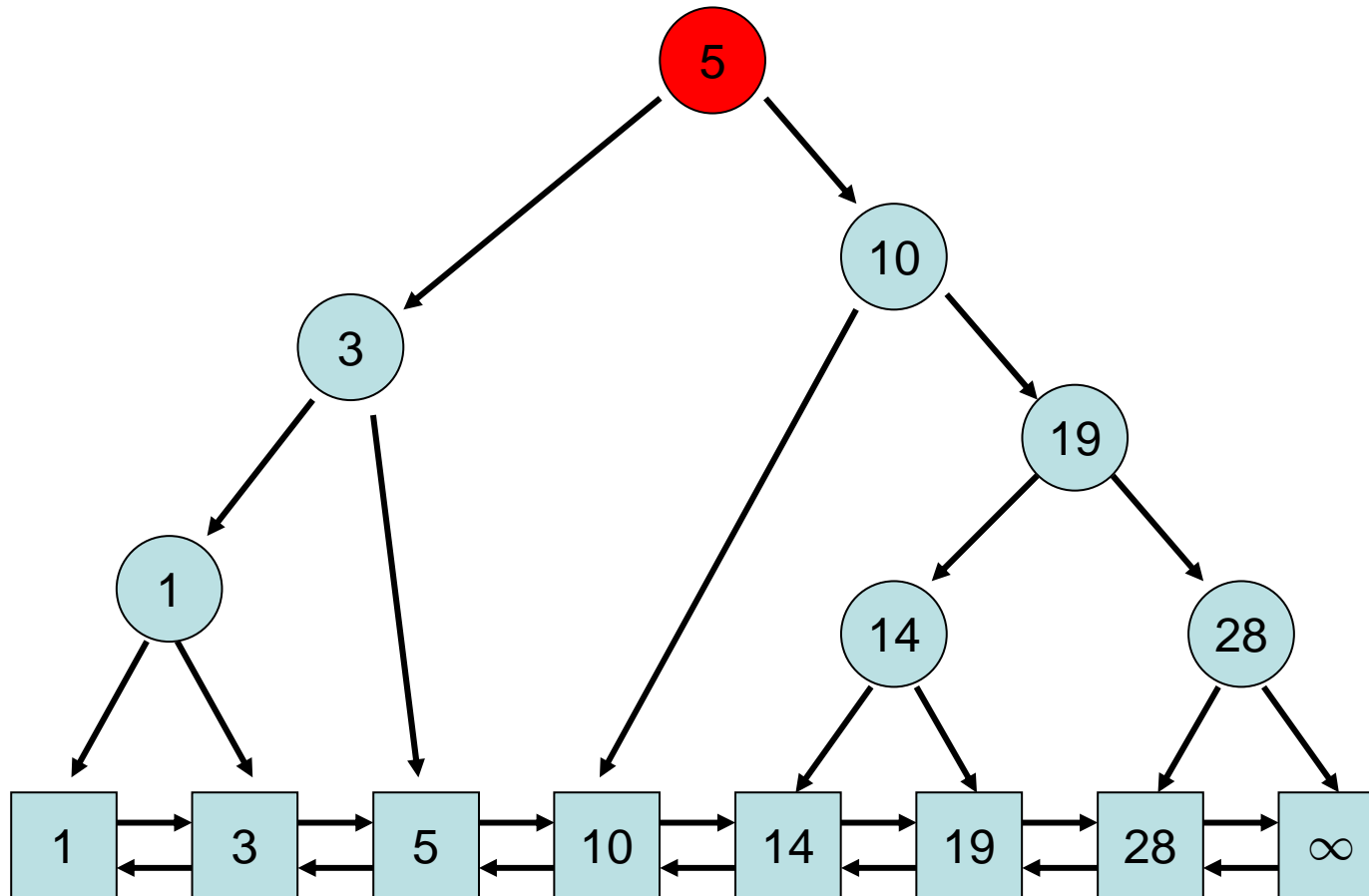


# Splay-Operation

Beispiel:

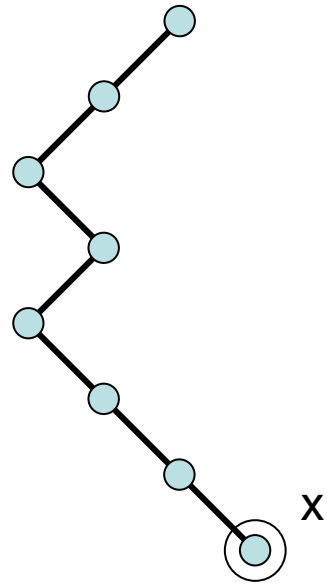


# Splay-Operation

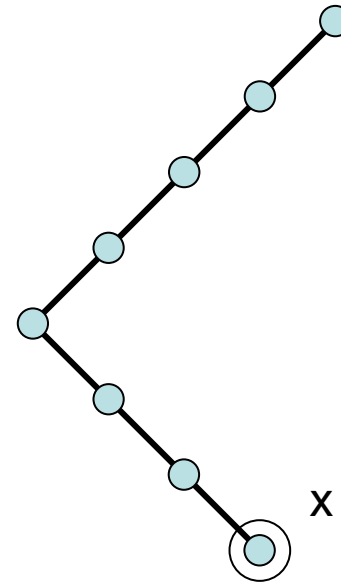


# Splay-Operation

Beispiele:



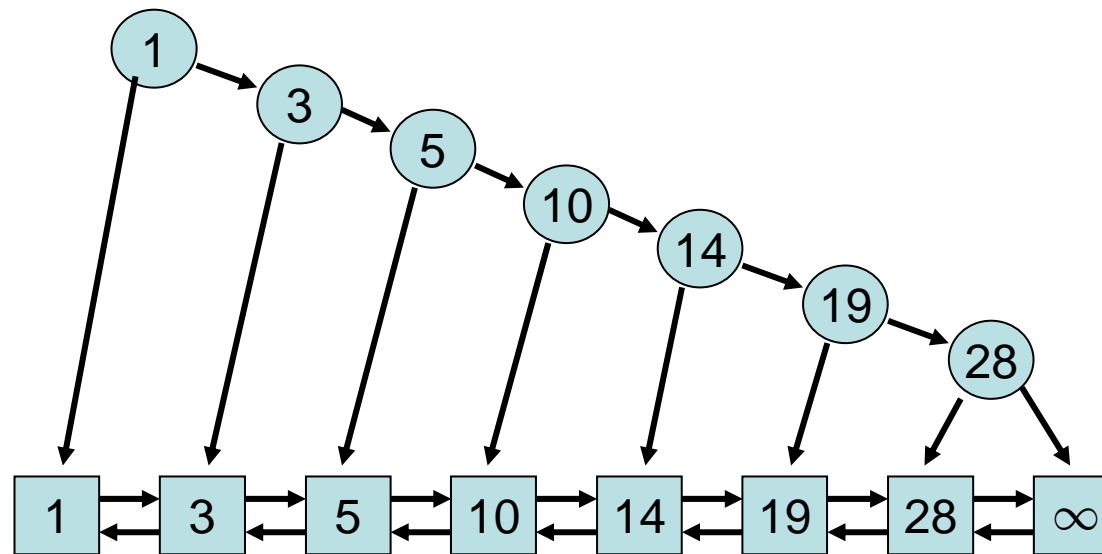
zig-zig, zig-zag, zig-zag, zig



zig-zig, zig-zag, zig-zig, zig

# Splay-Operation

Baum kann im worst-case immer noch sehr unbalanciert werden! Aber amortisierte Kosten sind **sehr niedrig**.





# Splay-Operation

**search(k)-Operation:** (exakte Suche)

- Laufe von Wurzel startend nach unten, bis **k** im Baumknoten gefunden (Abkürzung zur Liste) oder bei Liste angekommen
- **k** in Baum: rufe **splay(k)** auf

**Amortisierte Analyse:**

**m** Splay-Operationen auf beliebigem Anfangsbaum mit **n** Elementen (**m > n**)

# Splay-Operation

- Gewicht von Knoten  $x$ :  $w(x)$
- Baumgewicht von Baum  $T$  mit Wurzel  $x$ :  
 $tw(x) = \sum_{y \in T} w(y)$
- Rang von Knoten  $x$ :  $r(x) = \log(tw(x))$
- Potential von Baum  $T$ :  $\phi(T) = \sum_{x \in T} r(x)$

**Lemma 3.1:** Sei  $T$  ein Splay-Baum mit Wurzel  $u$  und  $x$  ein Knoten in  $T$ . Die amortisierten Kosten für  $\text{splay}(x, T)$  sind max.  $1 + 3(r(u) - r(x))$ .

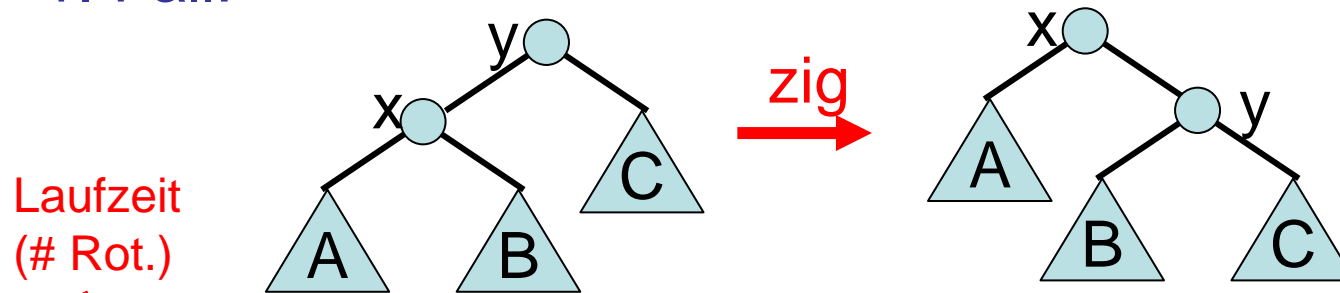
# Splay-Operation

Beweis von Lemma 3.1:

Induktion über die Folge der Rotationen.

- $r$  und  $tw$  : Rang und Gewicht vor Rotation
- $r'$  und  $tw'$ : Rang und Gewicht nach Rotation

1. Fall:



Laufzeit  
(# Rot.)

Amortisierte Kosten:

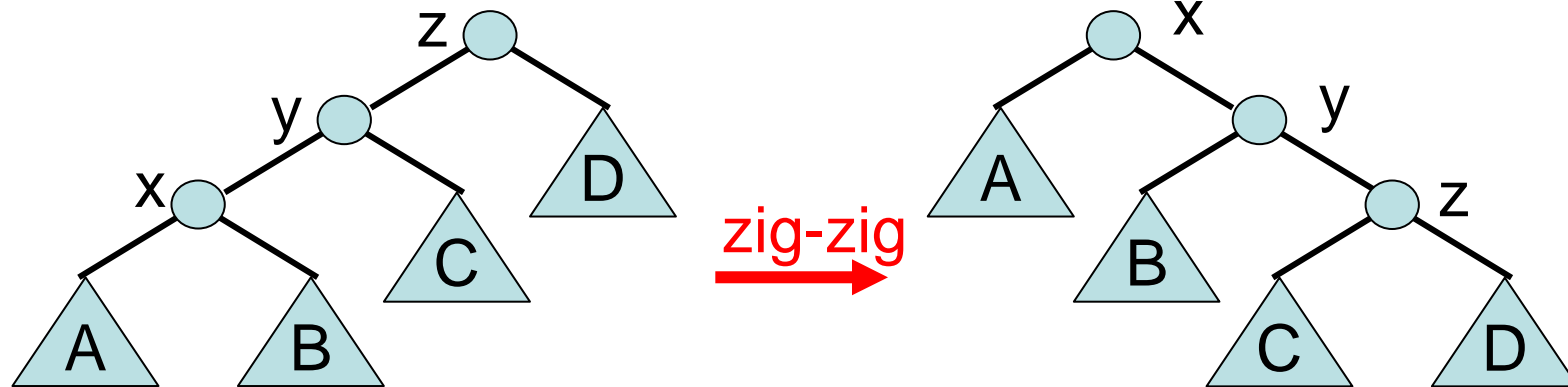
$$\leq 1 + r'(x) + r'(y) - r(x) - r(y) \leq 1 + r'(x) - r(x) \quad \text{da } r'(y) \leq r(y)$$

$$\leq 1 + 3(r'(x) - r(x)) \quad \text{da } r'(x) \geq r(x)$$

Änderung von  $\phi$

# Splay-Operation

2. Fall:



Amortisierte Kosten:

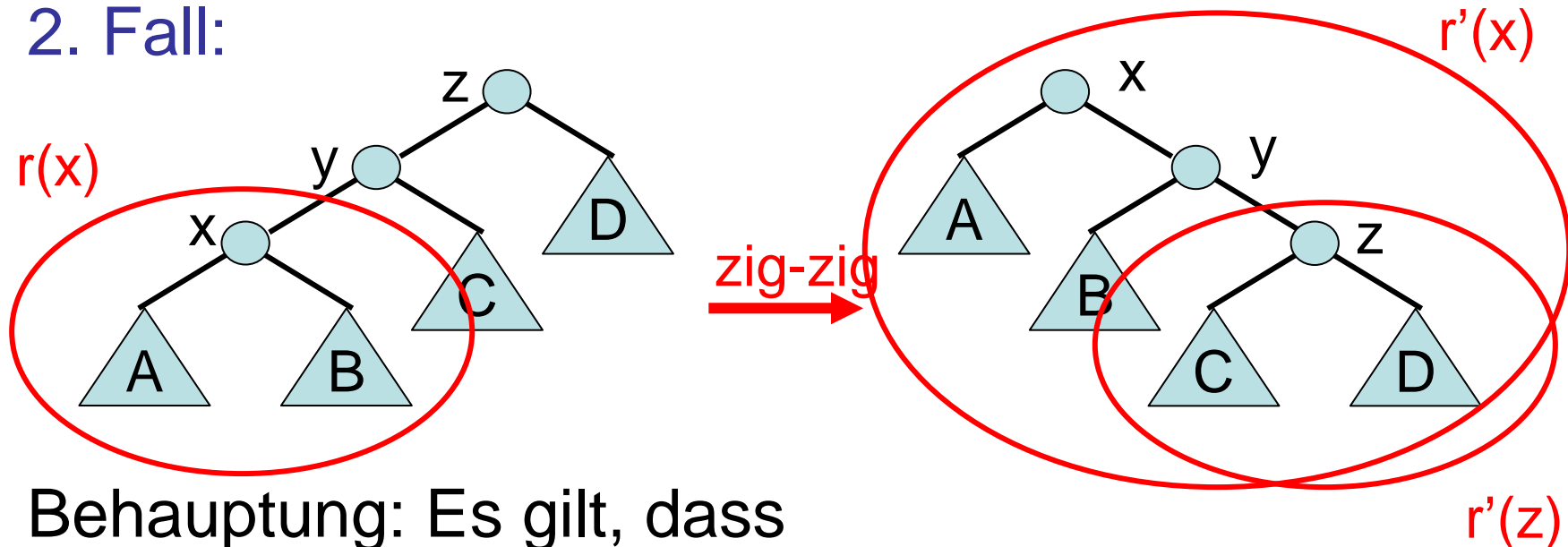
$$\leq 2 + r'(x) + r'(y) + r'(z) - r(x) - r(y) - r(z)$$

$$= 2 + r'(y) + r'(z) - r(x) - r(y) \quad \text{da } r'(x) = r(z)$$

$$\leq 2 + r'(x) + r'(z) - 2r(x) \quad \text{da } r'(x) \geq r'(y) \text{ und } r(y) \geq r(x)$$

# Splay-Operation

2. Fall:



Behauptung: Es gilt, dass

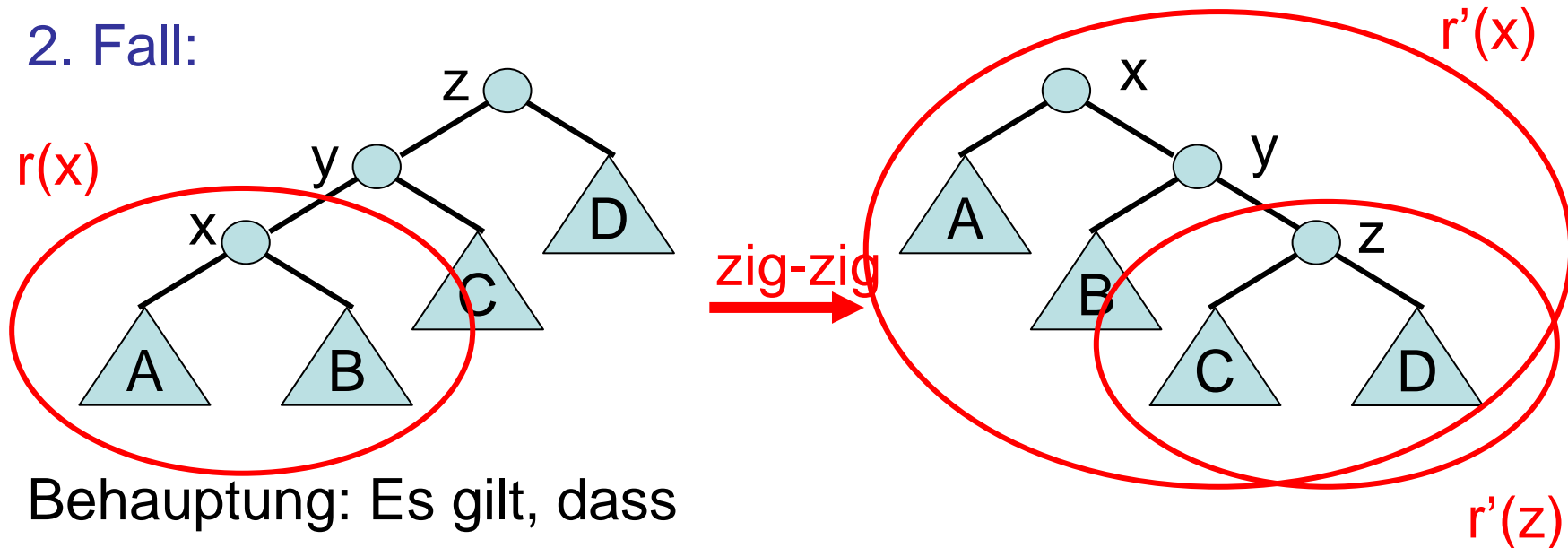
$$2+r'(x)+r'(z)-2r(x) \leq 3(r'(x)-r(x))$$

d.h.

$$r(x)+r'(z) \leq 2(r'(x)-1)$$

# Splay-Operation

2. Fall:



Behauptung: Es gilt, dass

$$r(x) + r'(z) \leq 2(r'(x) - 1)$$

Ersetzungen:  $r(x) \rightarrow \log x$ ,  $r'(z) \rightarrow \log y$ ,  $r'(x) \rightarrow \log 1$ .

Betrachte die Funktion  $f(x,y) = \log x + \log y$ .

Zu zeigen:  $f(x,y) \leq -2$  für alle  $x,y > 0$  mit  $x+y < 1$ .

# Splay-Operation

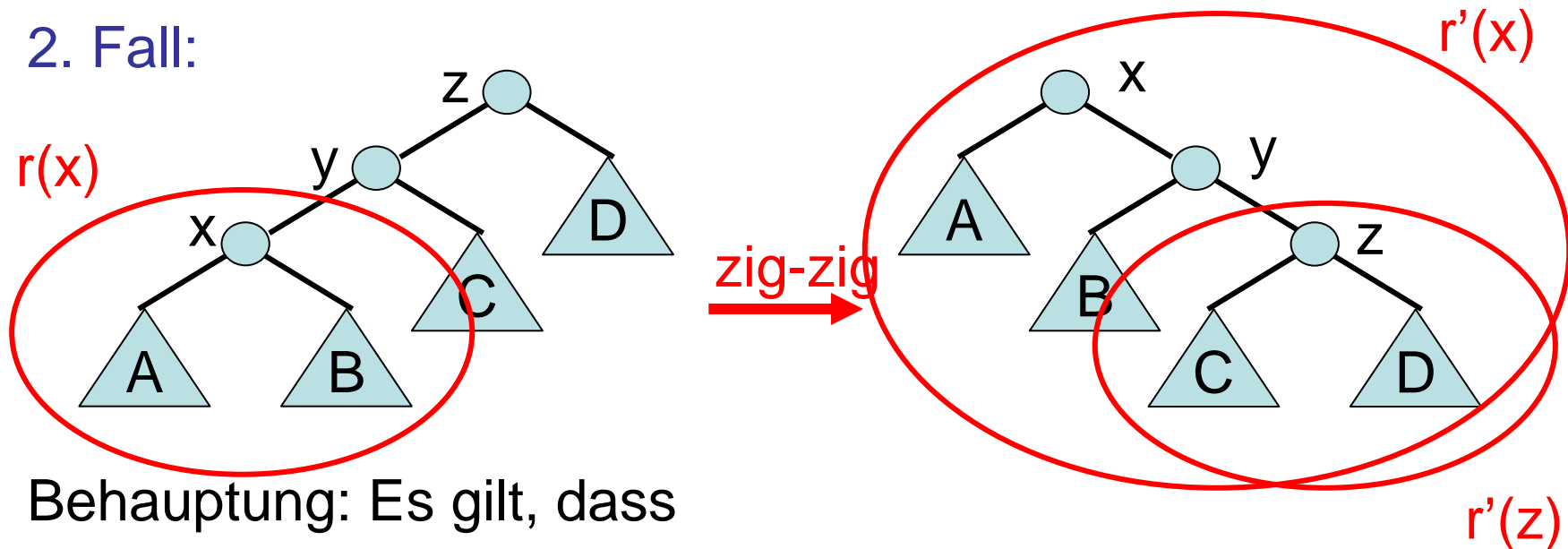
**Lemma 3.2:** Die Funktion  $f(x,y)=\log x + \log y$  hat in dem Bereich  $x,y>0$  mit  $x+y\leq 1$  im Punkt  $(\frac{1}{2},\frac{1}{2})$  ihr Maximum.

**Beweis:**

- Da die Funktion  $\log x$  streng monoton wachsend ist, kann sich das Maximum nur auf dem Geradensegment  $x+y=1$ ,  $x,y>0$ , befinden.
- Neues Maximierungsproblem: betrachte  $g(x) = \log x + \log (1-x)$
- Einzige Nullstelle von  $g'(x) = 1/x - 1/(1-x)$  ist  $x=1/2$ .
- Für  $g''(x) = -(1/x^2 + 1/(1-x)^2)$  gilt  $g''(1/2) < 0$ .
- Also hat Funktion  $f$  im Punkt  $(\frac{1}{2},\frac{1}{2})$  ihr Maximum.

# Splay-Operation

2. Fall:



Behauptung: Es gilt, dass

$$r(x) + r'(z) \leq 2(r'(x) - 1)$$

Ersetzungen:  $r(x) \rightarrow \log x$ ,  $r'(z) \rightarrow \log y$ ,  $r'(x) \rightarrow \log 1$ .

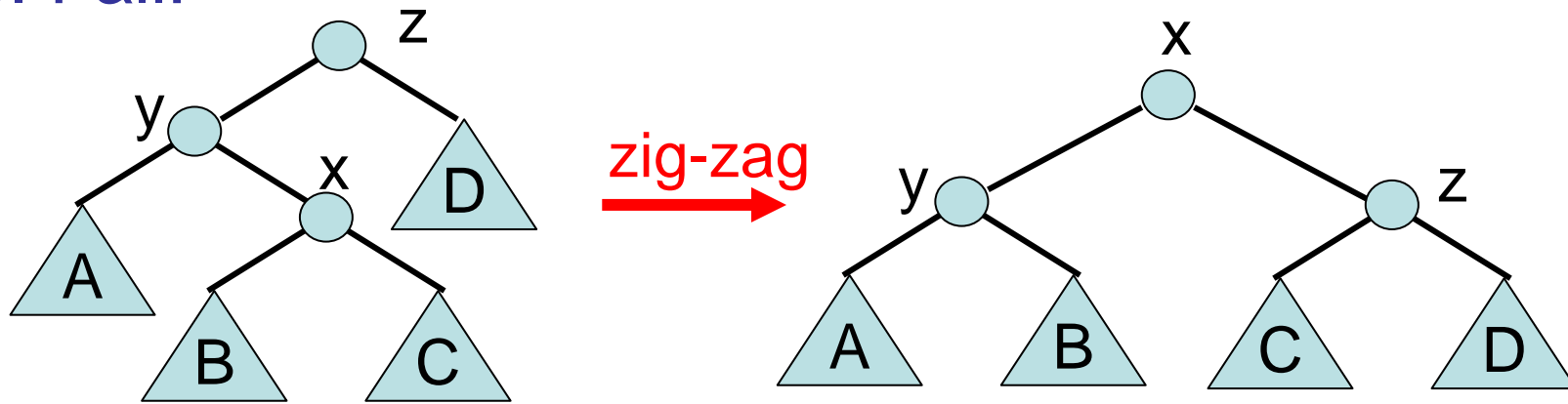
Es folgt:  $f(x,y) = \log x + \log y < -2$  für alle  $x,y > 0$  mit  $x+y < 1$ .

Die Behauptung ist also korrekt.



# Splay-Operation

3. Fall:



Amortisierte Kosten:

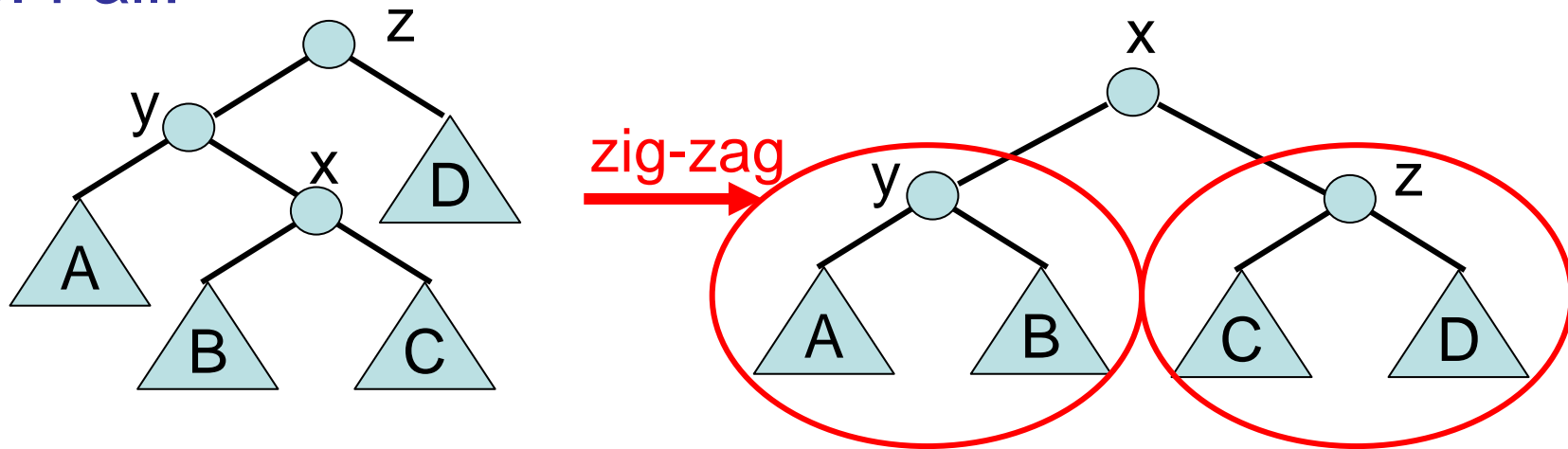
$$\leq 2 + r'(x) + r'(y) + r'(z) - r(x) - r(y) - r(z)$$

$$\leq 2 + r'(y) + r'(z) - 2r(x) \quad \text{da } r'(x) = r(z) \text{ und } r(x) \leq r(y)$$

$$\leq 2(r'(x) - r(x)) \quad \text{denn...}$$

# Splay-Operation

3. Fall:



...es gilt:

$$2+r'(y)+r'(z)-2r(x) \leq 2(r'(x)-r(x))$$

$$\Leftrightarrow 2r'(x)-r'(y)-r'(z) \geq 2$$

$$\Leftrightarrow r'(y)+r'(z) \leq 2(r'(x)-1) \text{ analog zu Fall 2}$$

# Splay-Operation

Beweis von Lemma 3.1: (Fortsetzung)

Induktion über die Folge der Rotationen.

- $r$  und  $tw$  : Rang und Gewicht vor Rotation
- $r'$  und  $tw'$ : Rang und Gewicht nach Rotation
- Für jede Rotation ergeben sich amortisierte Kosten von max.  $1+3(r'(x)-r(x))$  (Fall 1) bzw.  $3(r'(x)-r(x))$  (Fälle 2 und 3)
- Aufsummierung der Kosten ergibt max.  
 $1 + \sum_{\text{Rot.}} 3(r'(x)-r(x)) = 1+3(r(u)-r(x))$

# Splay-Operation

- Baumgewicht von Baum  $T$  mit Wurzel  $x$ :  
 $tw(x) = \sum_{y \in T} w(y)$
- Rang von Knoten  $x$ :  $r(x) = \log(tw(x))$
- Potential von Baum  $T$ :  $\phi(T) = \sum_{x \in T} r(x)$

**Lemma 3.1:** Sei  $T$  ein Splay-Baum mit Wurzel  $u$  und  $x$  ein Knoten in  $T$ . Die amortisierten Kosten für  $splay(x, T)$  sind max.  $1 + 3(r(u) - r(x)) = 1 + 3 \cdot \log(tw(u)/tw(x))$ .

**Korollar 3.3:** Sei  $W = \sum_x w(x)$  und  $w_i$  das Gewicht von  $k_i$  in  $i$ -tem search. Für  $m$  search-Operationen sind die amortisierten Kosten  $O(m + 3 \sum_{i=1}^m \log(W/w_i))$ .

# Splay-Baum

**Theorem 3.4:** Die Laufzeit für  $m$  search Operationen in einem  $n$ -elementigen Splay-Baum  $T$  ist höchstens  $O(m+(m+n)\log n)$ .

**Beweis:**

- Sei  $w(x) = 1$  für alle Schlüssel  $x$  in  $T$ .
- Dann ist  $W=n$  und  $r(x) \leq \log W = \log n$  für alle  $x$  in  $T$ .
- Erinnerung: für eine Operationsfolge  $F$  ist die Laufzeit  $T(F) \leq A(F) + \phi(s_0)$  für amortisierte Kosten  $A$  und Anfangszustand  $s_0$
- $\phi(s_0) = \sum_{x \in T} r_0(x) \leq n \log n$
- Aus Korollar 3.3 ergibt sich Theorem 3.4.

# Splay-Baum

Angenommen, wir haben eine Wahrscheinlichkeitsverteilung für die Suchanfragen.

- $p(x)$  : Wahrscheinlichkeit für Schlüssel  $x$
- $H(p) = \sum_x p(x) \cdot \log(1/p(x))$  : Entropie von  $p$

**Theorem 3.5:** Die Laufzeit für  $m$  search Operationen in einem  $n$ -elementigen Splay-Baum  $T$  ist höchstens  $O(m \cdot H(p) + n \cdot \log n)$ .

**Beweis:**

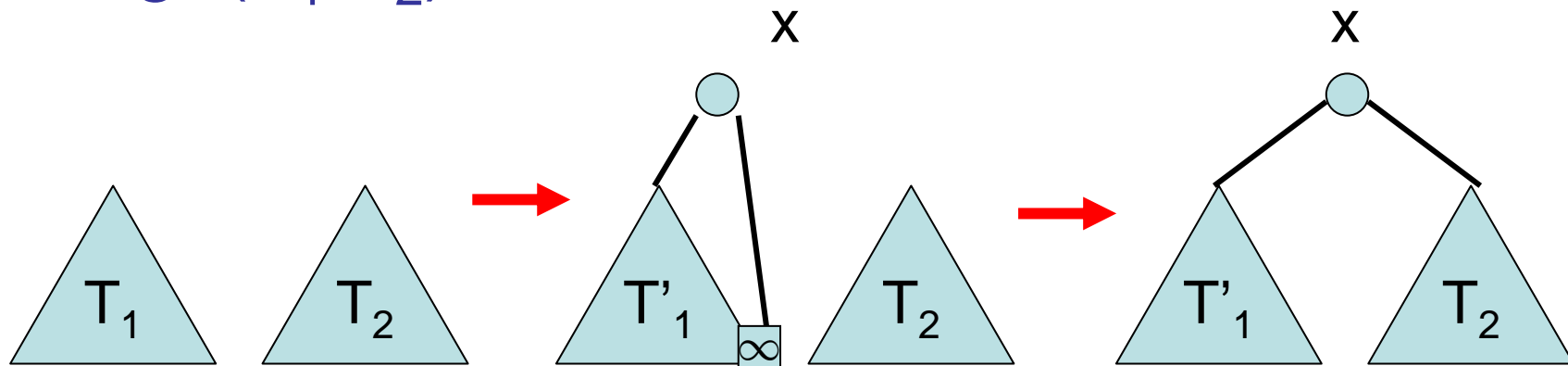
Folgt aus Theorem 3.4 mit  $w(x) = n \cdot p(x)$  für alle  $x$ .

**Laufzeit  $\Omega(m \cdot H(p))$  für jeden statischen Suchbaum!**

# Splay-Baum Operationen

Annahme: zwei Splay-Bäume  $T_1$  und  $T_2$  mit  $\text{key}(x) < \text{key}(y)$  für alle  $x \in T_1$  und  $y \in T_2$ .

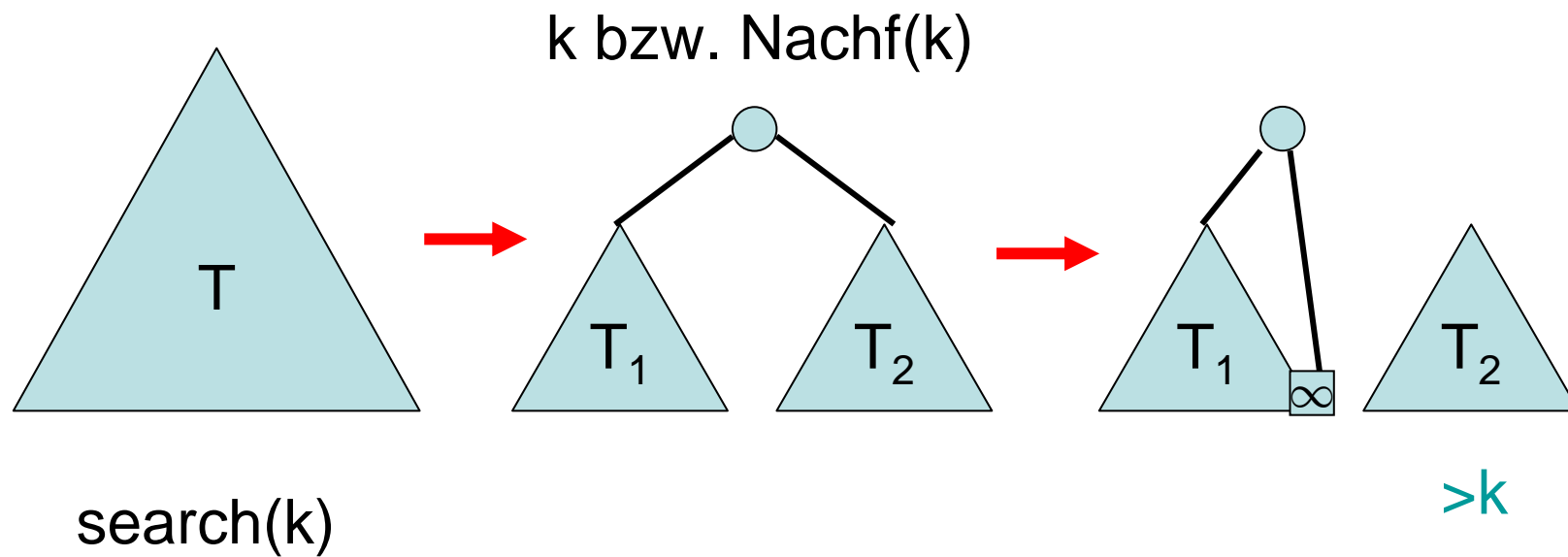
$\text{merge}(T_1, T_2)$ :



$\text{search}(x)$ ,  $x < \infty$  max. in  $T_1$

# Splay-Baum Operationen

split(k, T):





# Splay-Baum Operationen

insert(e):

- insert wie im Binärbaum
- splay-Operation, um  $\text{key}(e)$  in Wurzel zu verschieben

delete(k):

- führe  $\text{search}(k)$  aus (bringt  $k$  in die Wurzel)
- entferne Wurzel und führe  $\text{merge}(T_1, T_2)$  der beiden Teilbäume durch

# Splay-Operationen

- $k_-$ : größter Schlüssel in  $T$  kleiner als  $k$
- $k_+$ : kleinster Schlüssel in  $T$  größer gleich  $k$

**Theorem 3.6:** Die amortisierten Kosten der Operationen im Splay-Baum sind:

- $\text{search}(k)$ :  $O(1 + \log(W/w(k_+)))$
- $\text{split}(k)$ :  $O(1 + \log(W/w(k_+)))$
- $\text{merge}(T_1, T_2)$ :  $O(1 + \log(W/w(k_{\max}(T_1))))$
- $\text{insert}(e)$ :  $O(1 + \log(W/w(\text{key}(e))))$
- $\text{delete}(k)$ :  $O(1 + \log(W/w(k_+)) + \log(W/w(k_-)))$

# Binärbaum

**Problem:** Binärbaum kann entarten!

Lösungen:

- **Splay-Baum**  
(sehr effektive Heuristik)
- **Treaps**  
(mit hoher Wkeit gut balanciert)
- **(a,b)-Baum**  
(garantiert gut balanciert)
- **Rot-Schwarz-Baum**  
(konstanter Reorganisationsaufwand)
- **Gewichtsbalancierter Baum**  
(kompakt einbettbar in Feld)

# Treaps

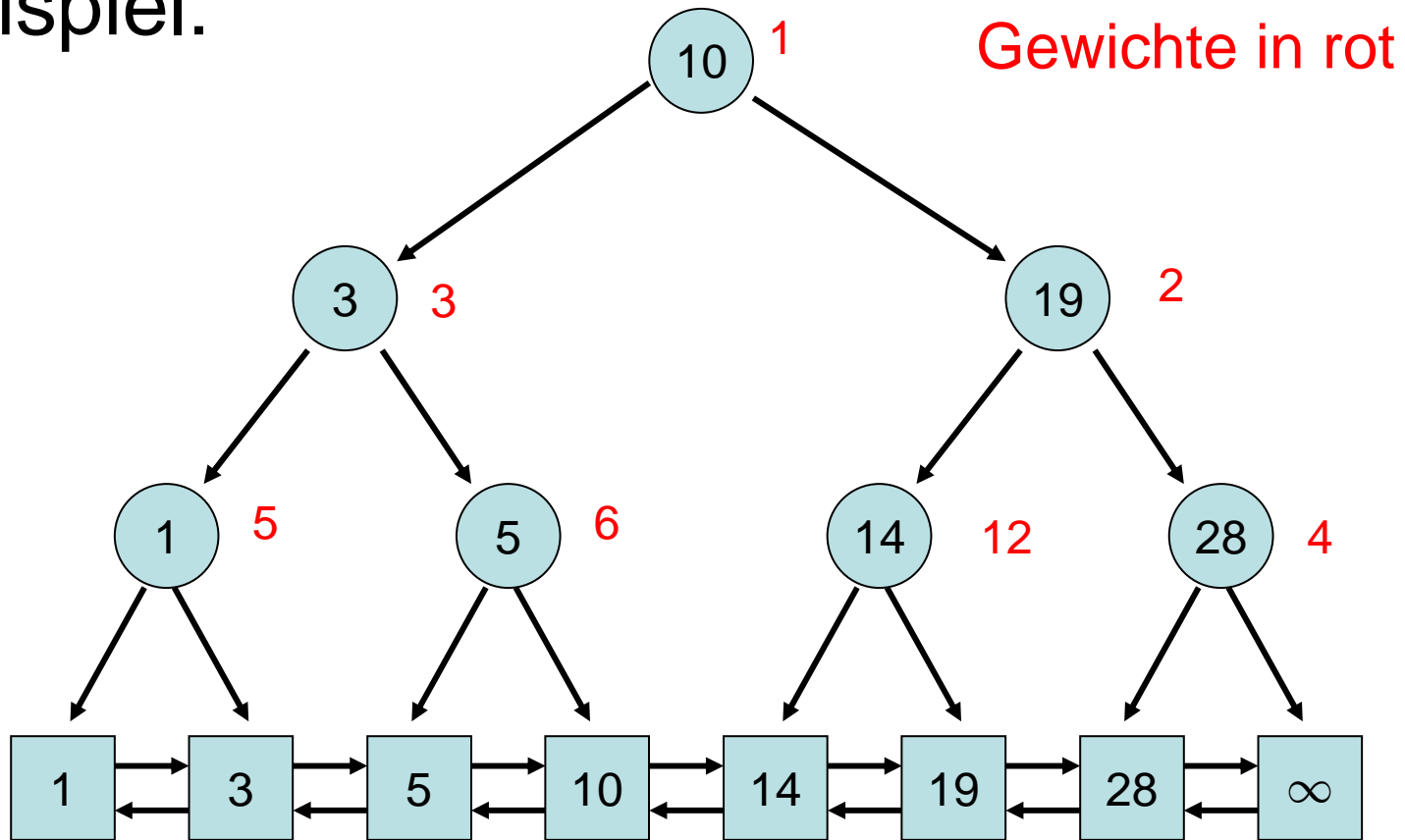
- $K = \{k_1, \dots, k_n\}$ : Menge von Schlüsseln
- $w(k_i)$ : Gewicht von Schlüssel  $k_i$

Ein Baum  $T$  zu  $K$  heißt **Treap**:

- $T$  ist ein **binärer Suchbaum** für  $K$
- $T$  ist ein **Heap** bzgl. der Gewichte von  $K$

# Treaps

Beispiel:



# Treaps

## Search(k)-Operation:

- wie im binären Suchbaum

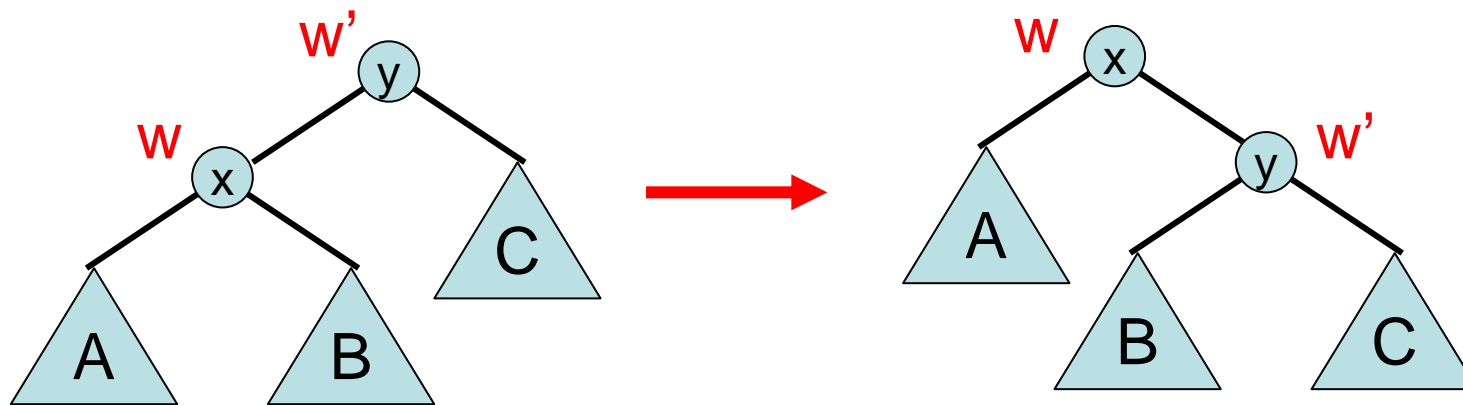
## Insert(e)-Operation:

- führe `insert(e)` wie im binären Suchbaum aus
- `siftup`-Operation, um Heap-Eigenschaft sicherzustellen

# Treaps

Siftup-Operation für  $x$ : wird über Rotationen durchgeführt

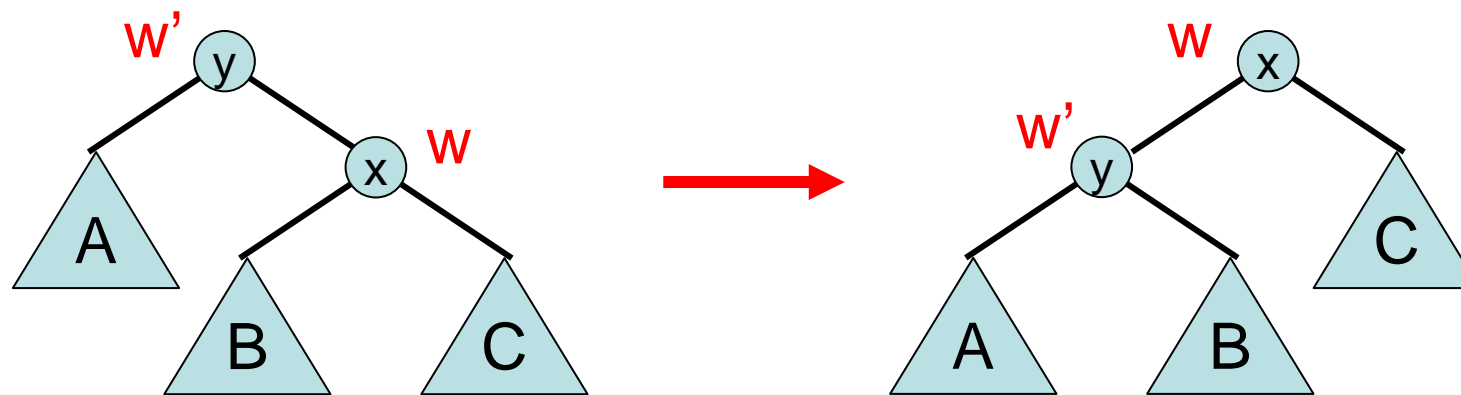
Fall 1: (  $w' > w$  )



# Treaps

Siftup-Operation für  $x$ : wird über Rotationen durchgeführt

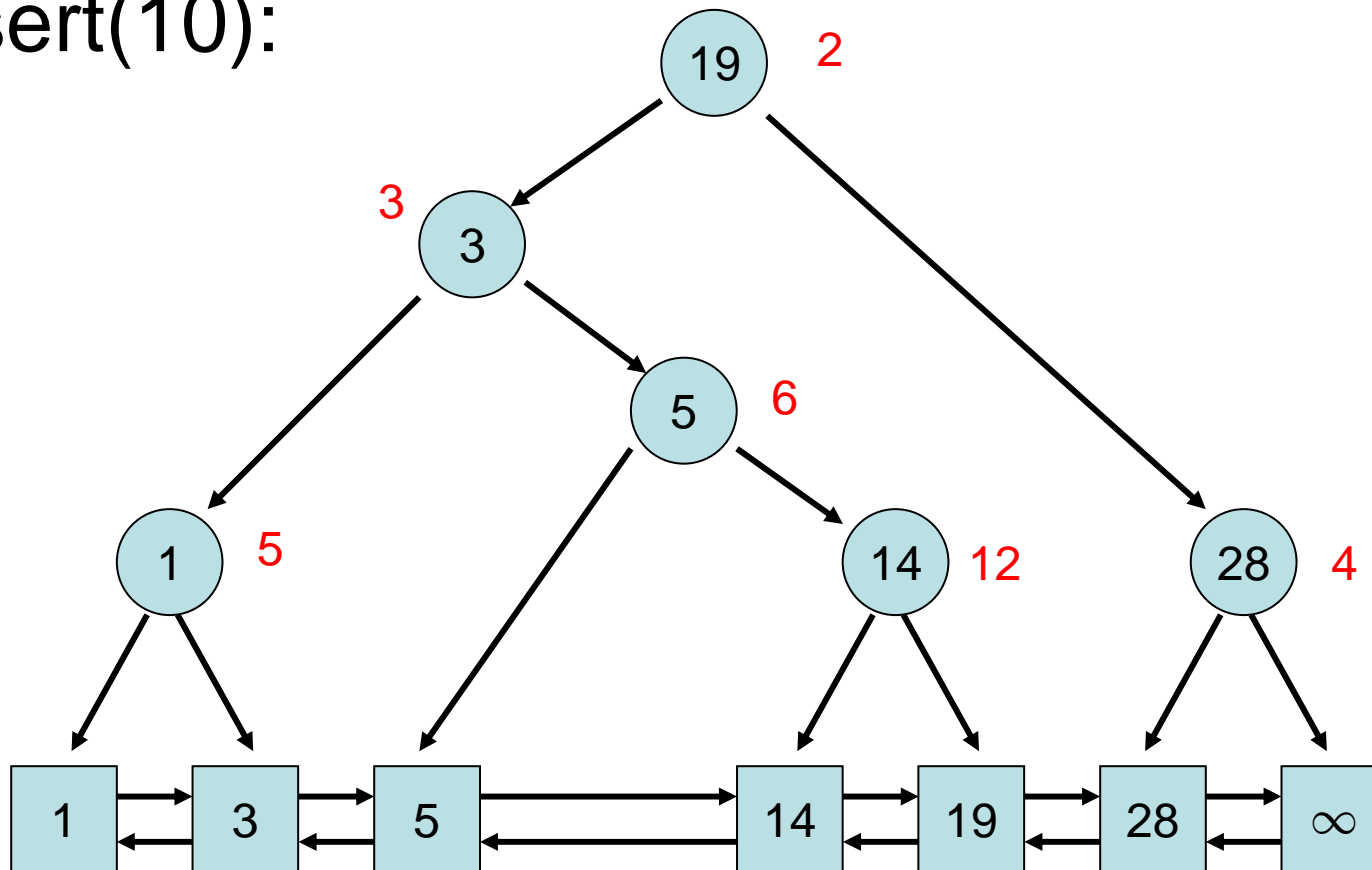
Fall 2: (  $w' > w$  )





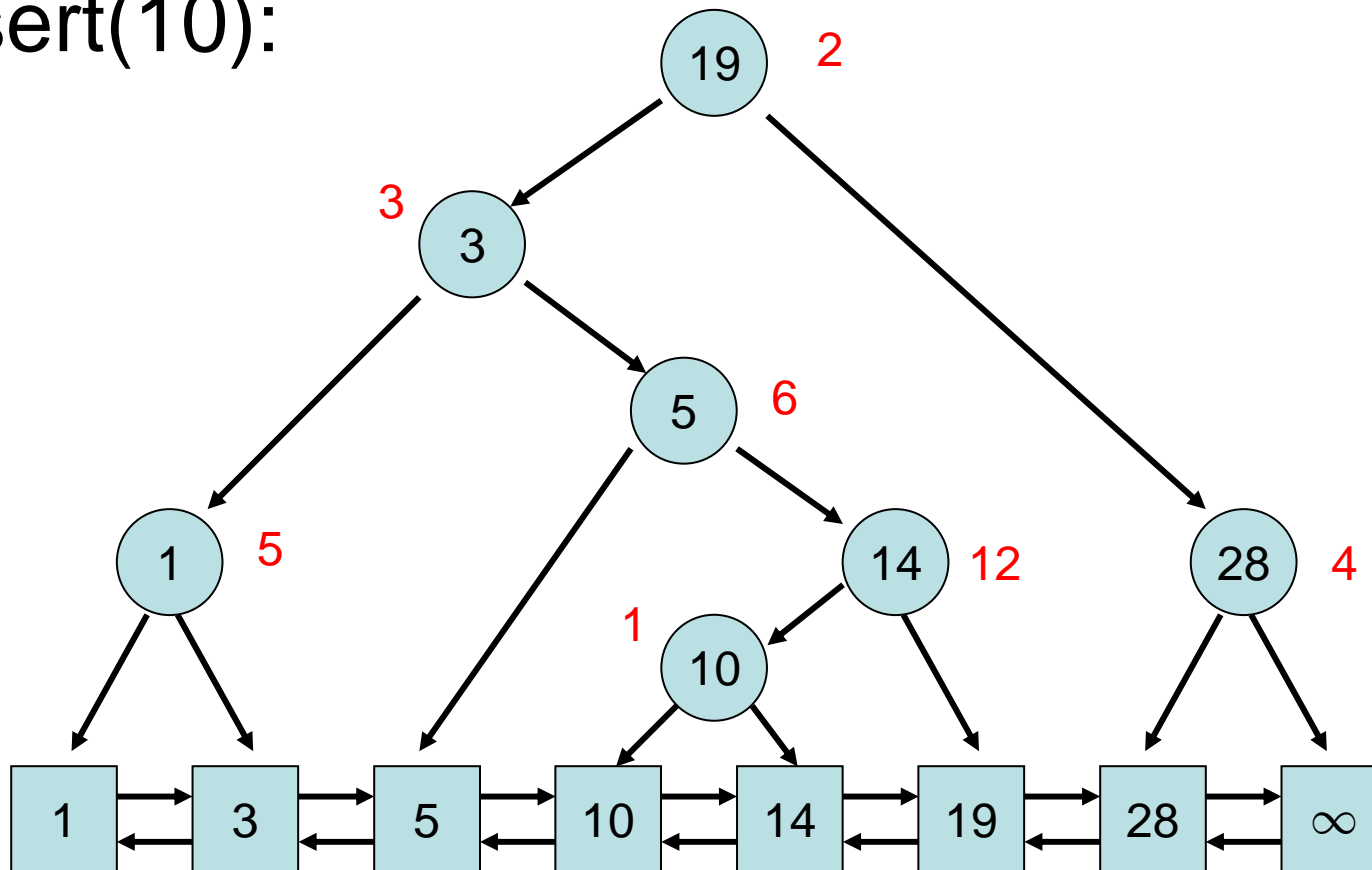
# Treaps

Insert(10):



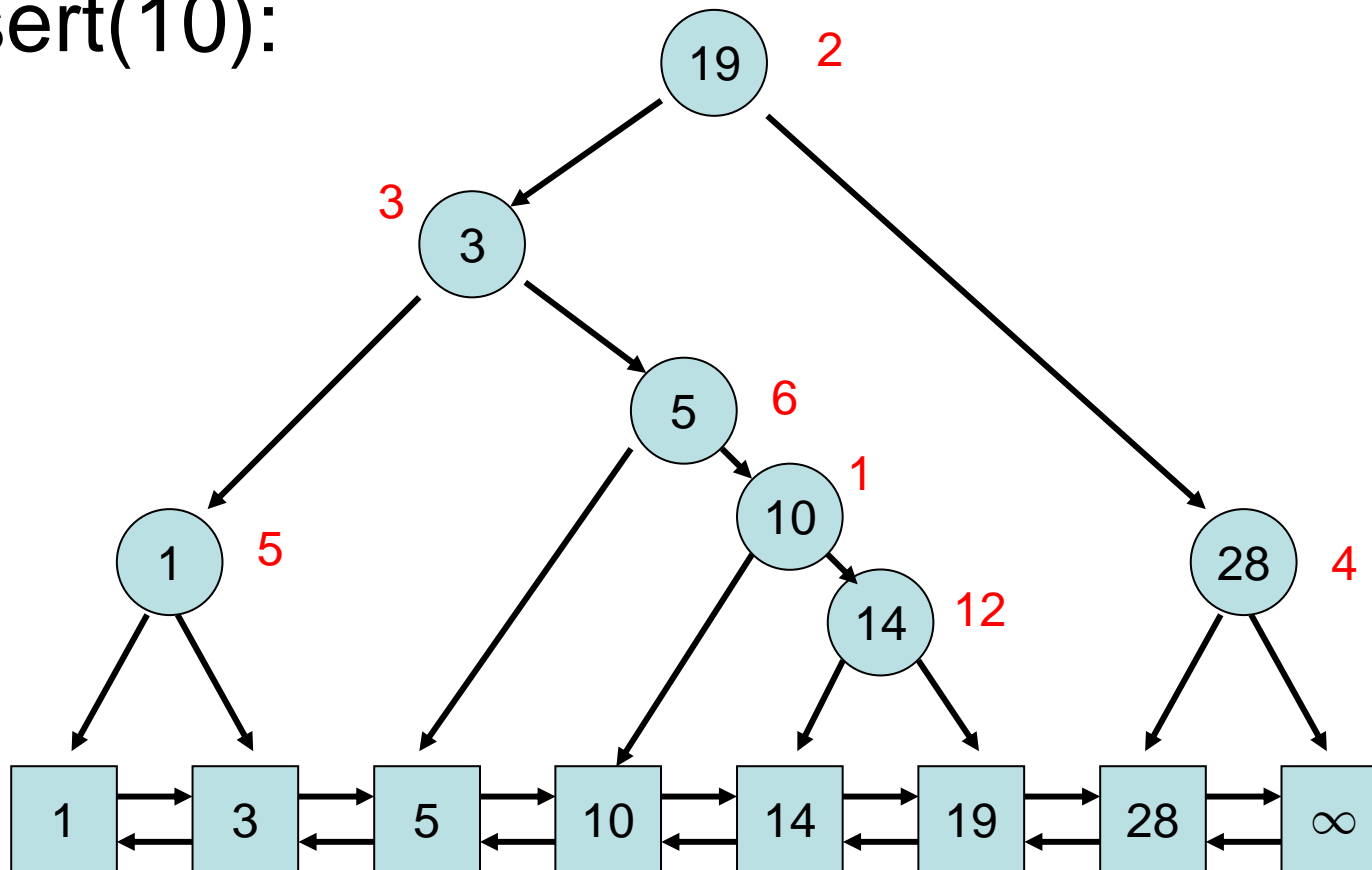
# Treaps

Insert(10):



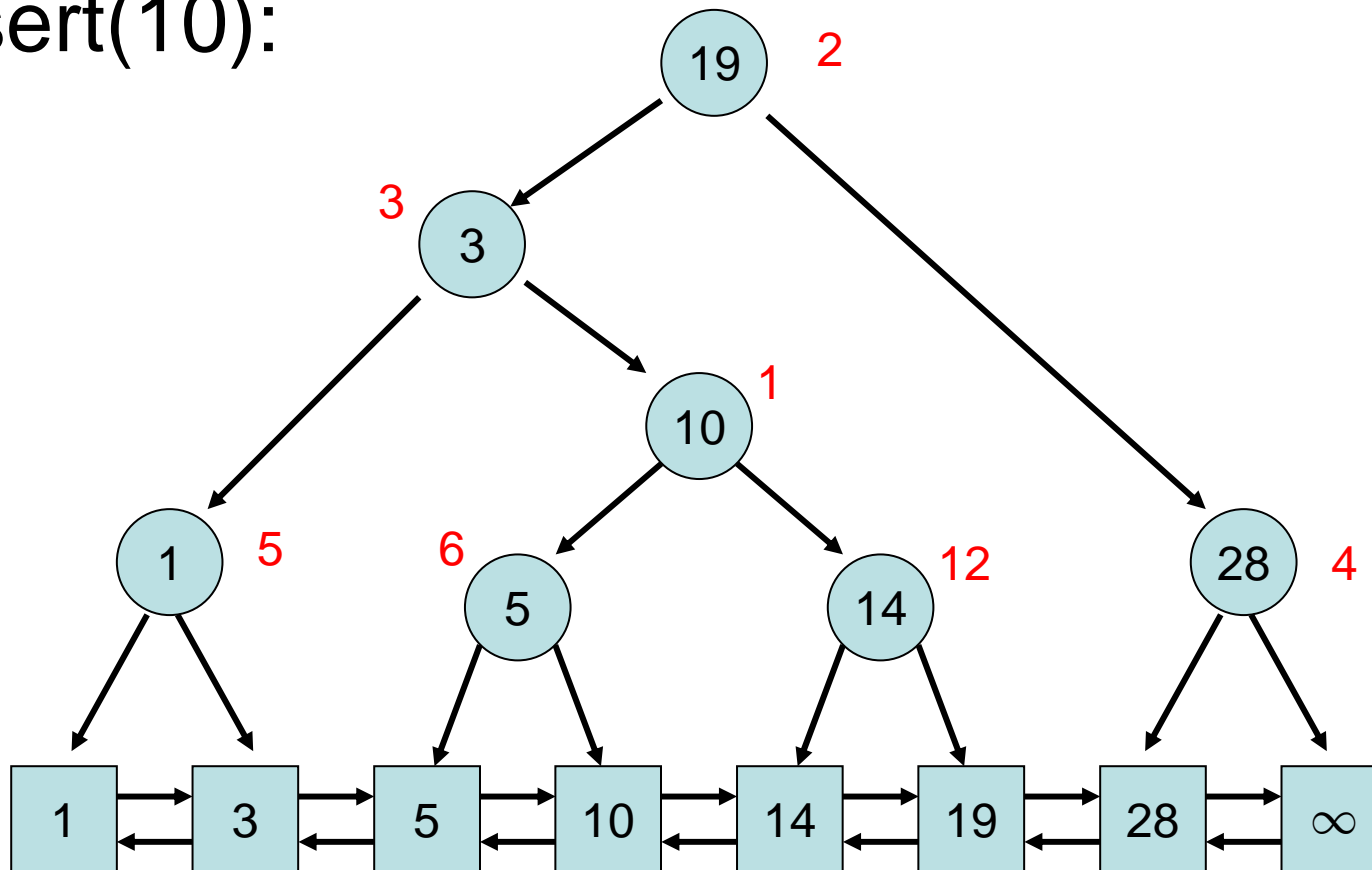
# Treaps

Insert(10):



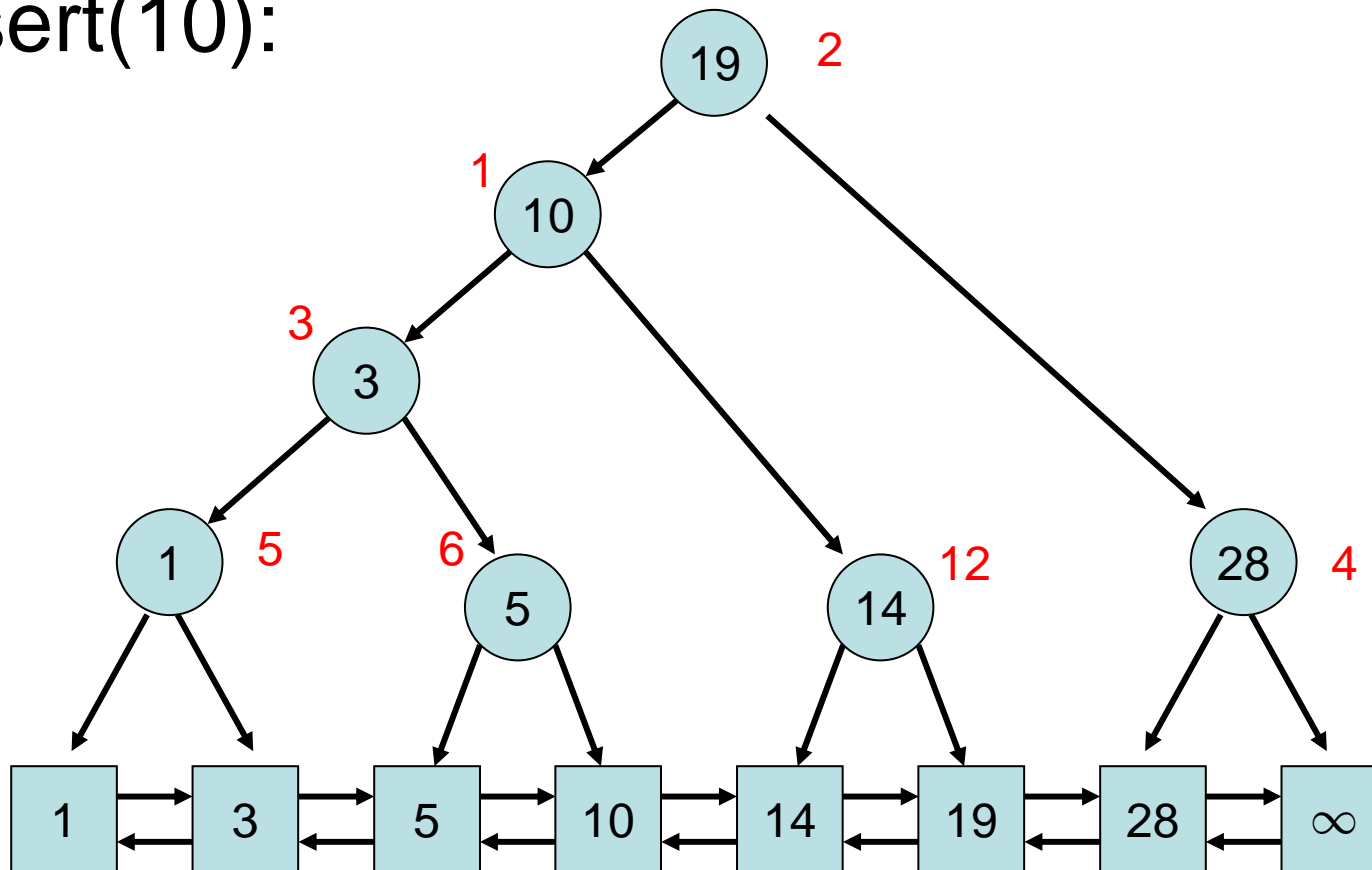
# Treaps

Insert(10):



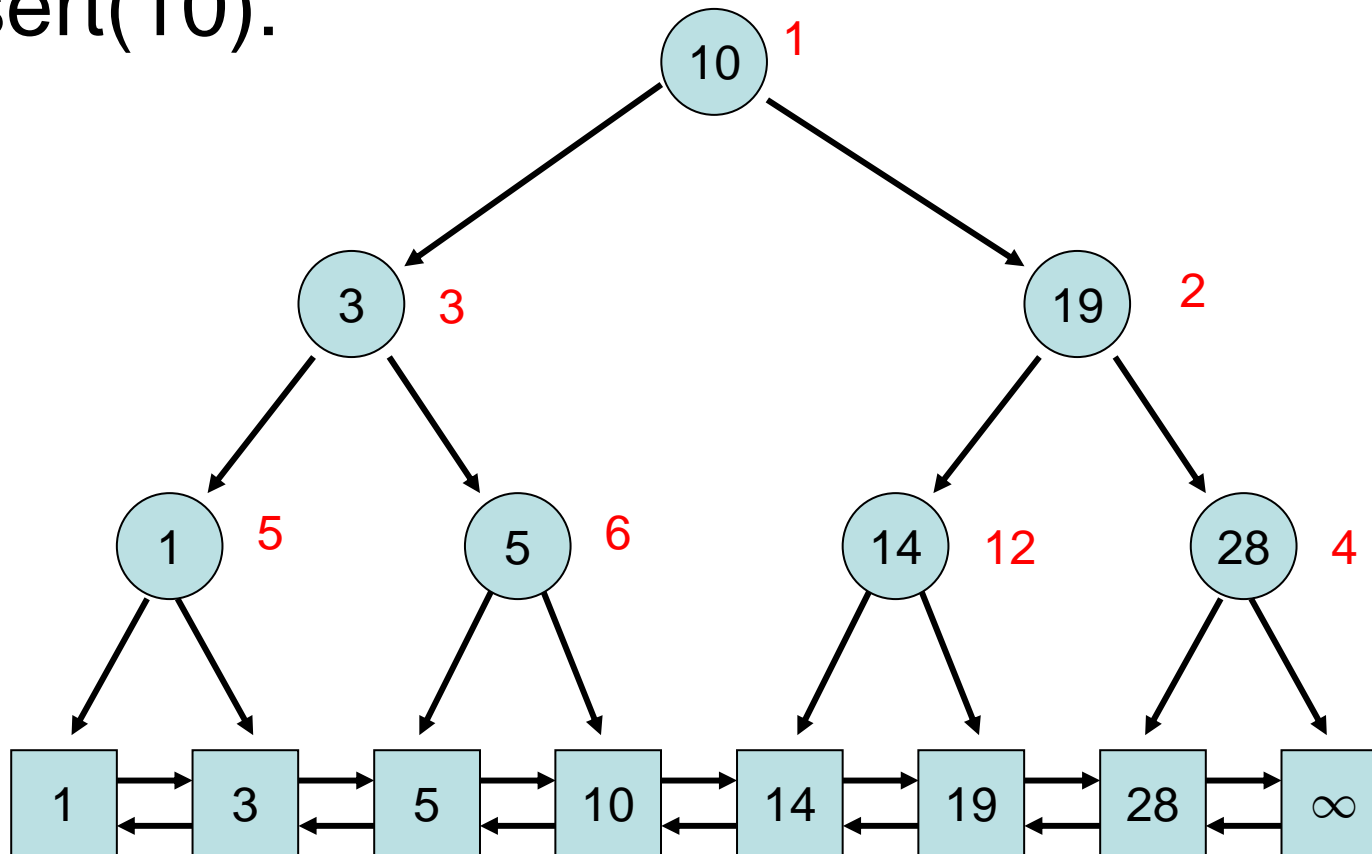
# Treaps

Insert(10):



# Treaps

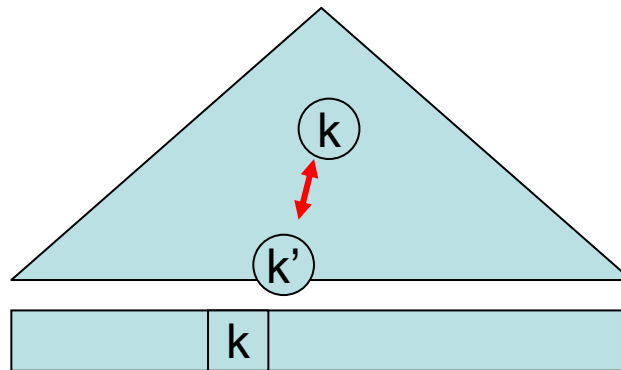
Insert(10):



# Treaps

## Delete(k)-Operation:

- Führe `delete(k)` wie im binären Suchbaum aus  
aus

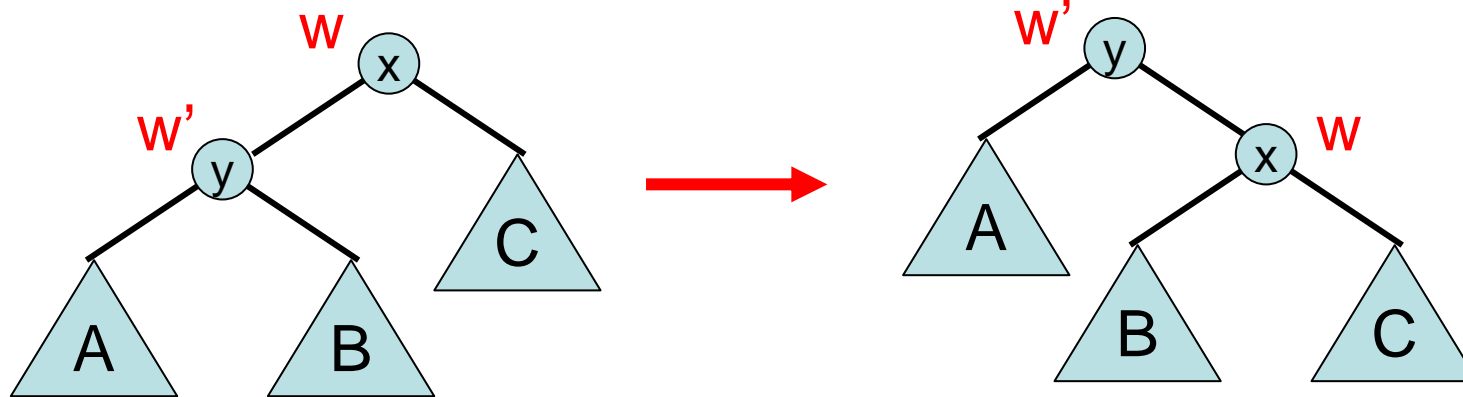


- `siftdown`-Operation, um Heap-Eigenschaft für `k'` zu reparieren (`k'` im Teilbaum von `k`!)

# Treaps

Siftdown-Operation für  $x$ : wird über Rotationen durchgeführt

Fall 1: ( $w' < w$ ,  $w'$  minimal für Kinder von  $x$ )

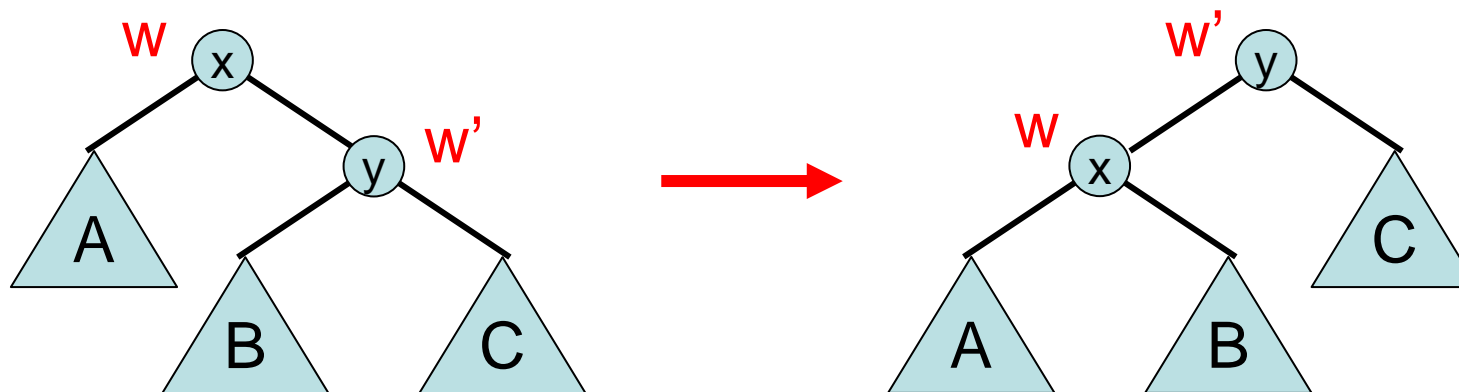




# Treaps

Siftdown-Operation für  $x$ : wird über Rotationen durchgeführt

Fall 2: (  $w' < w$ ,  $w'$  minimal für Kinder von  $x$  )



# Treaps

**Lemma 3.7:** Sei  $K = \{k_1, \dots, k_n\}$  eine geordnete Schlüsselmenge mit paarweise verschiedenen Gewichten  $w(k_i)$ . Dann ist im Treap  $T$  für  $K$  das Element  $k_j$  genau dann Vorgänger von  $k_i$  wenn gilt:

$$w(k_j) = \min \{w(k) \mid k \in K_{i,j}\}$$

wobei  $K_{i,j} = \{k_i, \dots, k_j\}$ .

**Beweis:** Übung.

# Treaps

**Lemma 3.8:** Angenommen, die Gewichte seien eine **zufällige** Permutation  $\pi$  über  $\{1, \dots, n\}$  definiert mit  $w(k_i) = \pi(i)$  für alle  $i$ . Dann gilt

$$\Pr[k_j \text{ ist Vorgänger von } k_i] = \frac{1}{|j - i| + 1}$$

**Beweis:**

- Aus Symmetriegründen ist für jedes  $k \in \{i, \dots, j\}$   $\Pr[\pi(k) \text{ ist minimal in } \{\pi(i), \dots, \pi(j)\}]$  gleich
- Also ist nach Lemma 3.7

$$\Pr[k_j \text{ ist Vorgänger von } k_i] = 1/(|j-i|+1)$$

# Treaps

- Sei  $X_{i,j} \in \{0,1\}$  eine binäre Zufallsvariable, die 1 ist genau dann, wenn  $k_j$  Vorgänger von  $k_i$  ist.
- Sei  $L_i$  die Tiefe von Schlüssel  $k_i$  im Treap  $T$  (Tiefe der Wurzel: 0)
- Dann ist  $L_i = \sum_j X_{i,j}$

Aus Lemma 3.7 folgt:

$$\begin{aligned} E[L_i] &= \sum_j E[X_{i,j}] \\ &= \sum_j \Pr[k_j \text{ ist Vorgänger von } k_i \text{ in } T] \\ &= \sum_j 1/(|j-i|+1) < 2 \ln n \end{aligned}$$

# Treaps

Aus der Rechnung folgt:

**Theorem 3.9:** Wenn die Schlüssel uniform zufällig Gewichte aus einem genügend großen Bereich  $W$  wählen, so dass die  $W$ keit gleicher Gewichte vernachlässigbar ist, dann ist für jeden Schlüssel  $k$  im Treap  $T$  die erwartete Tiefe  $O(\log n)$ .

Diese Aussage gilt auch mit hoher Wahrscheinlichkeit (mindestens  $1-1/n^c$  für jede Konstante  $c>1$ ), d.h. Treap  $T$  ist m.h.W. balanciert.

# Treaps

Laufzeiten der Operationen:

- $\text{search}(k)$ :  $O(\log n)$  m.h.W.
- $\text{insert}(e)$ :  $O(\log n)$  m.h.W.
- $\text{delete}(k)$ :  $O(\log n)$  m.h.W.

(m.h.W.: mit hoher Wahrscheinlichkeit)

# Binärbaum

**Problem:** Binärbaum kann entarten!

Lösungen:

- **Splay-Baum**  
(sehr effektive Heuristik)
- **Treaps**  
(mit hoher Wkeit gut balanciert)
- **(a,b)-Baum**  
(garantiert gut balanciert)
- **Rot-Schwarz-Baum**  
(konstanter Reorganisationsaufwand)
- **Gewichtsbalancierter Baum**  
(kompakt einbettbar in Feld)

# (a,b)-Bäume

**Problem:** Binärbaum kann entarten!

**Lösung:** (a,b)-Baum

**Idee:**

- Alle Knoten  $v$  (außer Wurzel) haben Grad  $d(v)$  mit  $a \leq d(v) \leq b$ , wobei  $a \geq 2$  und  $b \geq 2a - 1$  ist
- Alle Blätter in **derselben** Ebene



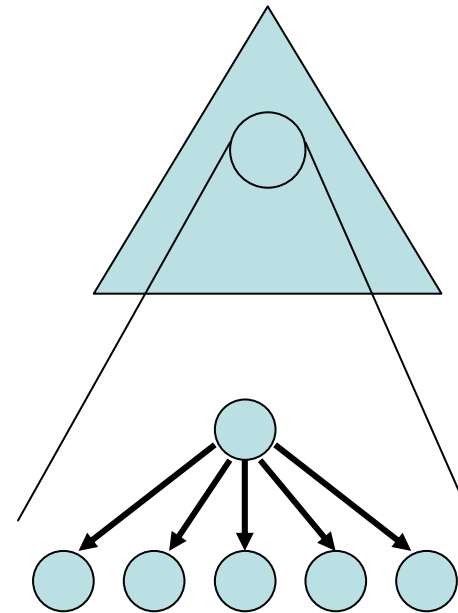
# (a,b)-Bäume

Formell: für einen Baumknoten  $v$  sei

- $d(v)$  die Anzahl der Kinder von  $v$
- $t(v)$  die Tiefe von  $v$  (Wurzel hat Tiefe 0)

- **Form-Regel:**  
Für alle Blätter  $v, w$ :  $t(v)=t(w)$

- **Grad-Regel:**  
Für alle inneren Knoten  $v$   
außer Wurzel:  $d(v) \in [a, b]$ ,  
für Wurzel  $r$ :  $d(r) \in [2, b]$   
(sofern #Elemente  $> 1$ )



# (a,b)-Bäume

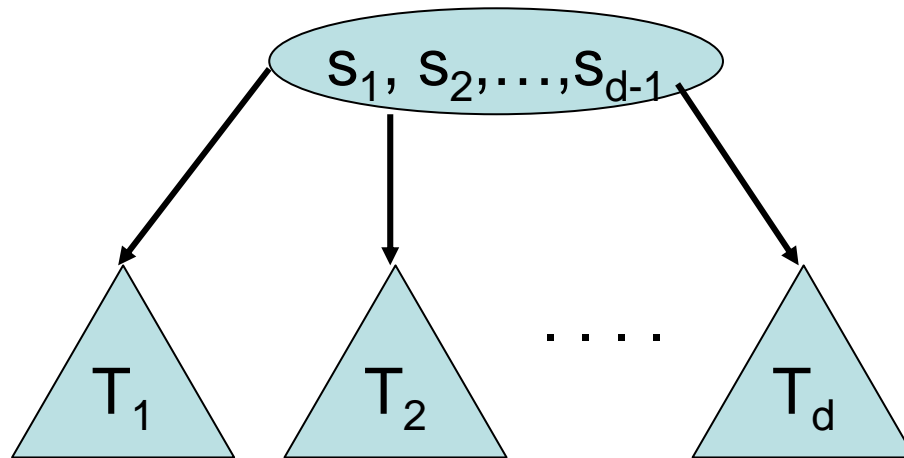
Lemma 3.10: Ein (a,b)-Baum für  $n$  Elemente hat Tiefe  $\max. 1 + \lfloor \log_a (n+1)/2 \rfloor$

Beweis:

- Die Wurzel hat Grad  $\geq 2$  und jeder andere innere Knoten hat Grad  $\geq a$ .
- Bei Tiefe  $t$  gibt es mindestens  $2a^{t-1}$  Blätter
- $n+1 \geq 2a^{t-1} \Leftrightarrow t \leq 1 + \lfloor \log_a (n+1)/2 \rfloor$

# (a,b)-Bäume

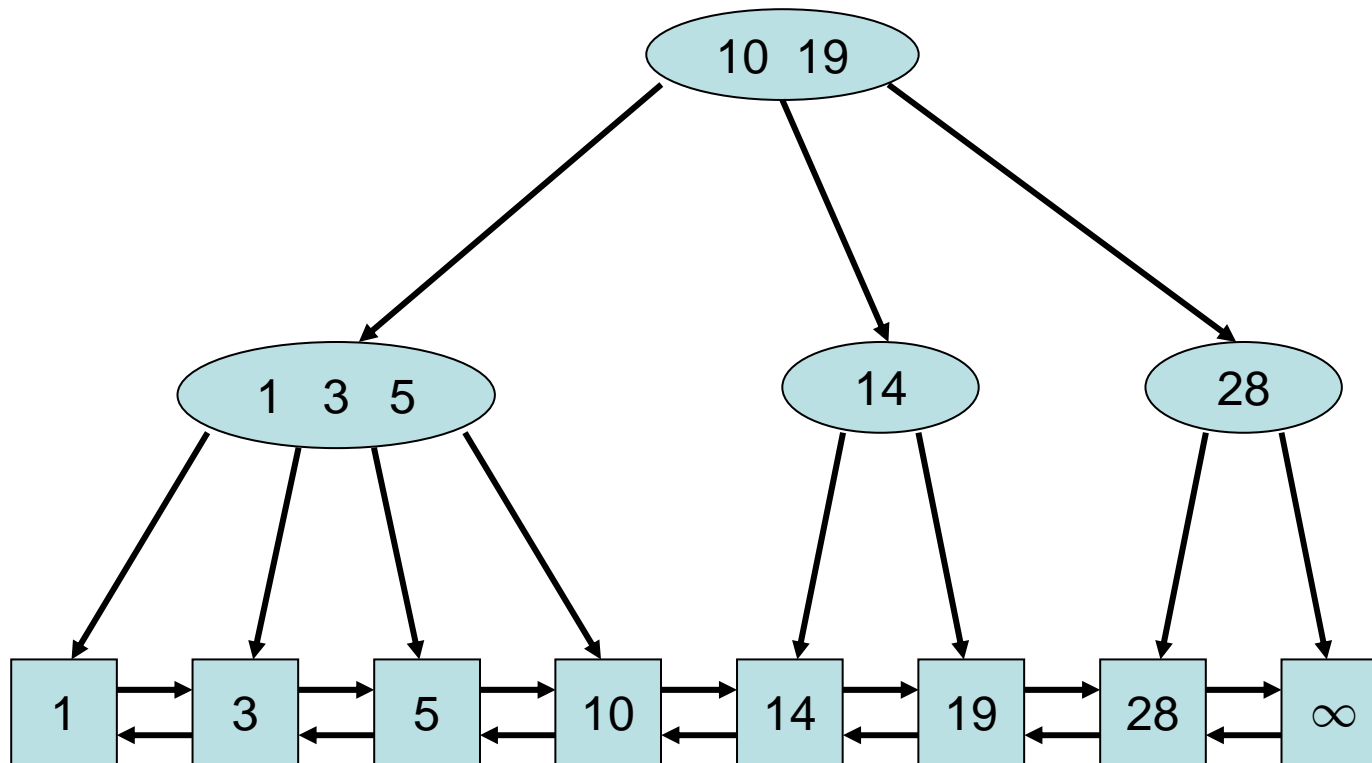
(a,b)-Suchbaum-Regel:



Für alle Schlüssel  $k$  in  $T_i$   
und  $k'$  in  $T_{i+1}$ :  $k \leq s_i < k'$

Damit **search** Operation einfach zu implementieren.

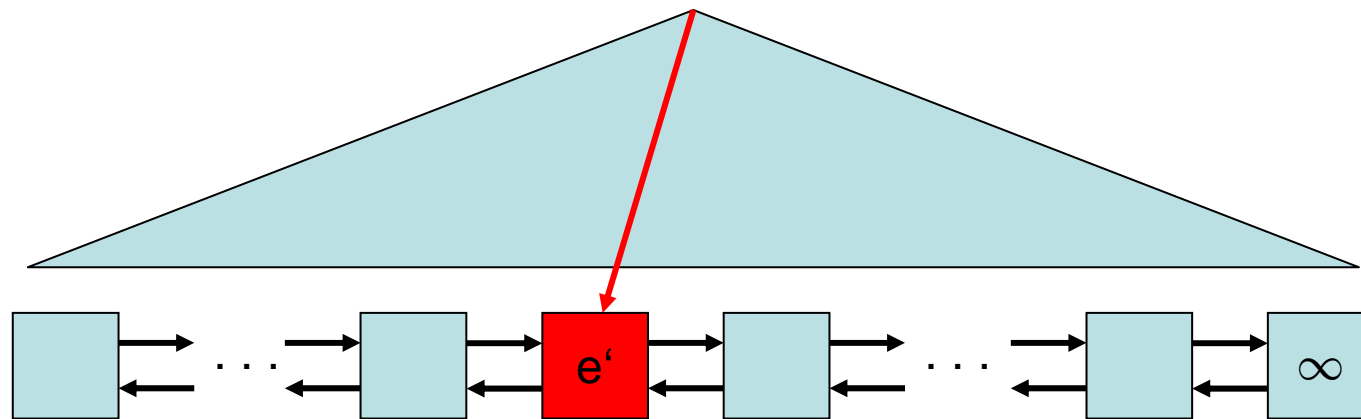
# Search(9)



# Insert(e) Operation

## Strategie:

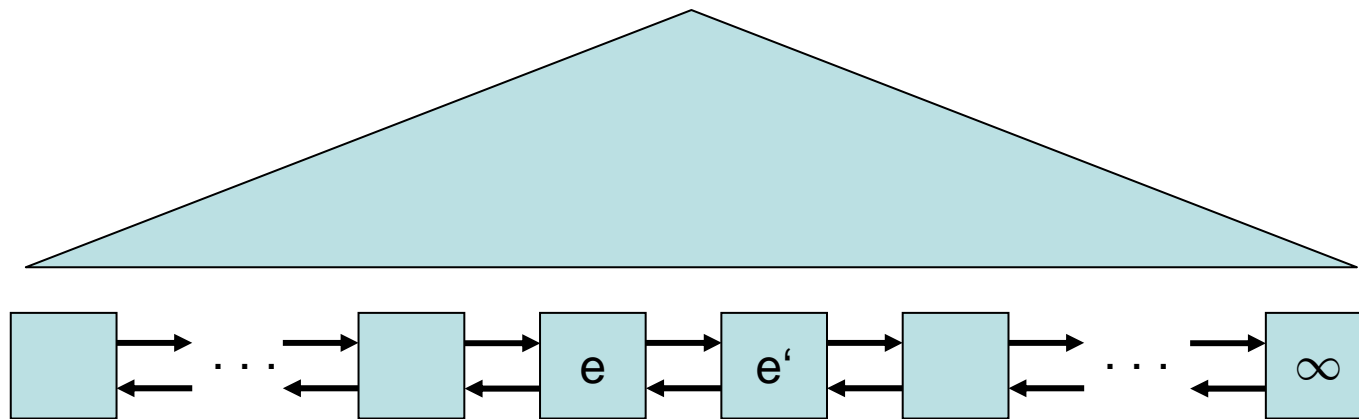
- Erst  $\text{search}(\text{key}(e))$  bis Element  $e'$  in Liste erreicht. Falls  $\text{key}(e') > \text{key}(e)$ , füge  $e$  vor  $e'$  ein, ansonsten stop.



# Insert(e) Operation

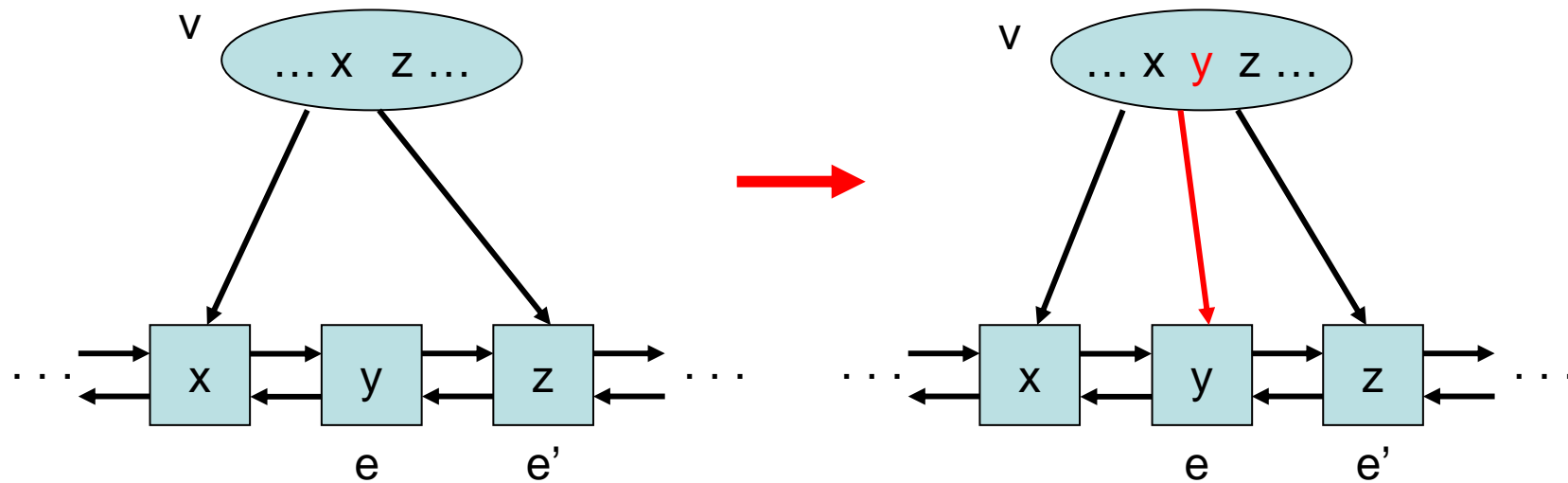
## Strategie:

- Erst  $\text{search}(\text{key}(e))$  bis Element  $e'$  in Liste erreicht. Falls  $\text{key}(e') > \text{key}(e)$ , füge  $e$  vor  $e'$  ein, ansonsten stop.



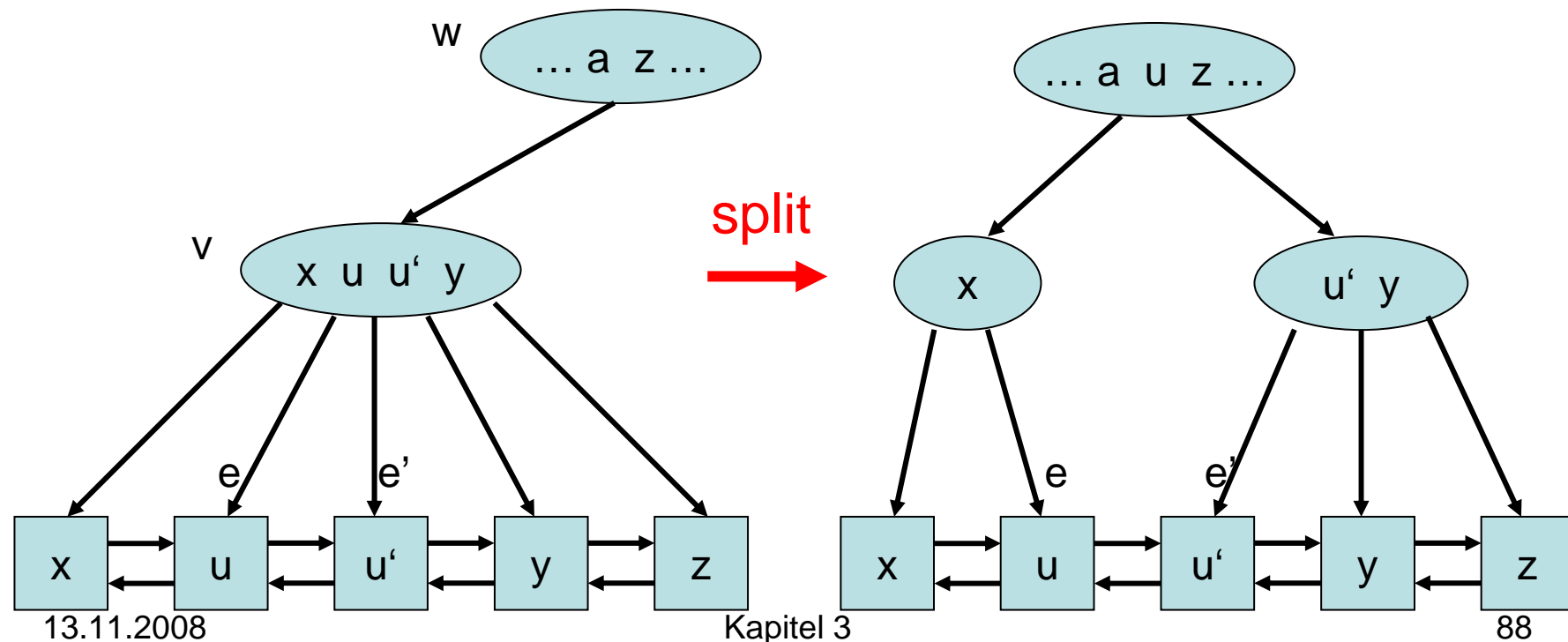
# Insert(e) Operation

- Füge  $\text{key}(e)$  und Zeiger auf  $e$  in Baumknoten  $v$  über  $e'$  ein. Falls Grad von  $v$  kleiner gleich  $b$ , dann fertig.



# Insert(e) Operation

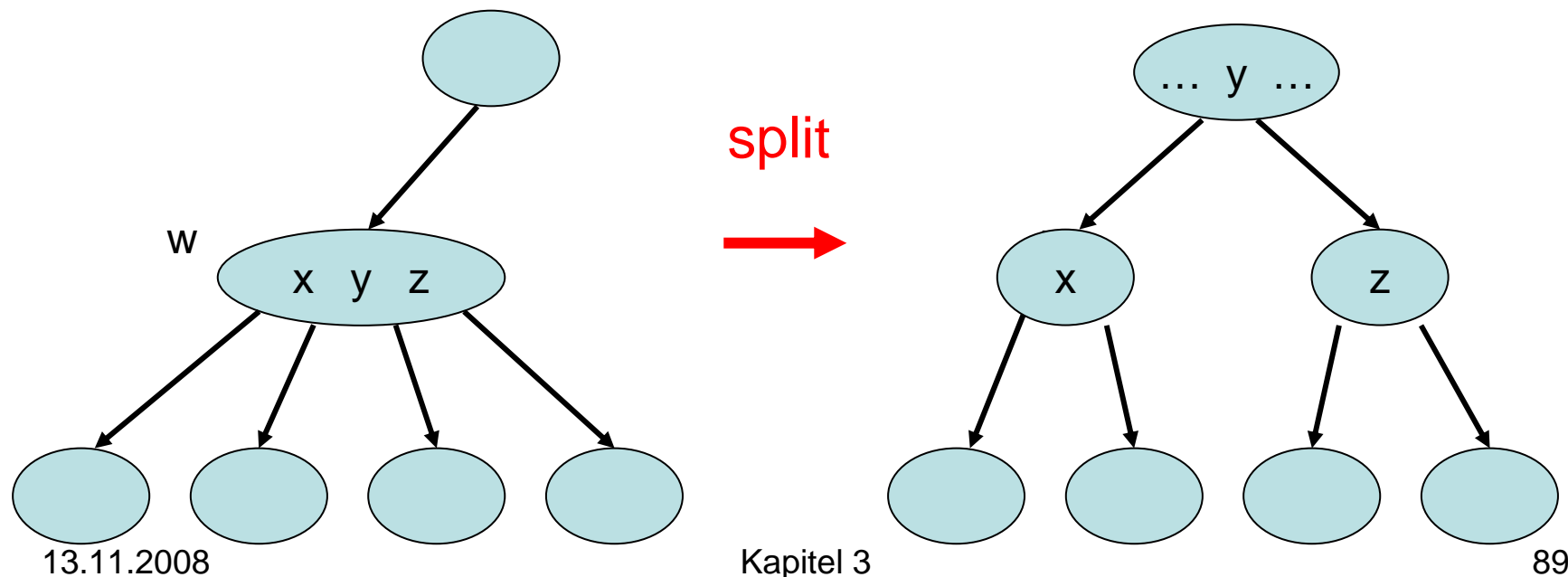
- Falls Grad von  $v$  größer als  $b$ , dann teile  $v$  in zwei Knoten auf. (Beispiel:  $a=2$ ,  $b=4$ )





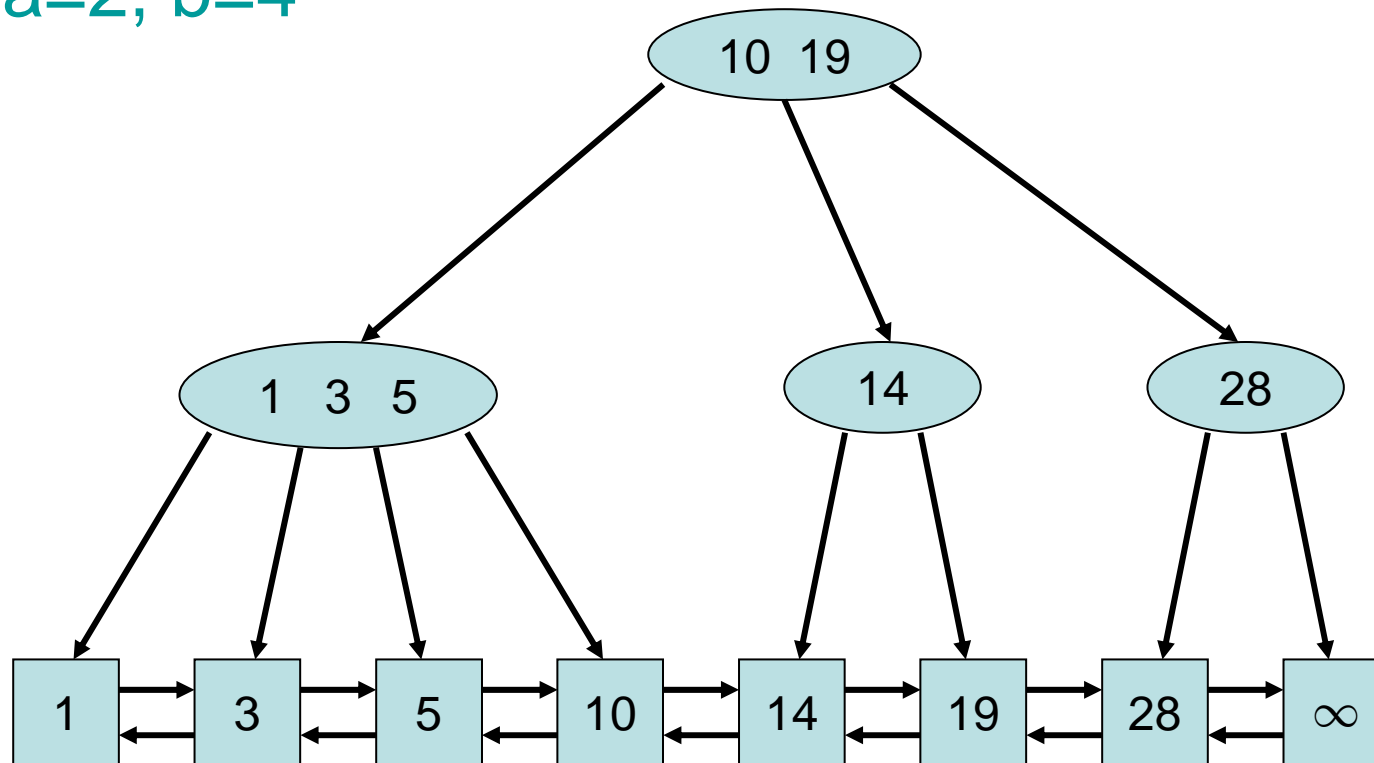
# Insert(e) Operation

- Falls Grad von  $w$  größer als  $b$ , dann teile  $w$  in zwei Knoten auf (usw, bis Grad  $\leq b$  oder Wurzel aufgeteilt wurde)



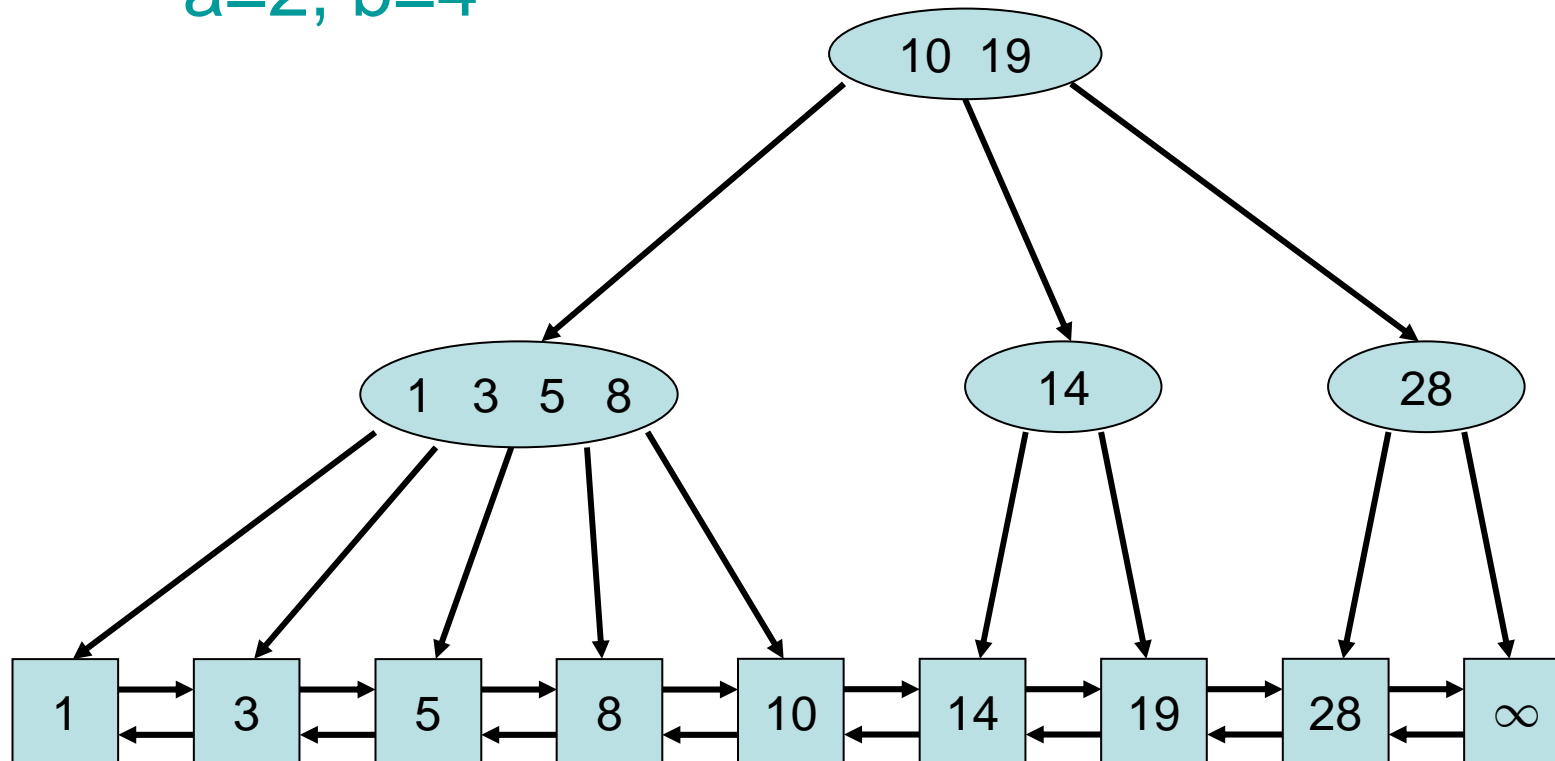
# Insert(8)

a=2, b=4



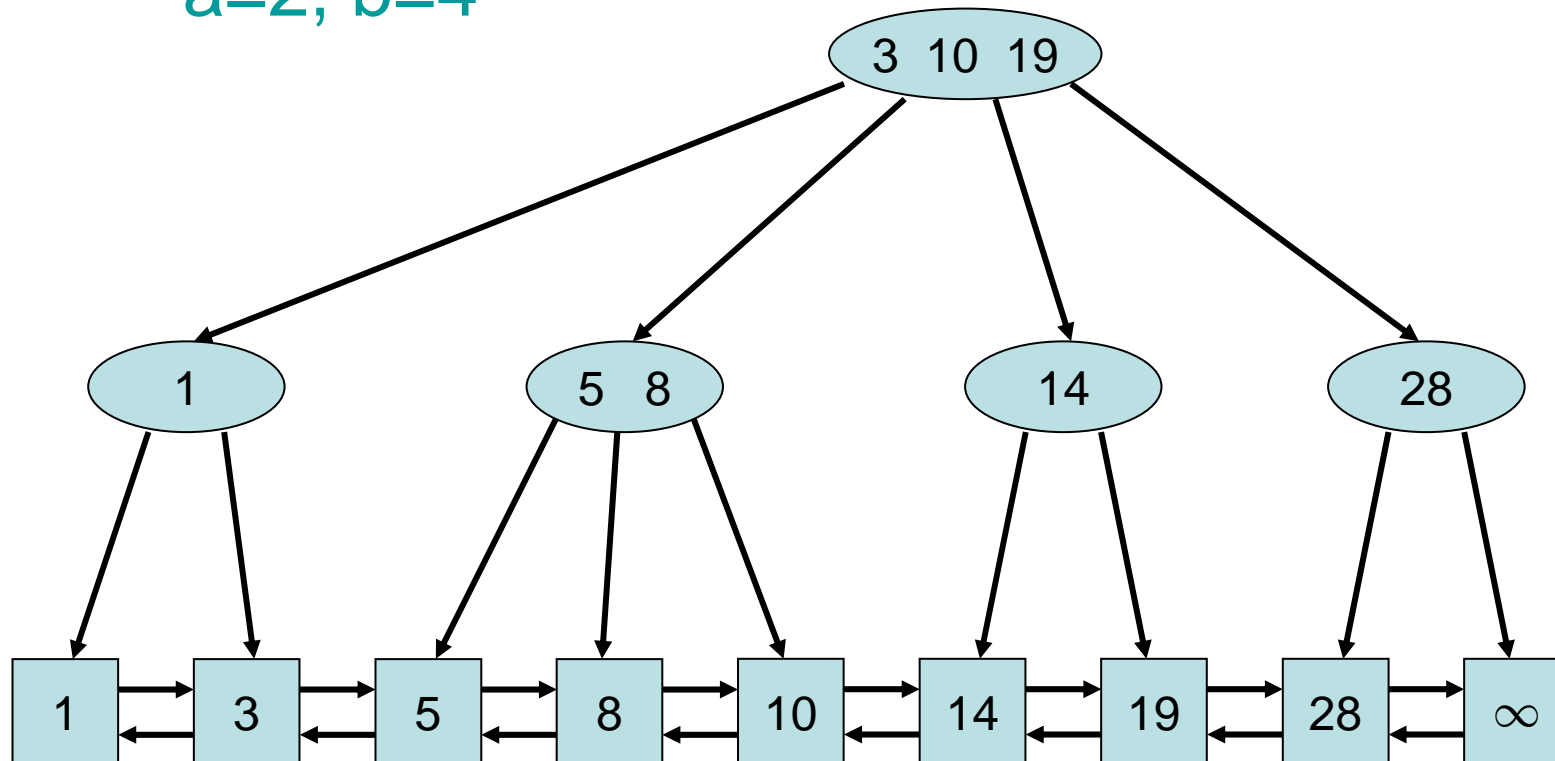
# Insert(8)

a=2, b=4



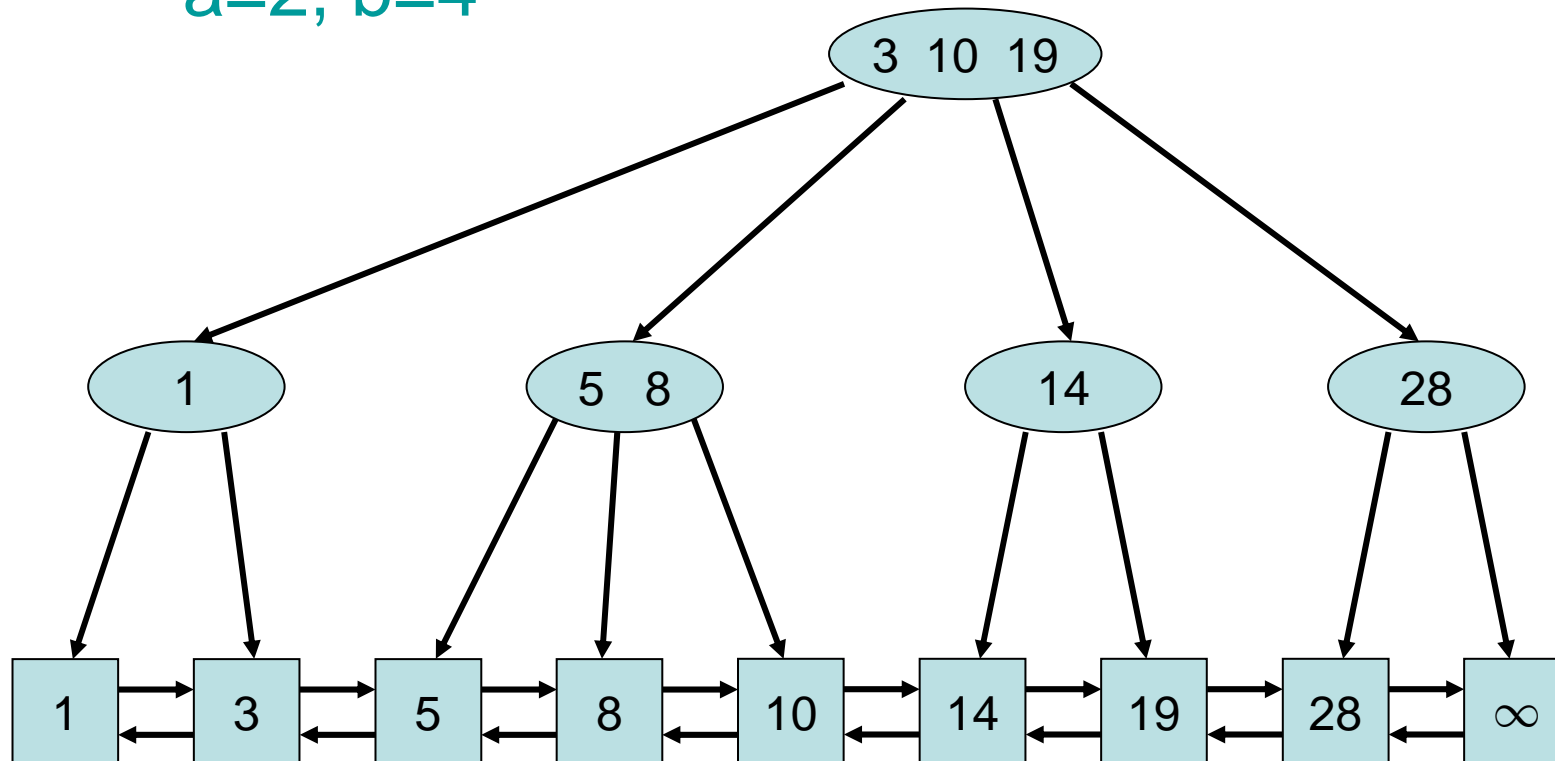
# Insert(8)

a=2, b=4



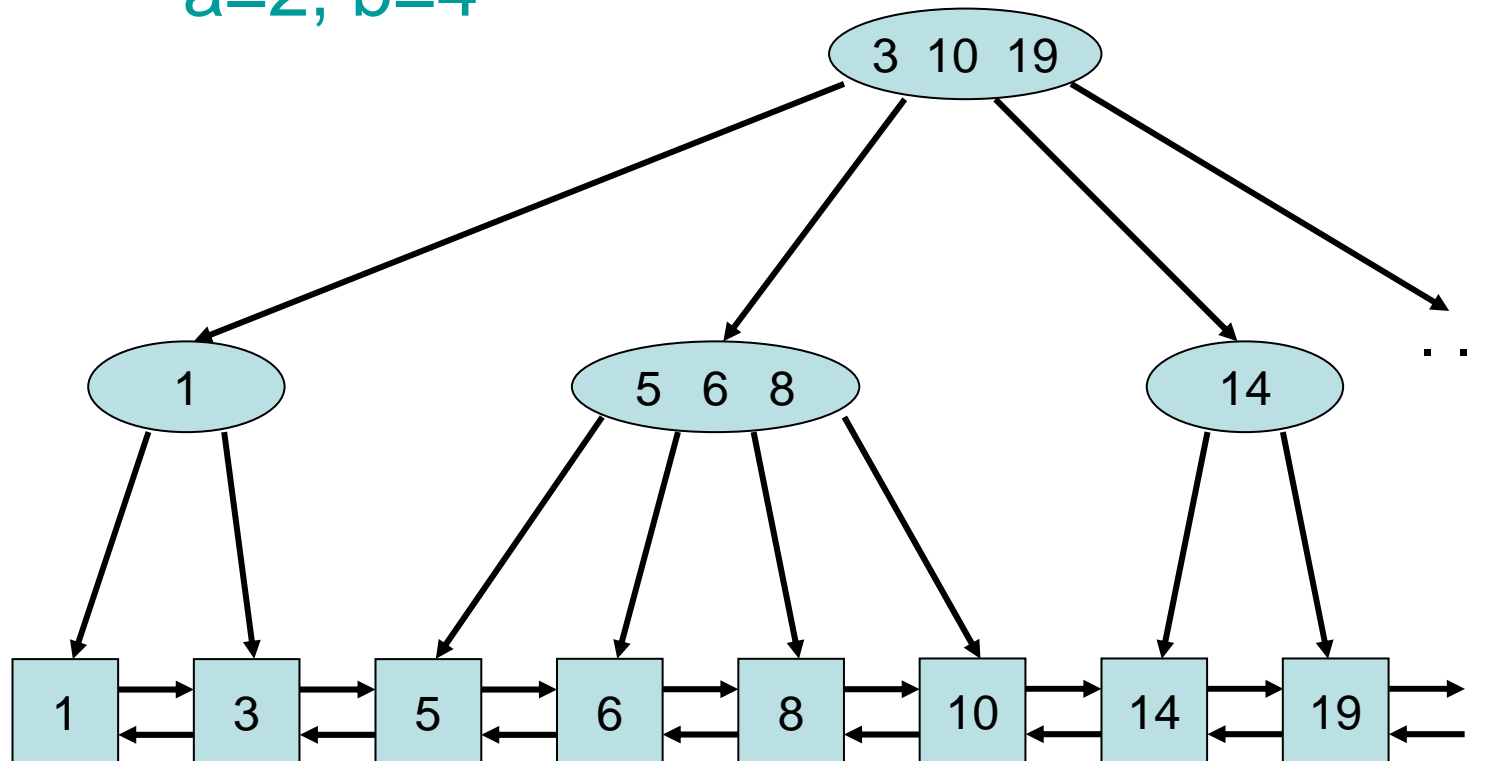
# Insert(6)

a=2, b=4



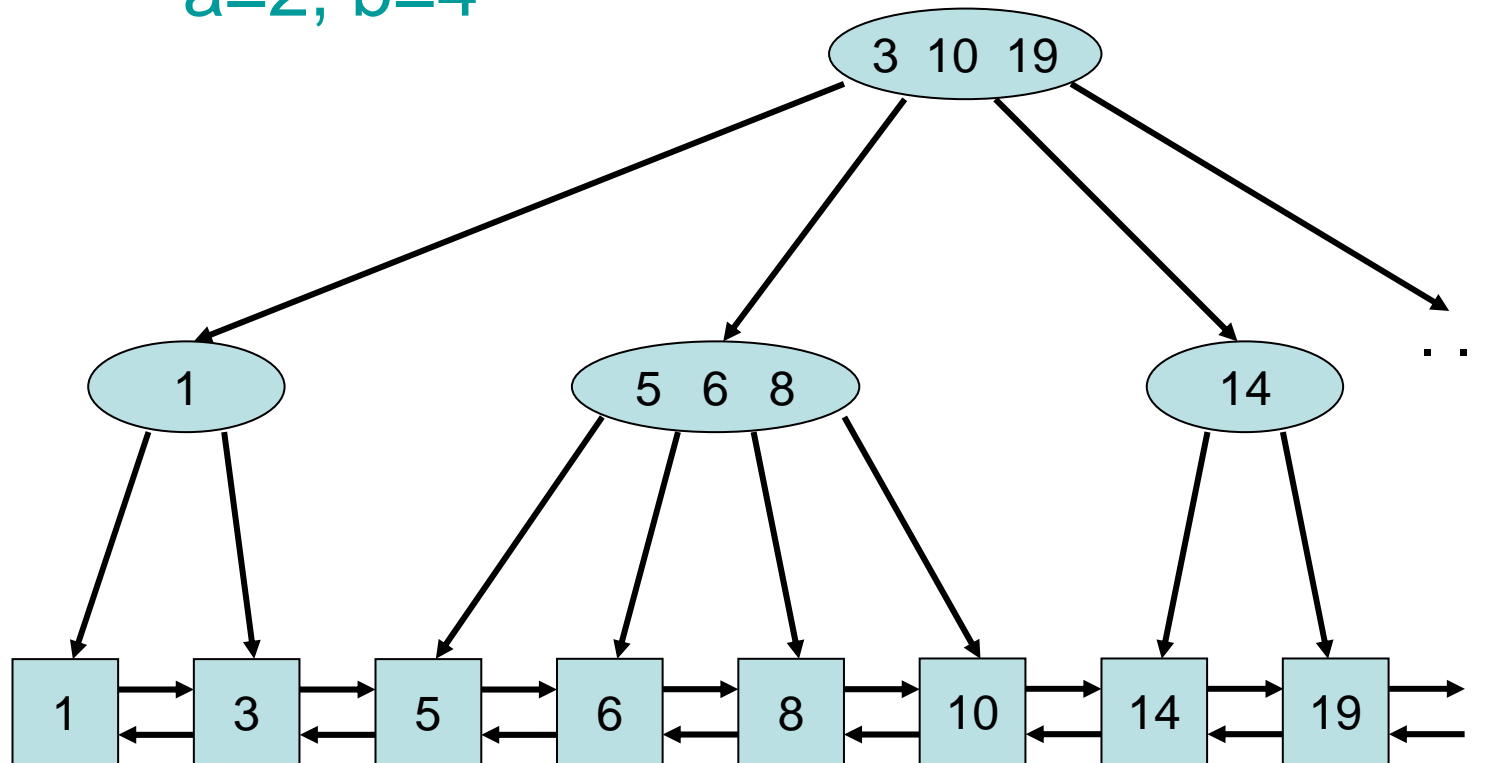
# Insert(6)

a=2, b=4



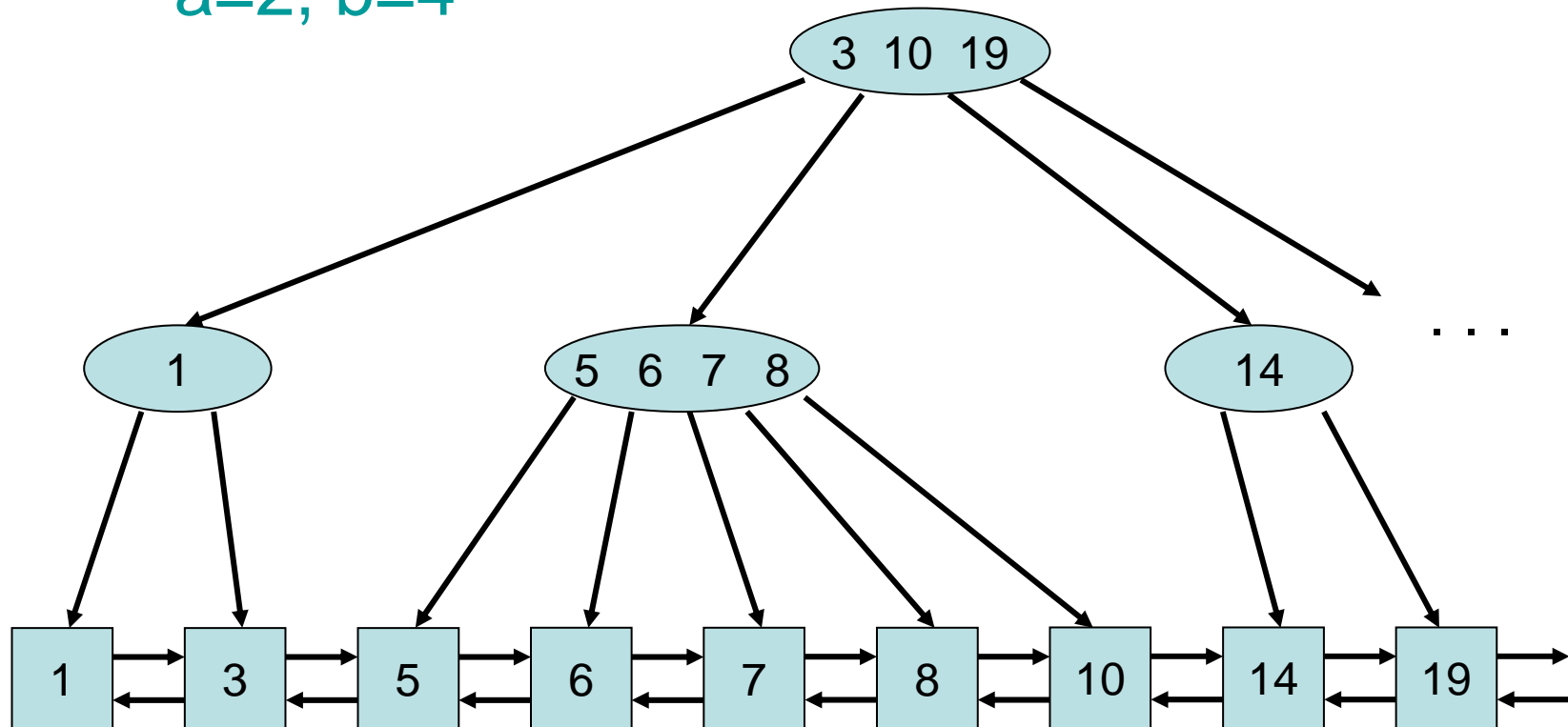
# Insert(7)

a=2, b=4



# Insert(7)

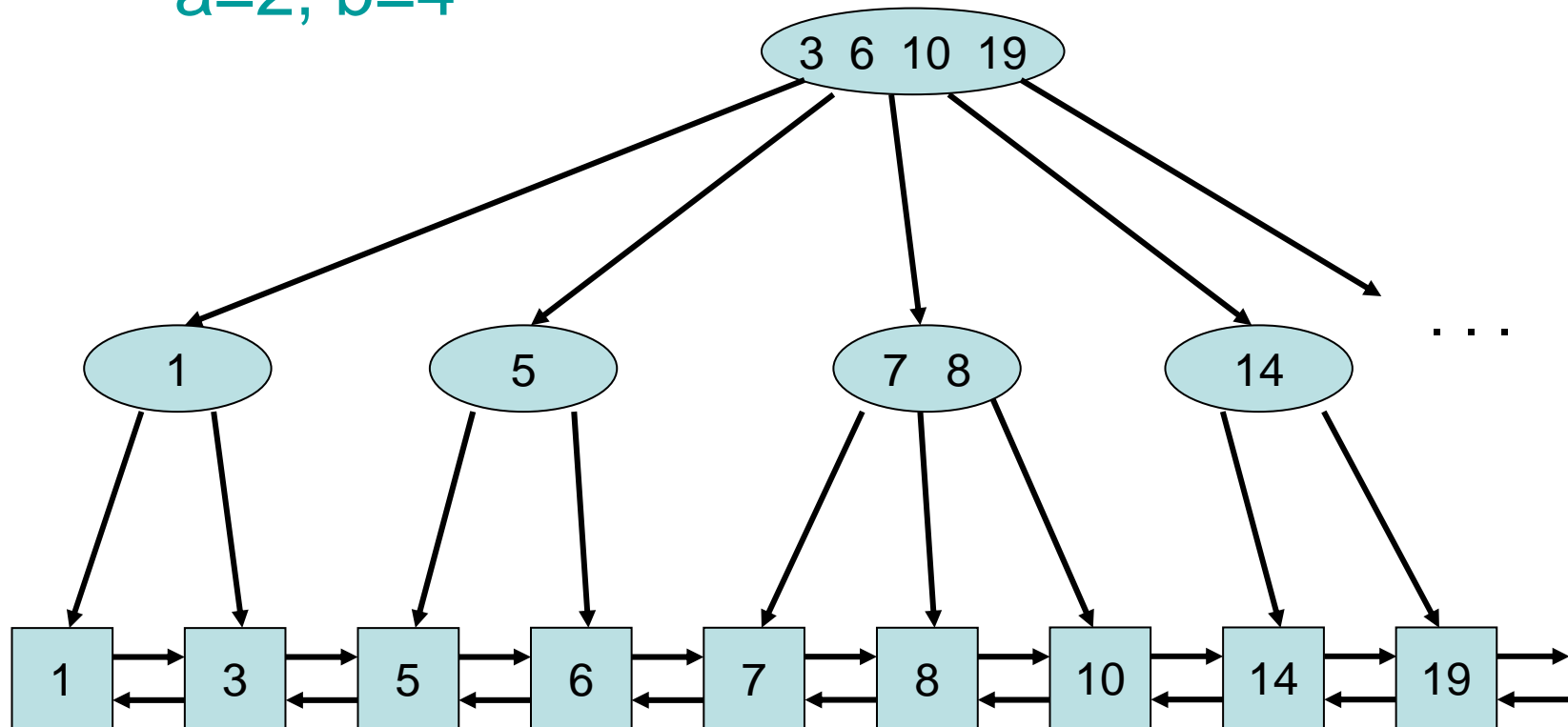
a=2, b=4





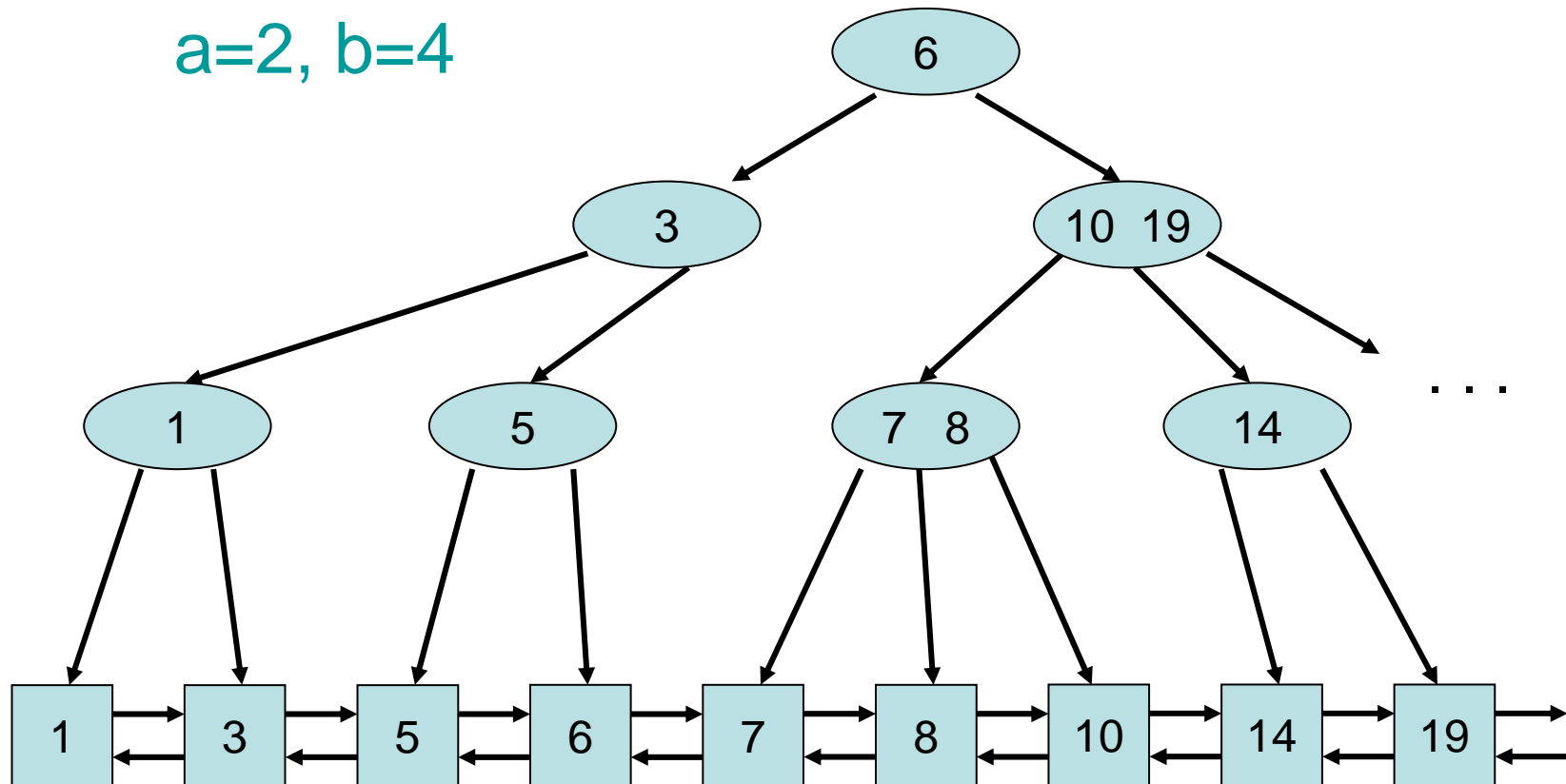
# Insert(7)

a=2, b=4



# Insert(7)

a=2, b=4



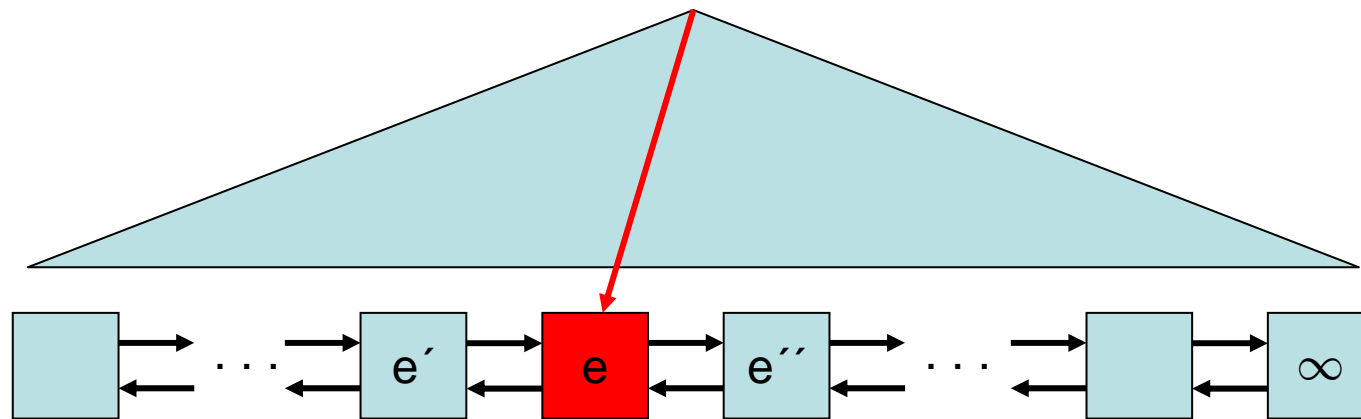
# Insert Operation

- **Form-Regel:**  
Für alle Blätter  $v, w$ :  $t(v)=t(w)$   
Erfüllt durch Insert!
- **Grad-Regel:**  
Für alle inneren Knoten  $v$  außer Wurzel:  $d(v) \in [a, b]$ , für Wurzel  $r$ :  $d(r) \in [2, b]$ 
  - 1) Insert splittet Knoten mit Grad  $b+1$  in Knoten mit Grad  $\lceil (b+1)/2 \rceil$  und  $\lfloor (b+1)/2 \rfloor$ . Wenn  $b \geq 2a-1$ , dann beide Werte  $\geq a$ .
  - 2) Wenn Wurzel Grad  $b+1$  erreicht, wird eine neue Wurzel mit Grad  $2$  erzeugt.

# Delete(k) Operation

## Strategie:

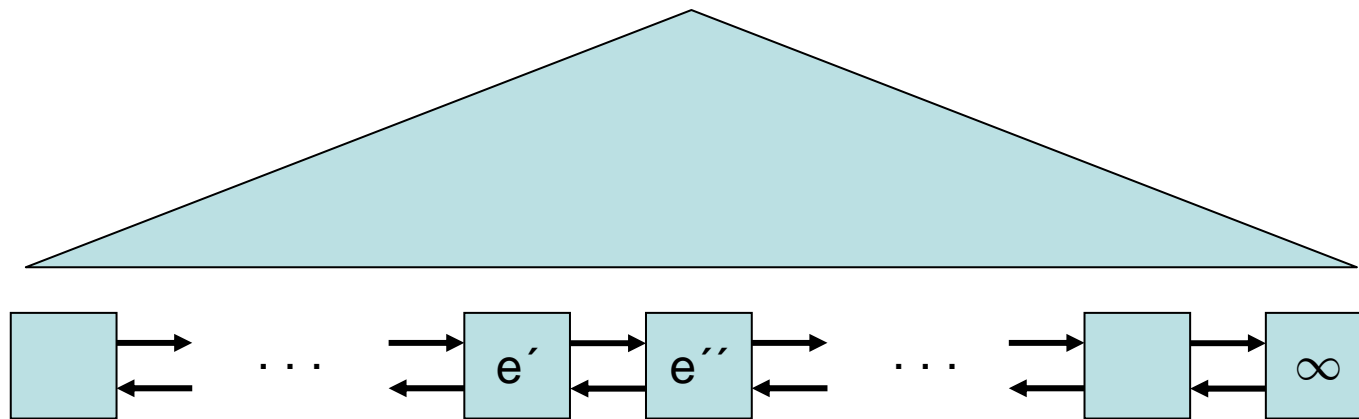
- Erst  $\text{search}(k)$  bis Element  $e$  in Liste erreicht. Falls  $\text{key}(e)=k$ , entferne  $e$  aus Liste, ansonsten stop.



# Delete(k) Operation

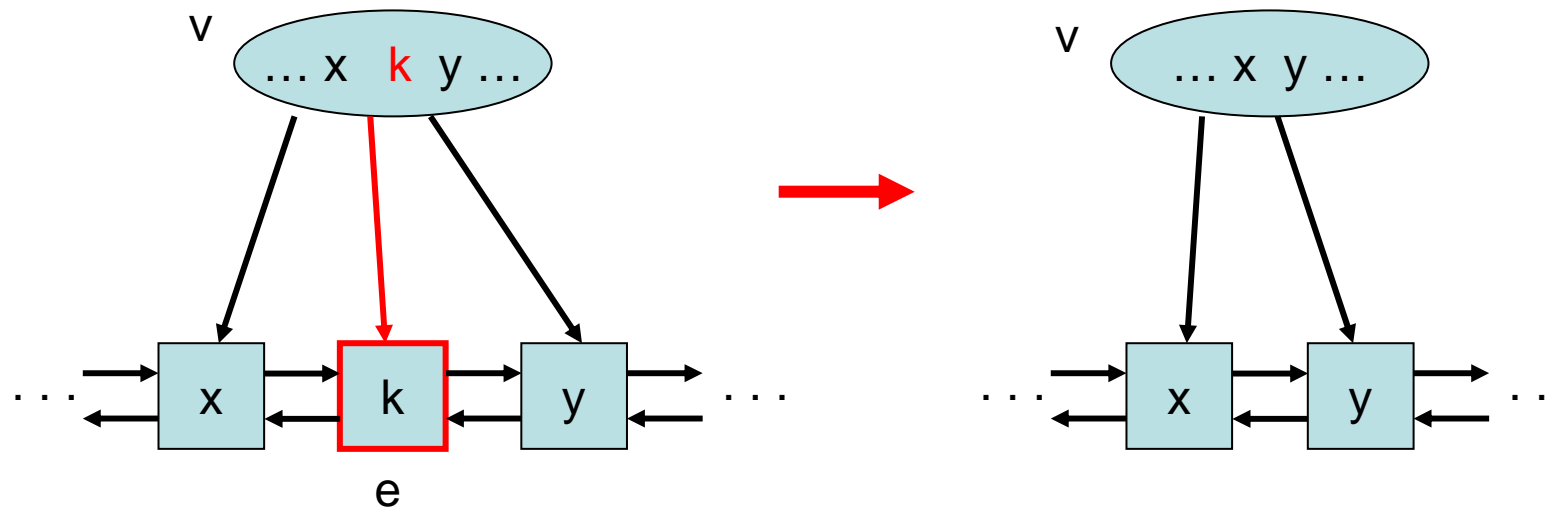
## Strategie:

- Erst  $\text{search}(k)$  bis Element  $e$  in Liste erreicht. Falls  $\text{key}(e)=k$ , entferne  $e$  aus Liste, ansonsten stop.



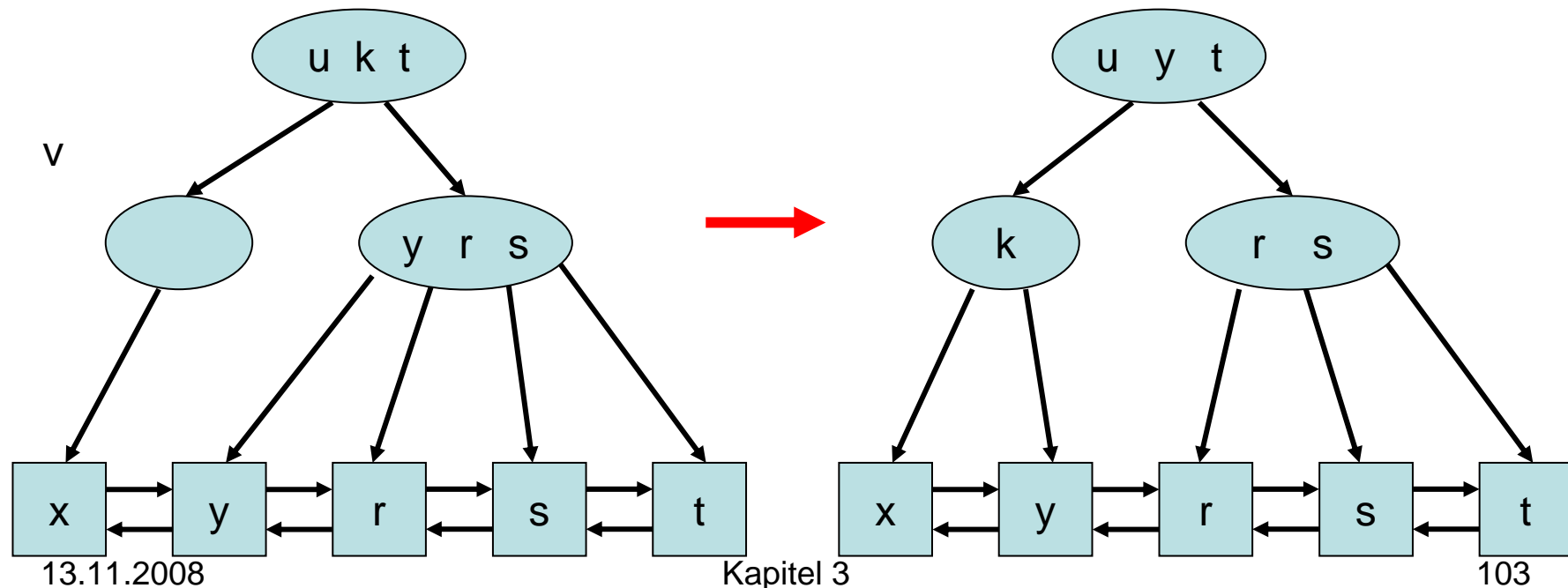
# Delete(k) Operation

- Entferne Zeiger auf  $e$  und Schlüssel  $k$  vom Baumknoten  $v$  über  $e$ . ( $e$  rechtestes Kind: **key** Vertauschung wie bei Binärbaum!) Falls Grad von  $v$  größer gleich  $a$ , dann fertig.



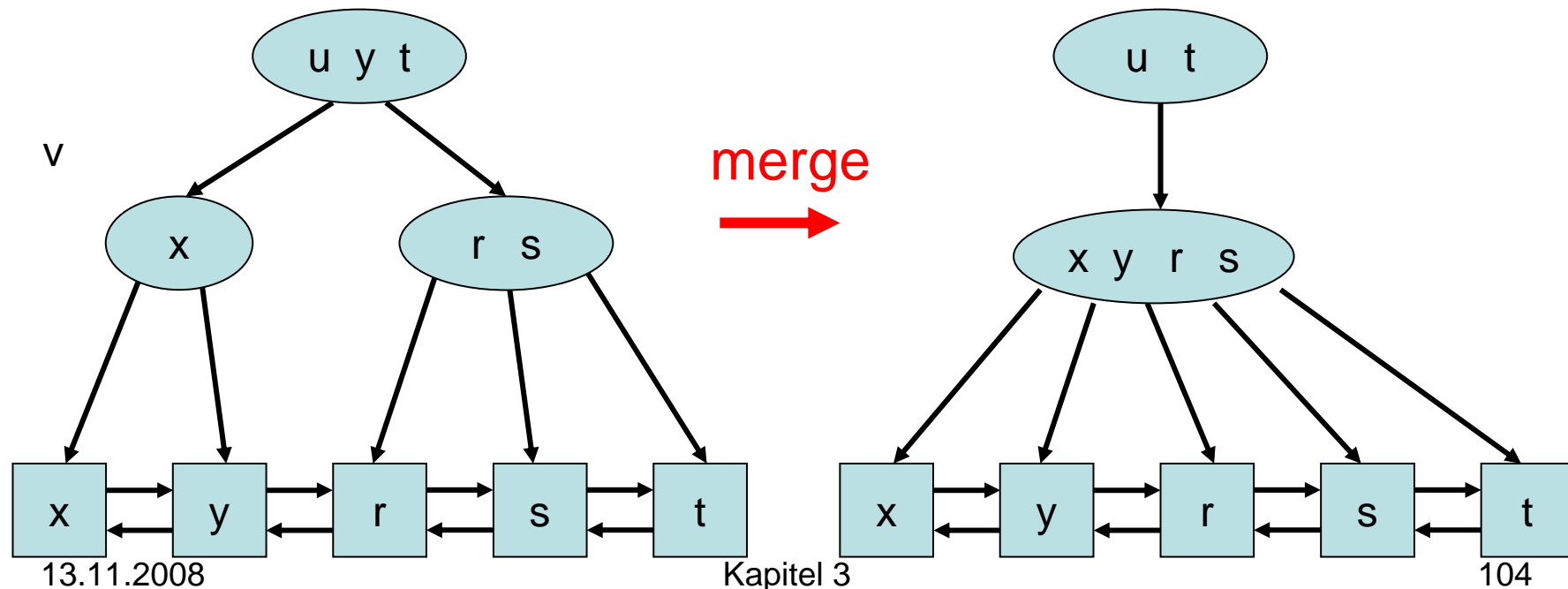
# Delete(k) Operation

- Falls Grad von  $v$  kleiner als  $a$  und direkter Nachbar von  $v$  hat Grad  $>a$ , nimm Kante von diesem Nachbarn. (Beispiel:  $a=2$ ,  $b=4$ )



# Delete(k) Operation

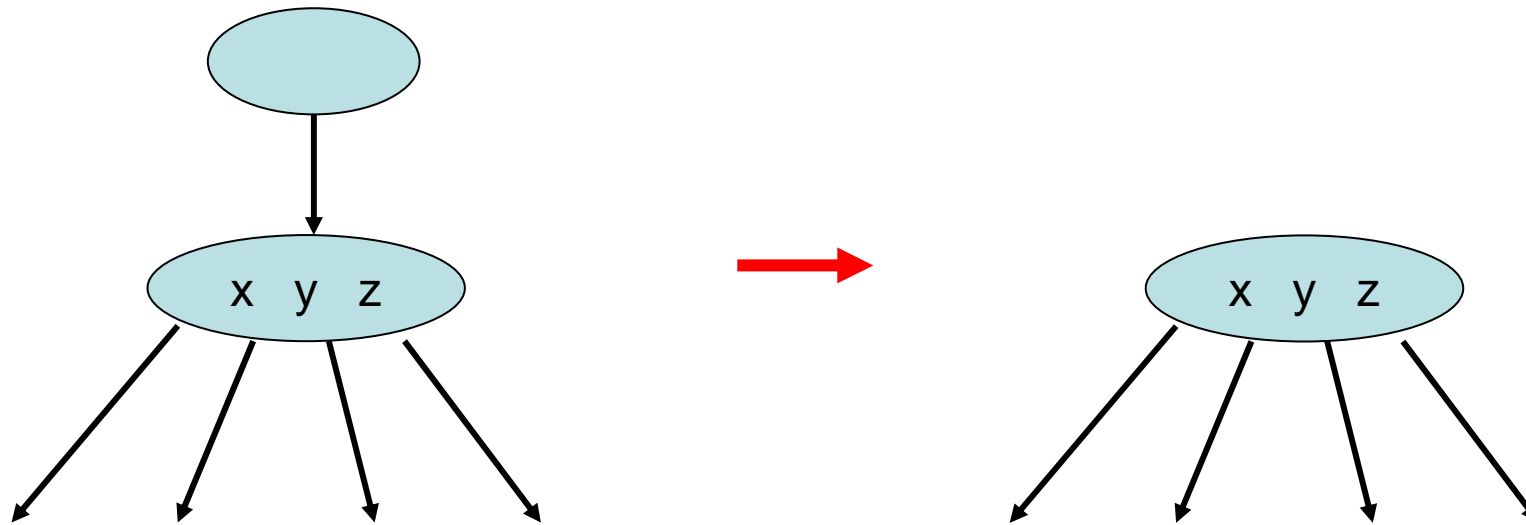
- Falls Grad von  $v$  kleiner als  $a$  und kein direkter Nachbar von  $v$  hat Grad  $>a$ , merge  $v$  mit Nachbarn. (Beispiel:  $a=3$ ,  $b=5$ )





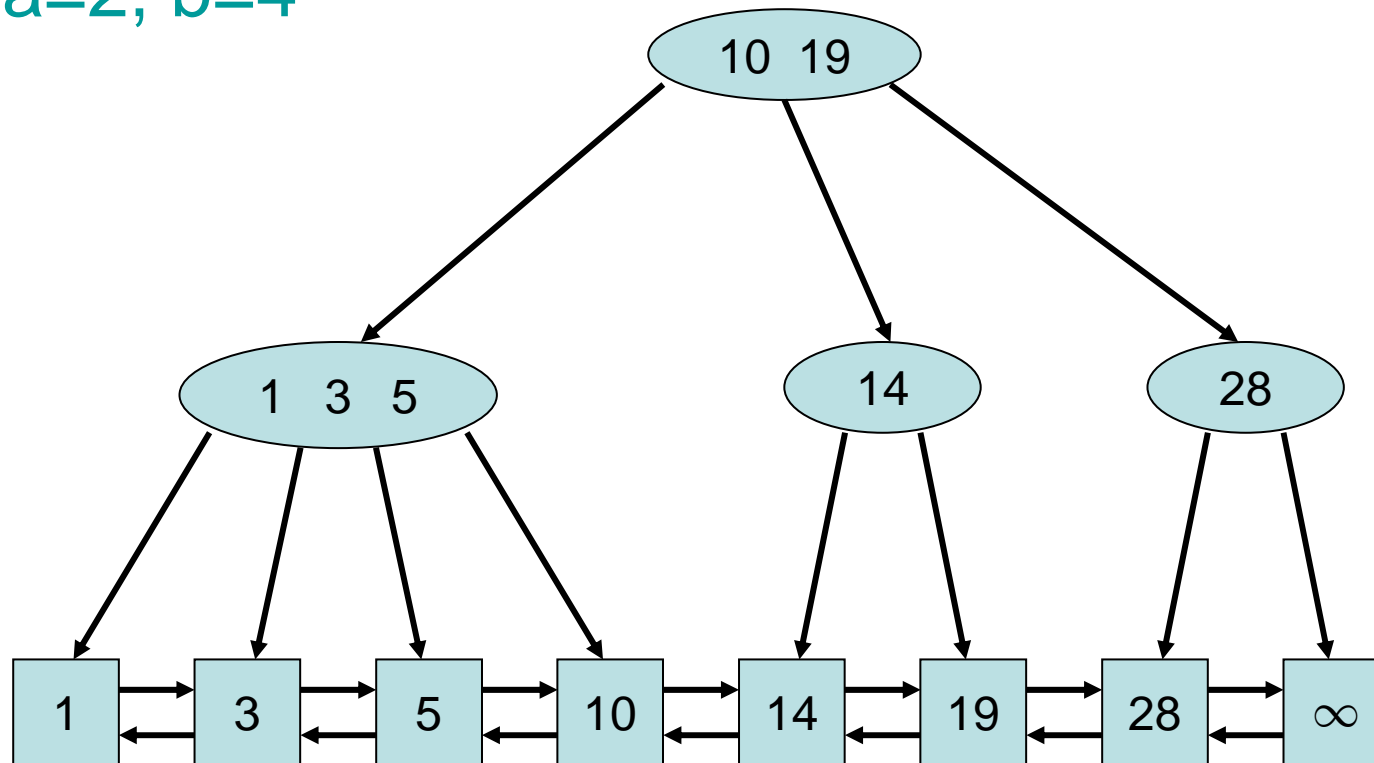
# Delete(k) Operation

- Veränderungen hoch bis Wurzel, und Wurzel hat Grad  $< 2$ : entferne Wurzel.



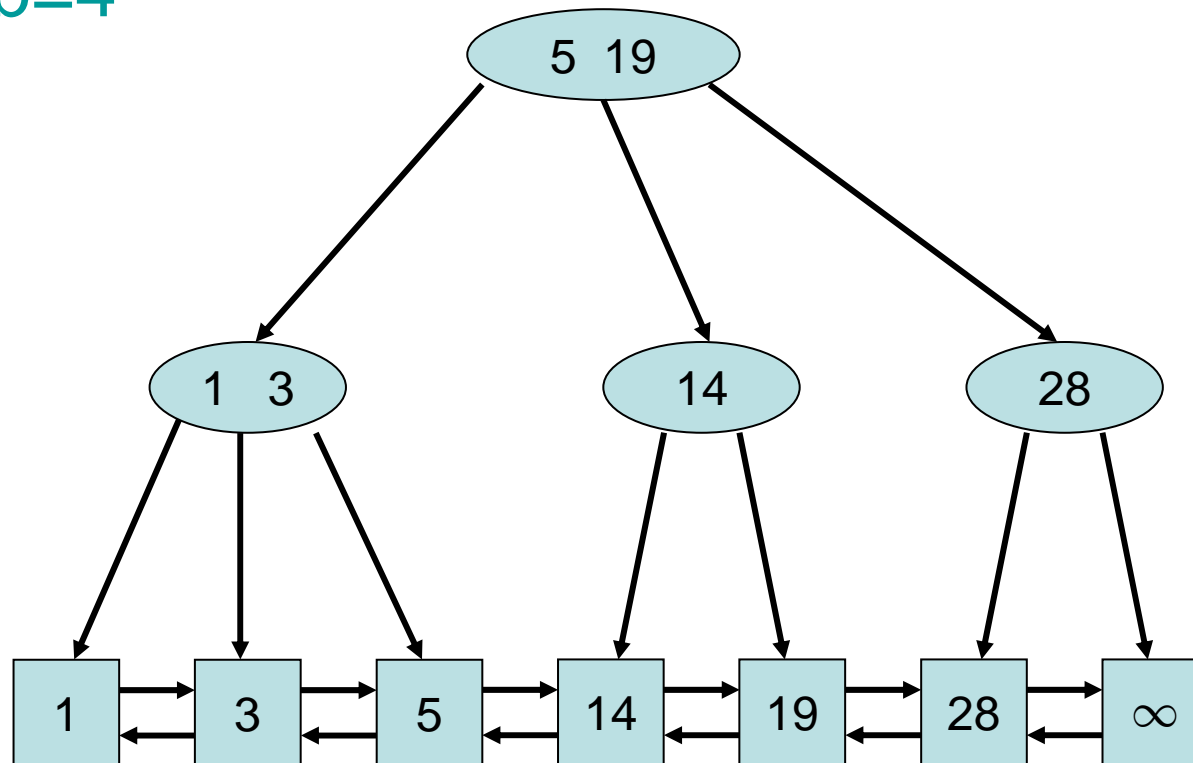
# Delete(10)

a=2, b=4



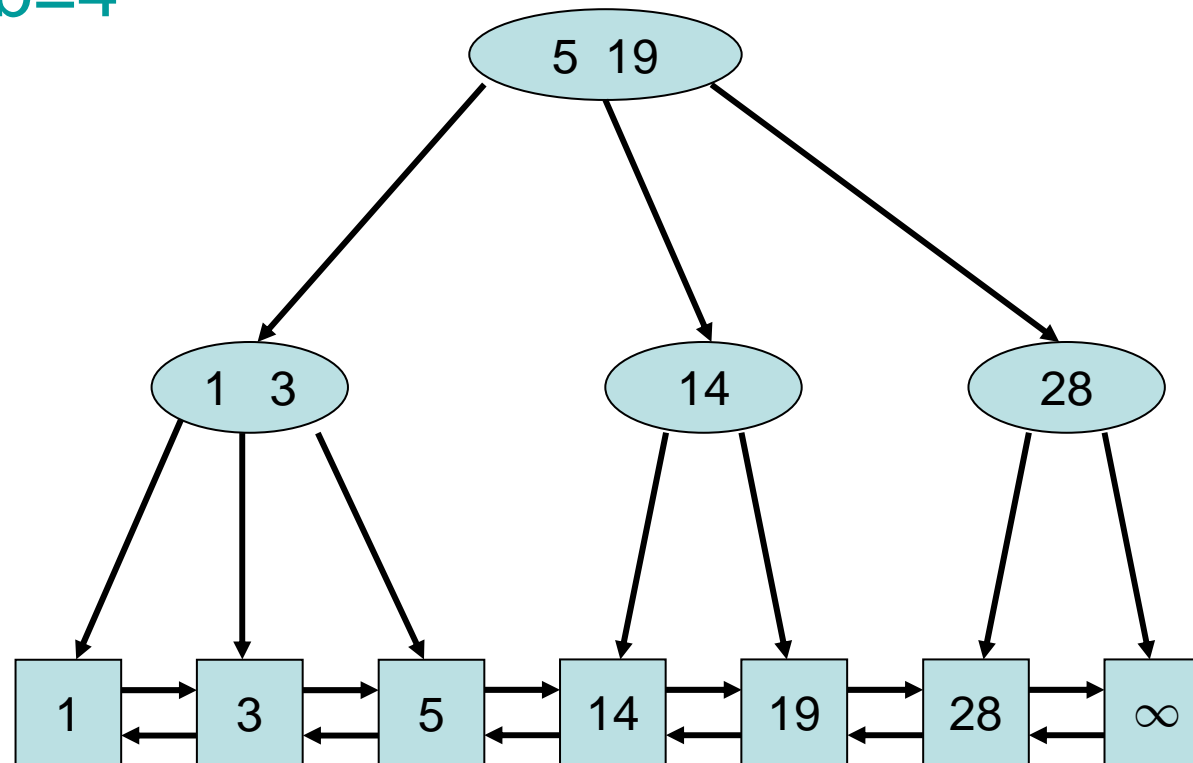
# Delete(10)

a=2, b=4



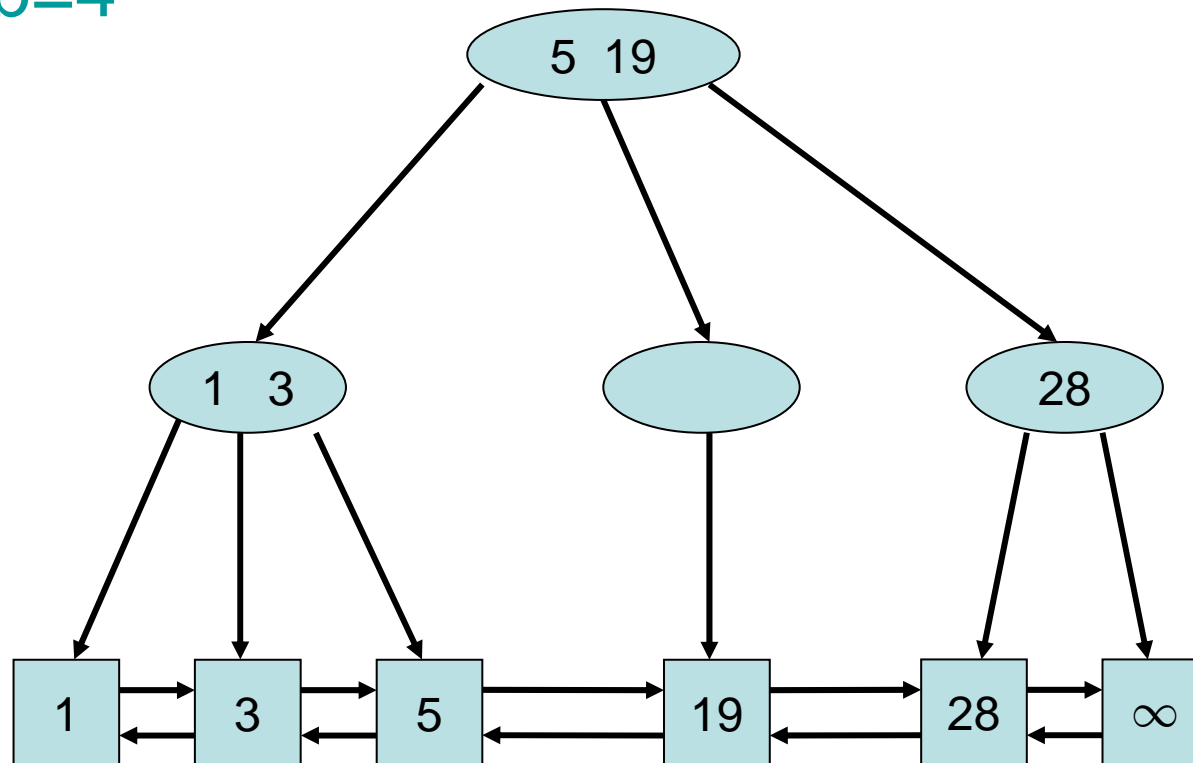
# Delete(14)

a=2, b=4



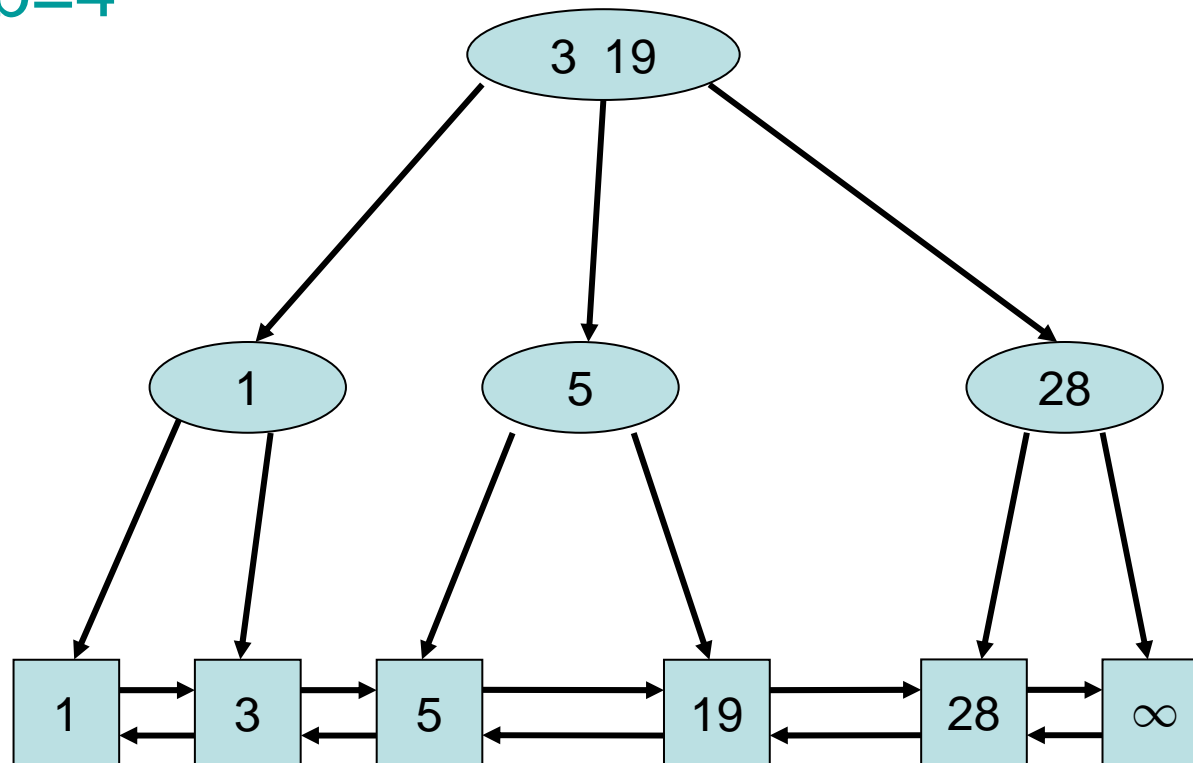
# Delete(14)

a=2, b=4



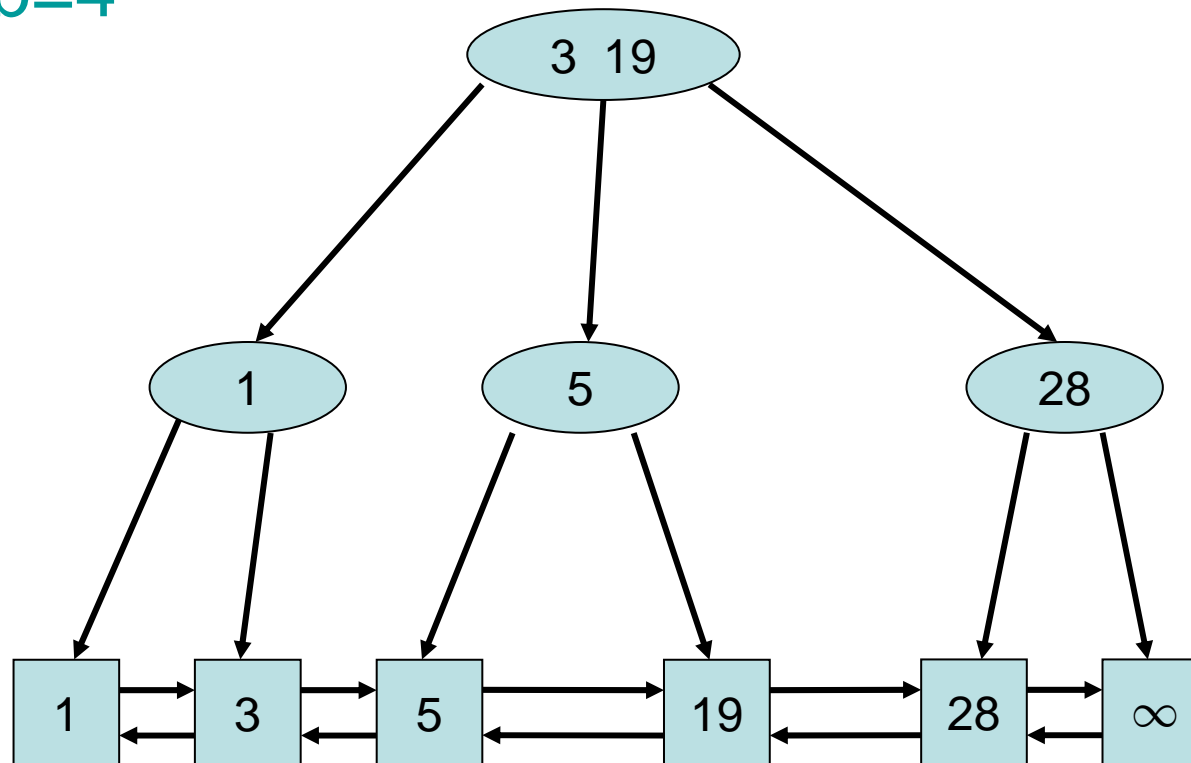
# Delete(14)

a=2, b=4



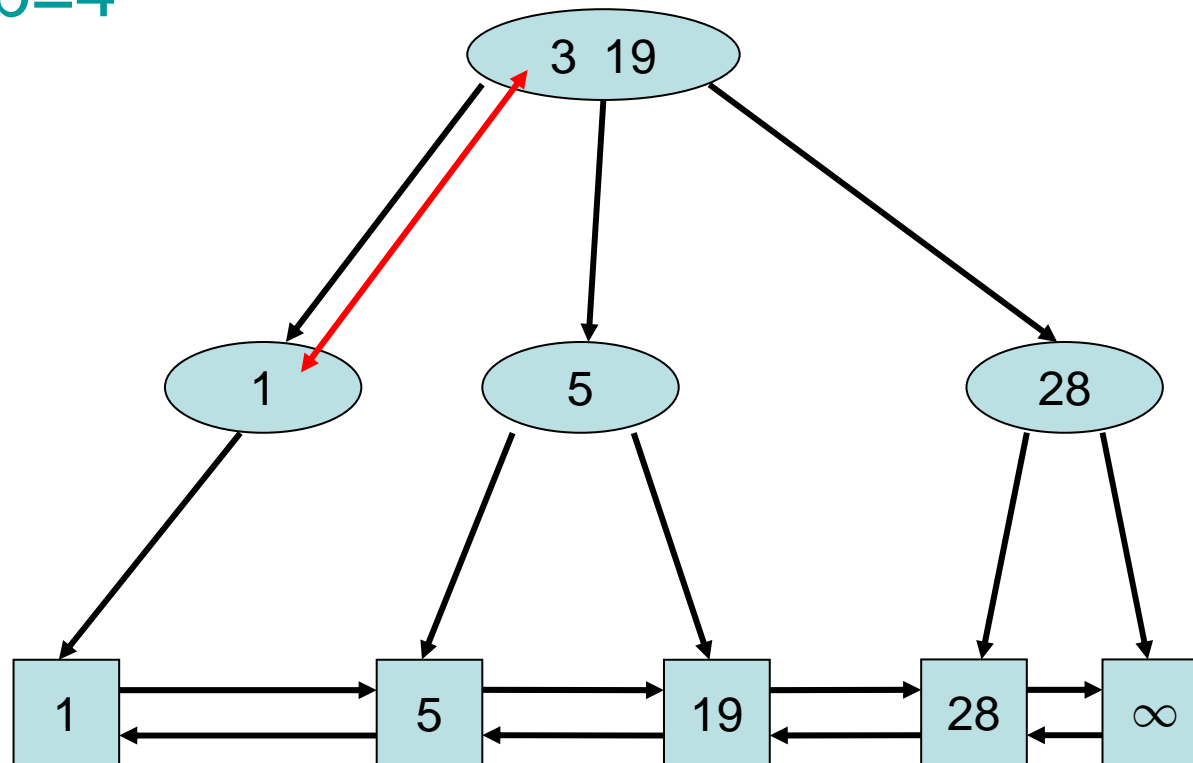
# Delete(3)

a=2, b=4



# Delete(3)

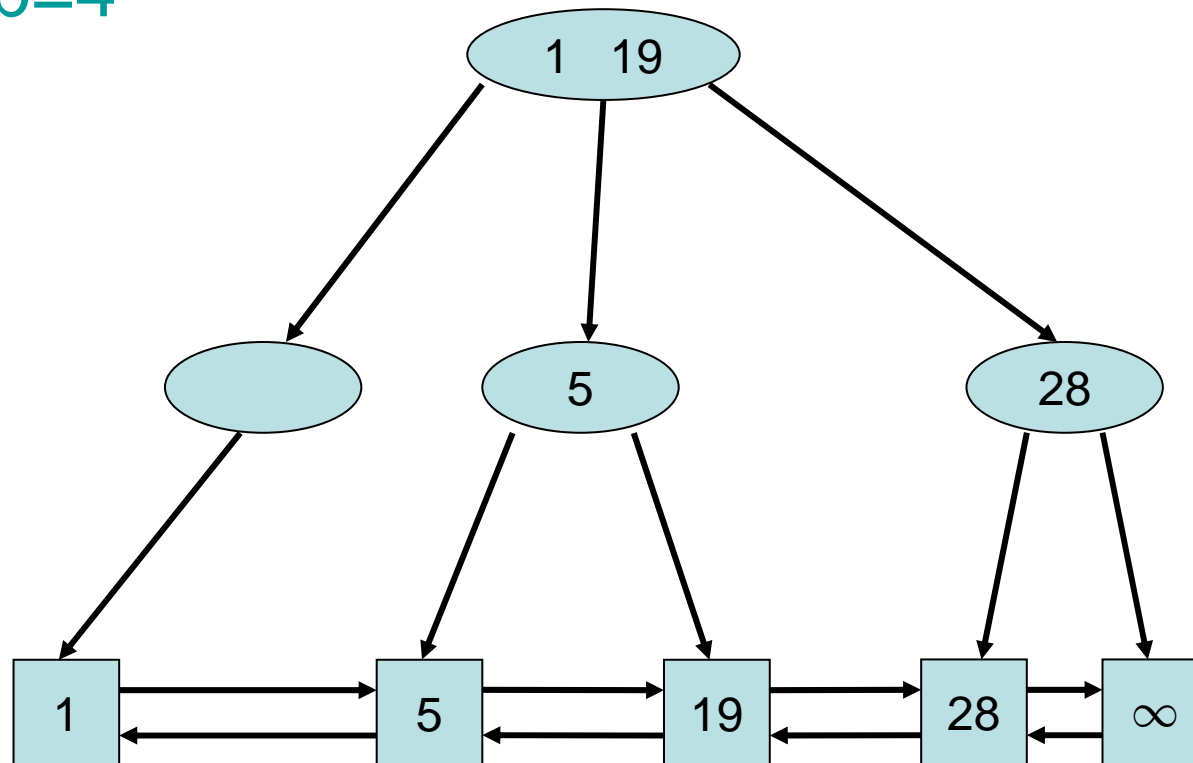
a=2, b=4





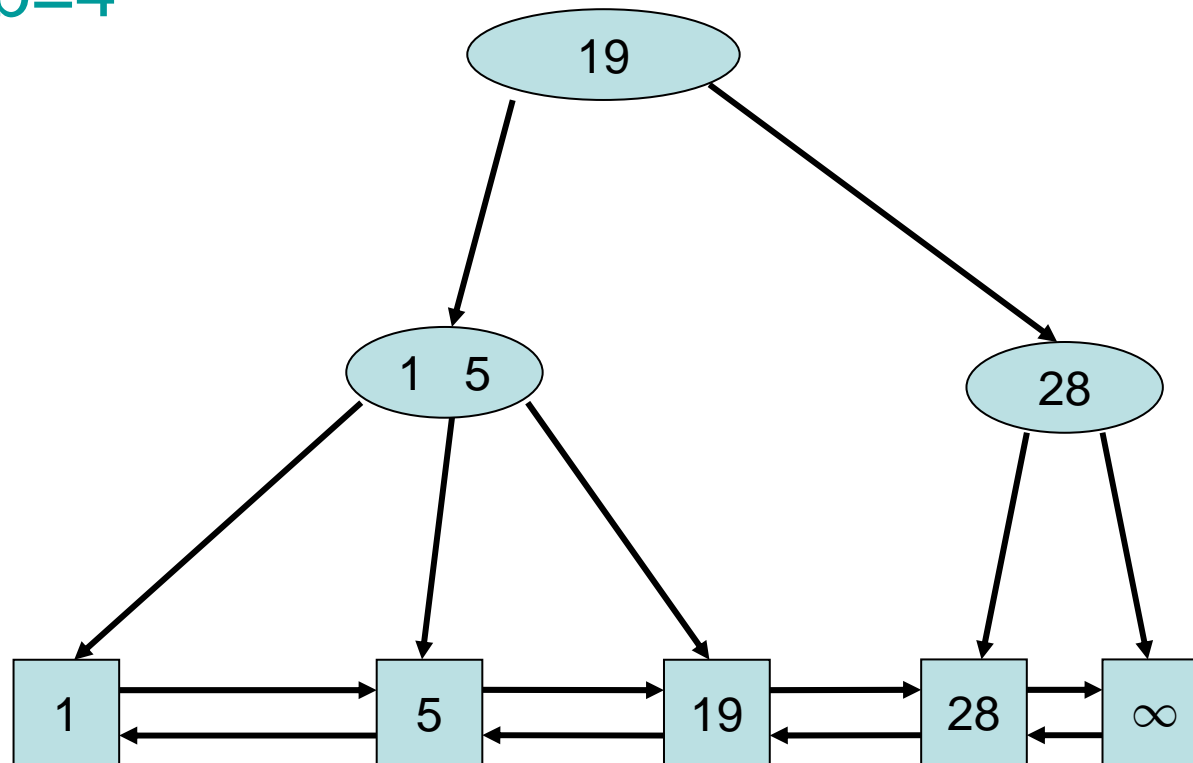
# Delete(3)

a=2, b=4



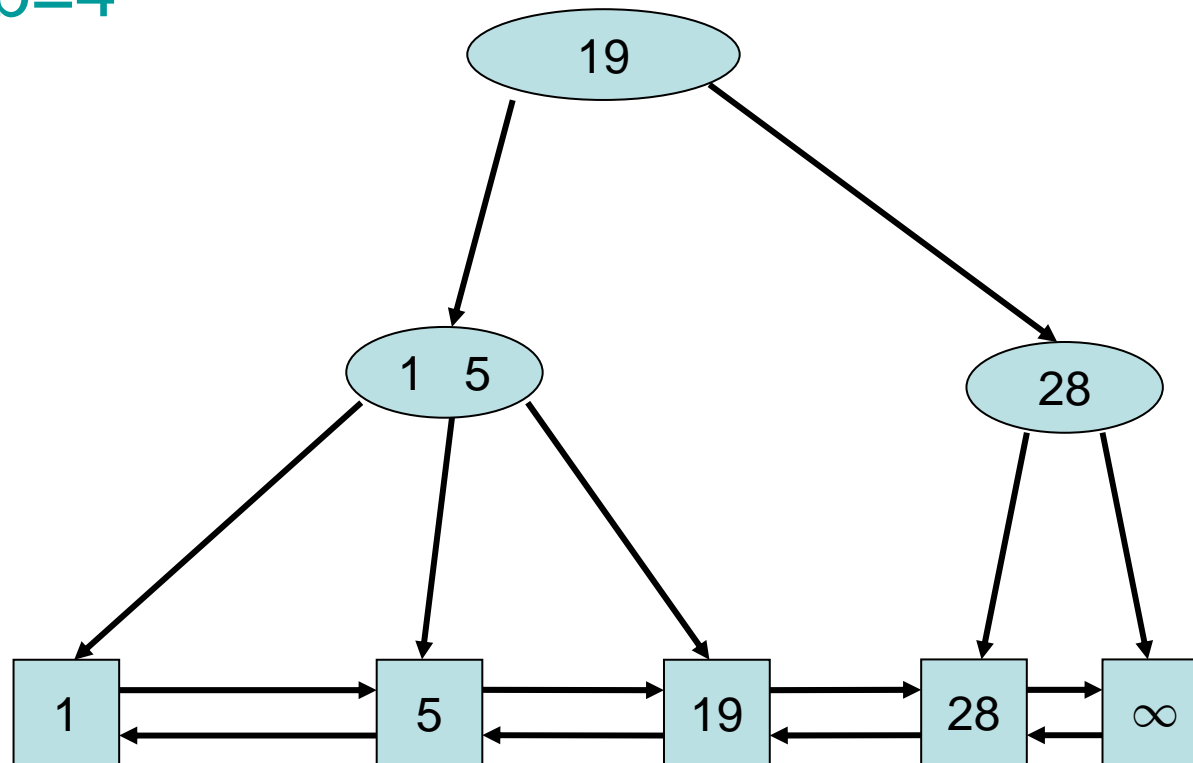
# Delete(3)

a=2, b=4



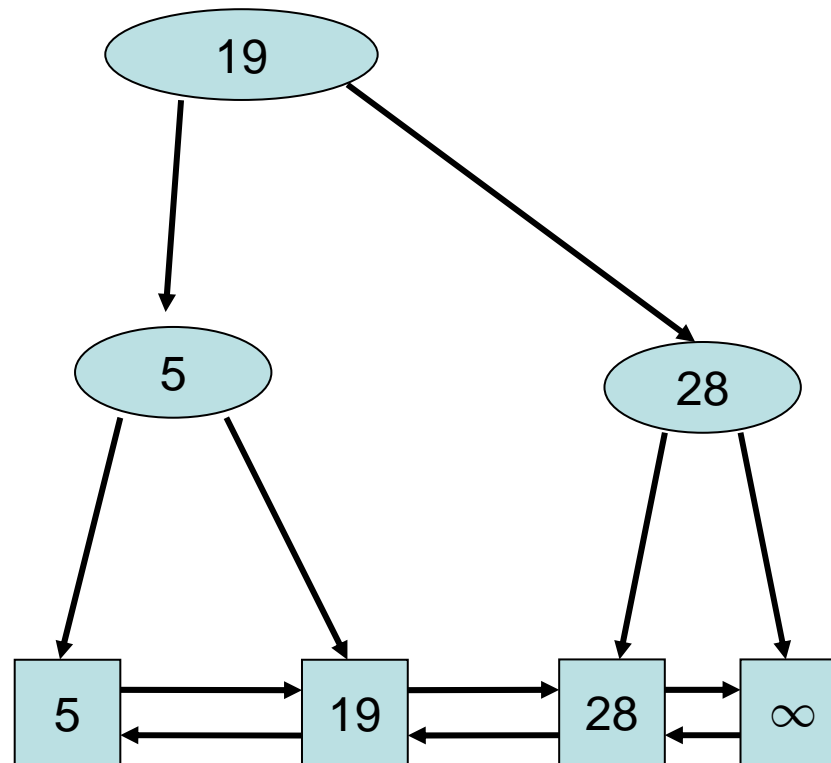
# Delete(1)

a=2, b=4



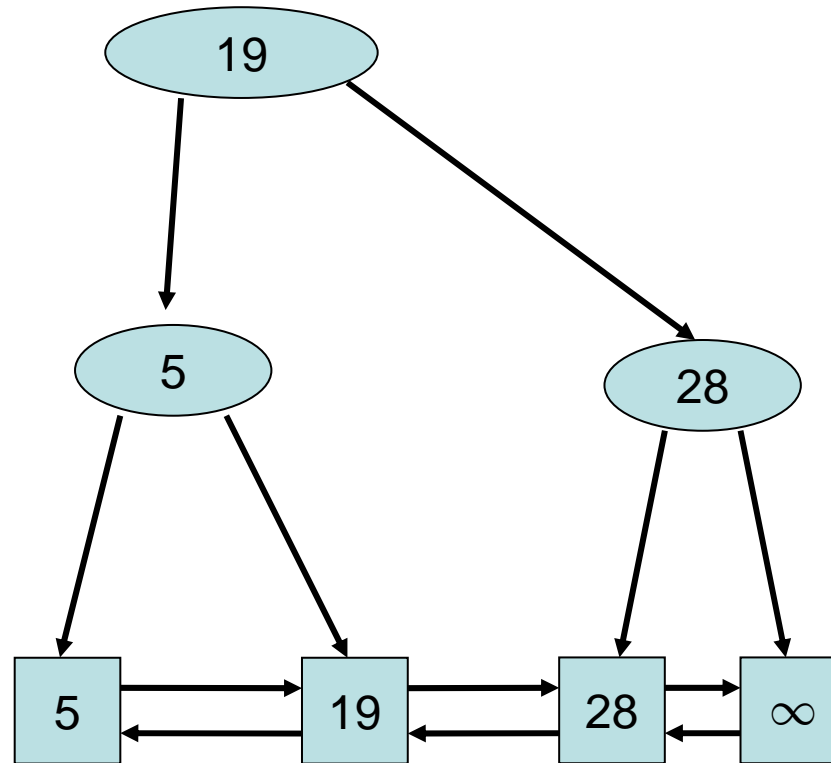
# Delete(1)

a=2, b=4



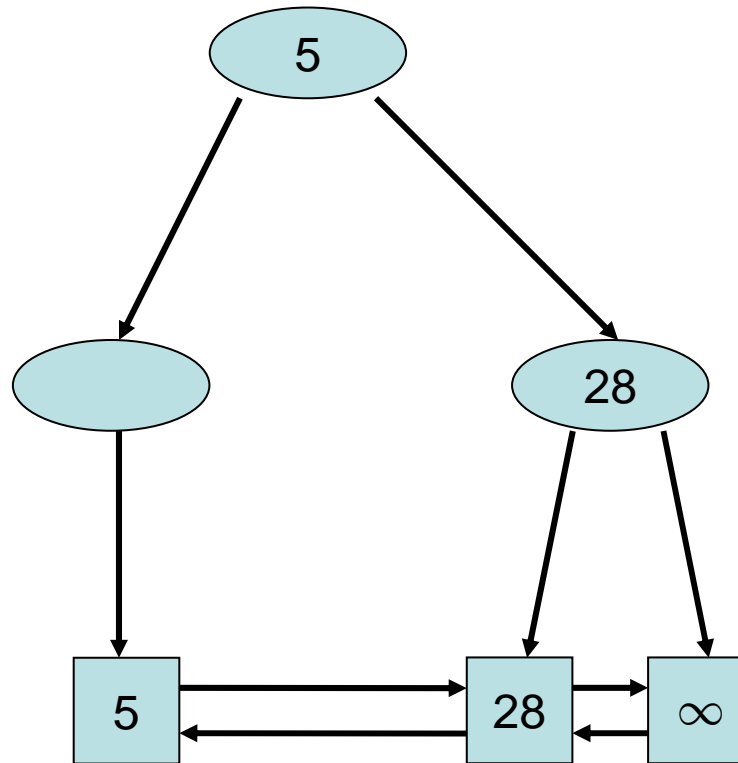
# Delete(19)

a=2, b=4



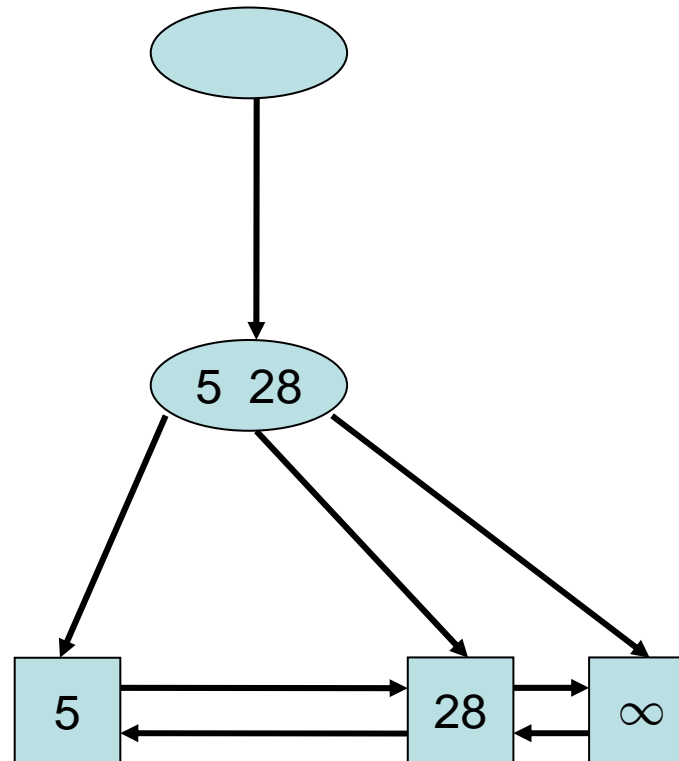
# Delete(19)

a=2, b=4



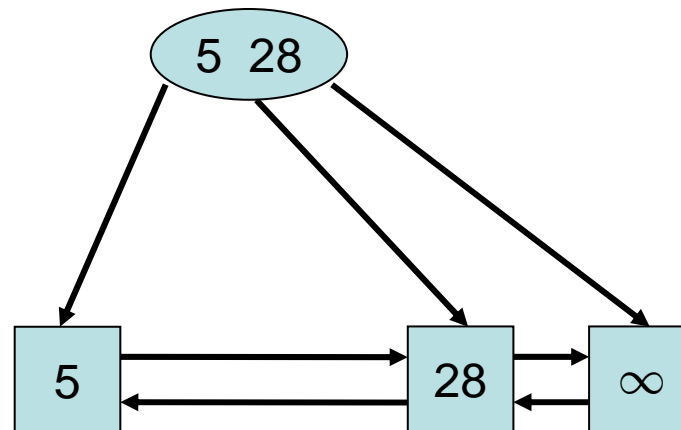
# Delete(19)

a=2, b=4



# Delete(19)

a=2, b=4





# Delete Operation

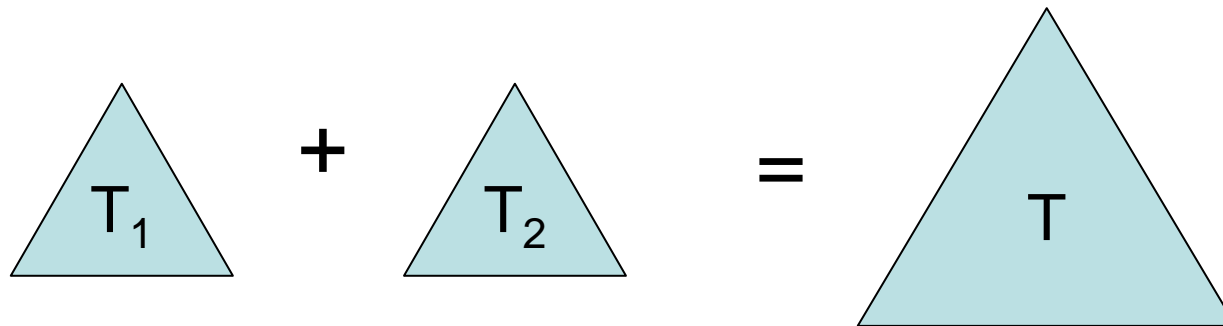
- **Form-Regel:**  
Für alle Blätter  $v, w$ :  $t(v)=t(w)$   
Erfüllt durch Delete!
- **Grad-Regel:**  
Für alle inneren Knoten  $v$  außer Wurzel:  $d(v) \in [a, b]$ , für  
Wurzel  $r$ :  $d(r) \in [2, b]$ 
  - 1) **Delete** verschmilzt Knoten mit Grad  $a-1$  mit Knoten mit Grad  $a$ . Wenn  $b \geq 2a-1$ , dann hat resultierender Knoten Grad  $\leq b$ .
  - 2) **Delete** verschiebt Kante von Knoten mit Grad  $>a$  nach Knoten mit Grad  $a-1$ . Auch OK.
  - 3) Wurzel gelöscht: Kinder vorher verschmolzen, Grad vom verbleibenden Kind  $\geq a$  (und  $\leq b$ ), also auch OK.

# Mehr Operationen

- **min/max Operation:**  
Listenenden bekannt: Zeit  $O(1)$ .
- **Bereichsanfragen:**  
Um alle Elemente im Bereich  $[x,y]$  zu suchen, führe `search(x)` aus und durchlaufe dann die Liste, bis ein Element  $>y$  gefunden wird.  
Zeit  $O(\log n + \text{Ausgabegröße})$ .

# Mehr Operationen

- Concatenate-Operation:  
Ziel: Verknüpfe zwei  $(a,b)$ -Bäume  $T_1$  und  $T_2$  mit  $s_1$  und  $s_2$  Elementen zu  $(a,b)$ -Baum  $T$  (Schlüssel in  $T_1 \leq$  Schlüssel in  $T_2$ )

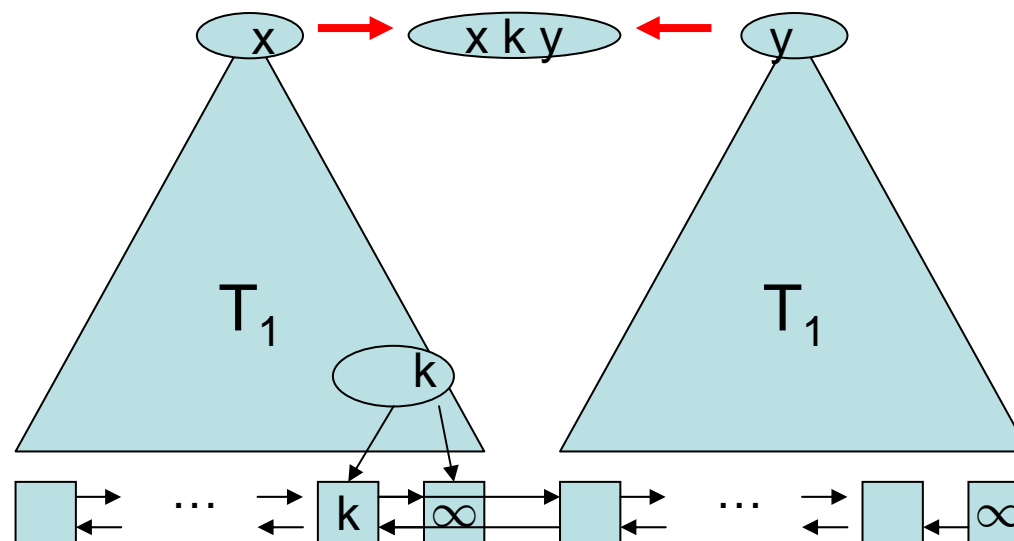


# Mehr Operationen

## Concatenate-Operation:

Fall 1:  $\text{Höhe}(T_1) = \text{Höhe}(T_2)$

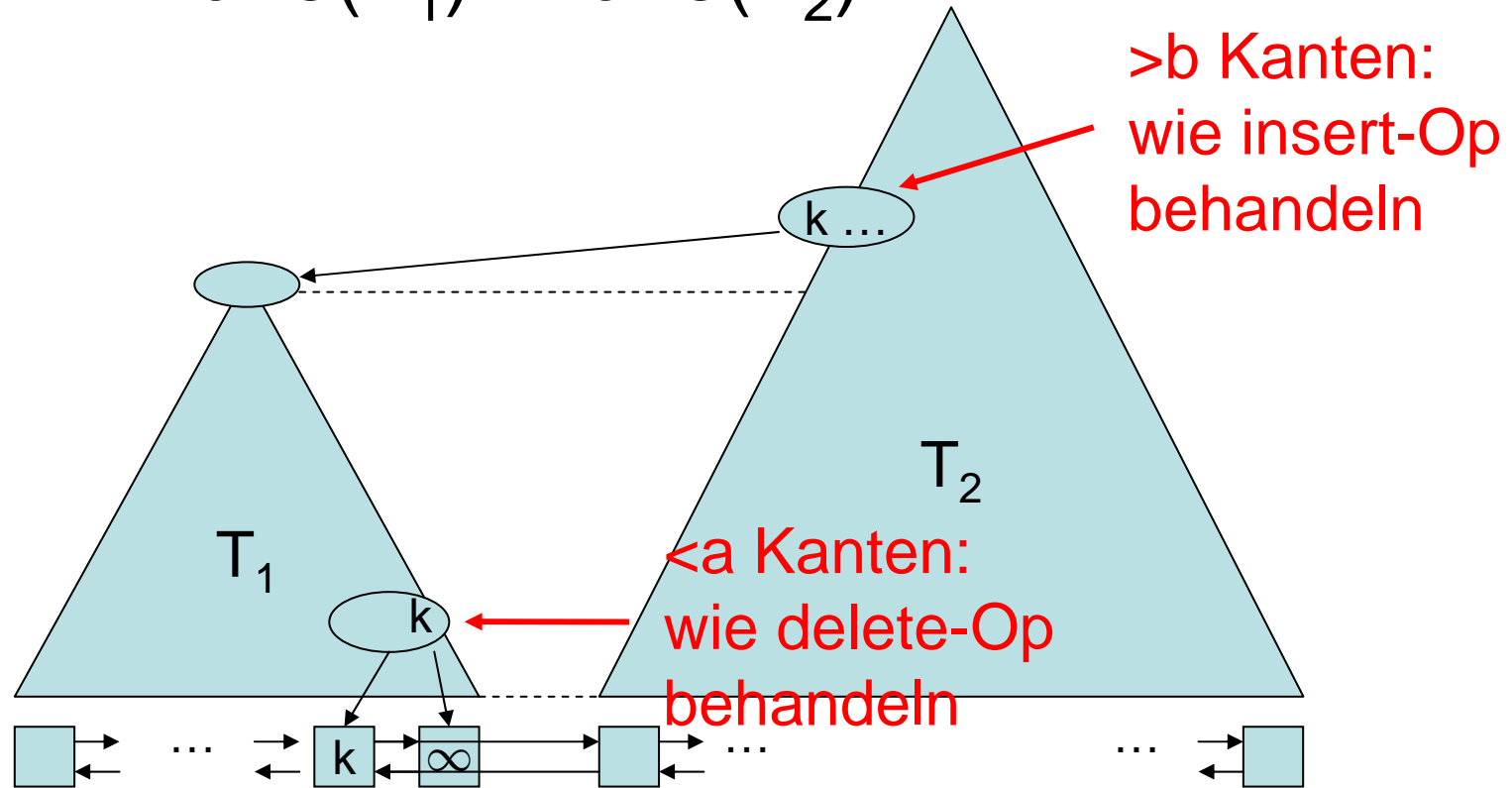
evtl. noch ein split, falls Grad zu hoch



# Mehr Operationen

Concatenate-Operation:

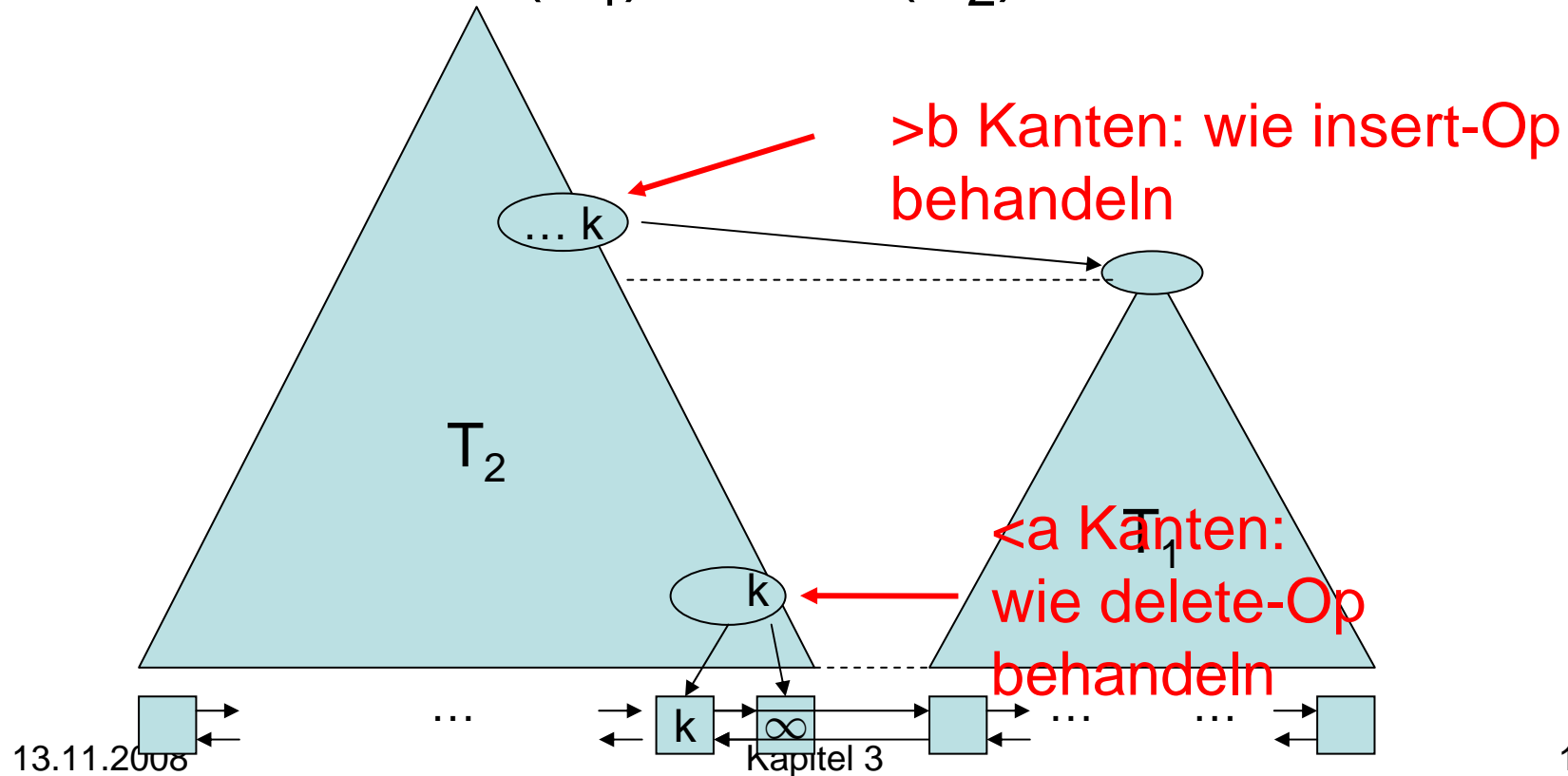
Fall 2:  $\text{Höhe}(T_1) < \text{Höhe}(T_2)$ :



# Mehr Operationen

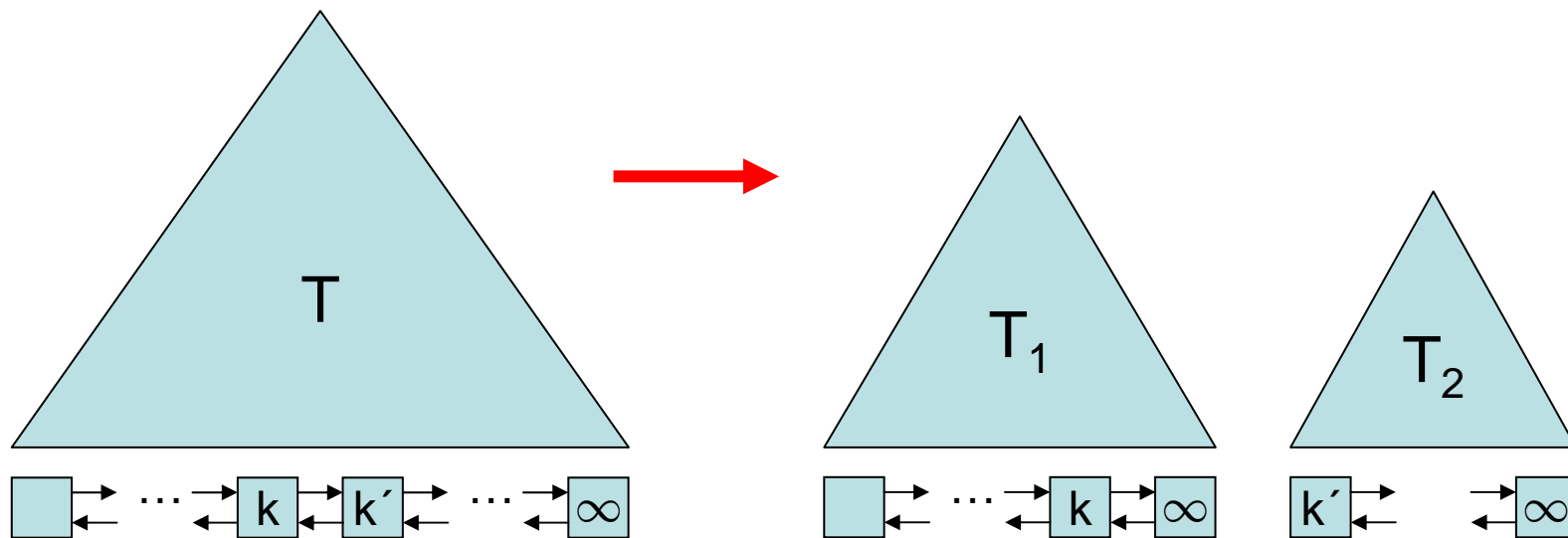
Concatenate-Operation:

Fall 2:  $\text{Höhe}(T_1) > \text{Höhe}(T_2)$ :



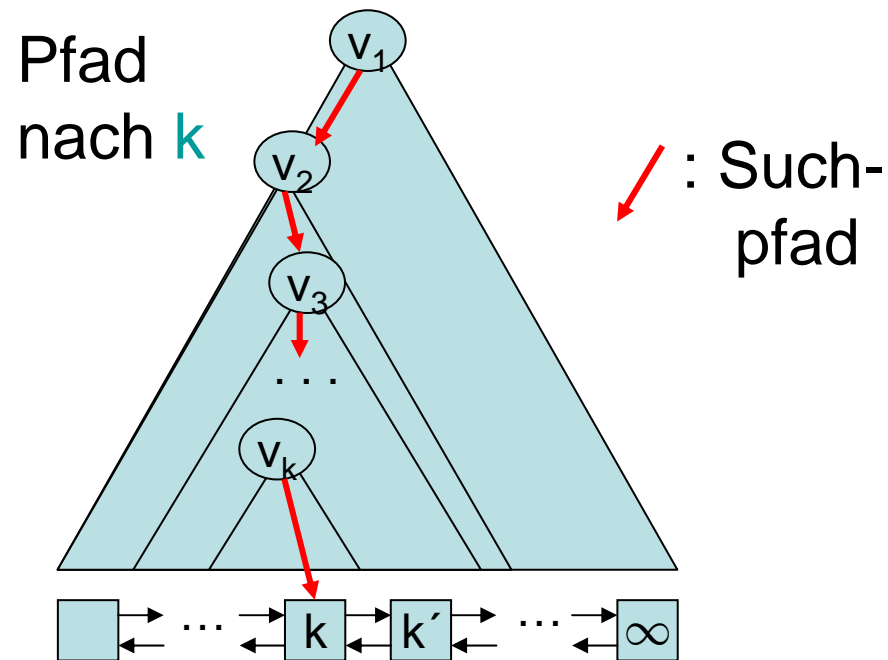
# Mehr Operationen

- Cut-Operation:  
Ziel: Spalte  $(a,b)$ -Baum  $T$  in  $(a,b)$ -Bäume  $T_1$  und  $T_2$  bei Schlüssel  $k$  auf.



# Cut-Operation

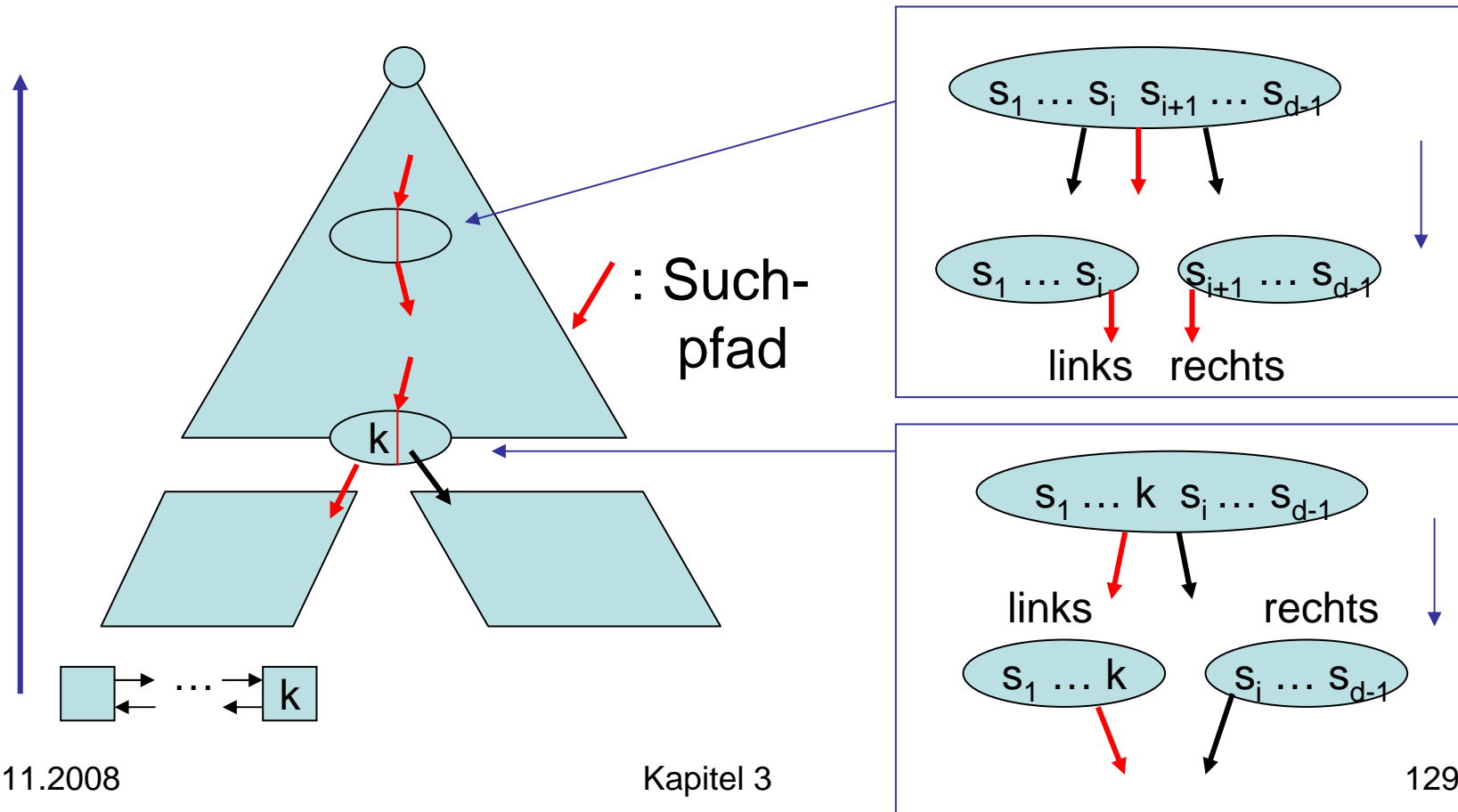
## 1. Suche nach $k$





# Cut-Operation

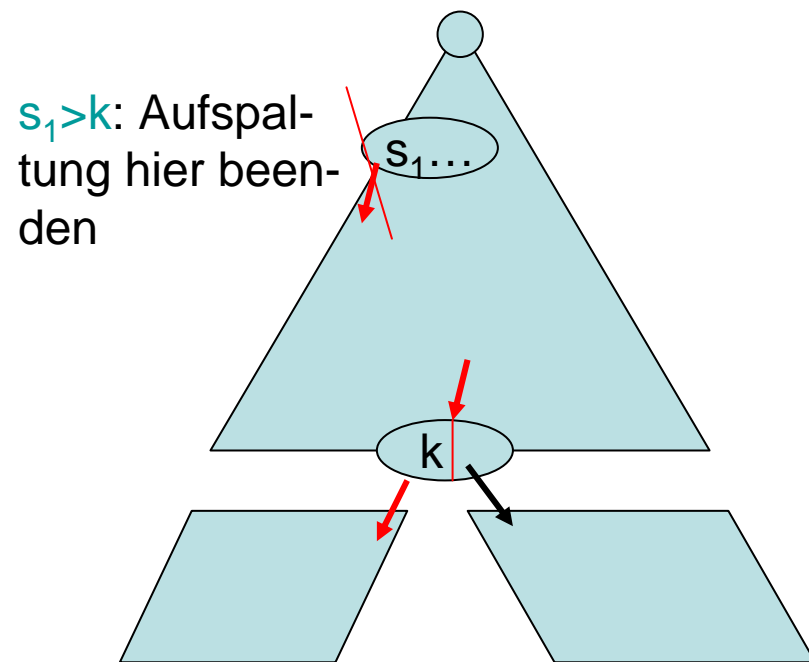
## 2. Aufspaltung entlang Suchpfad



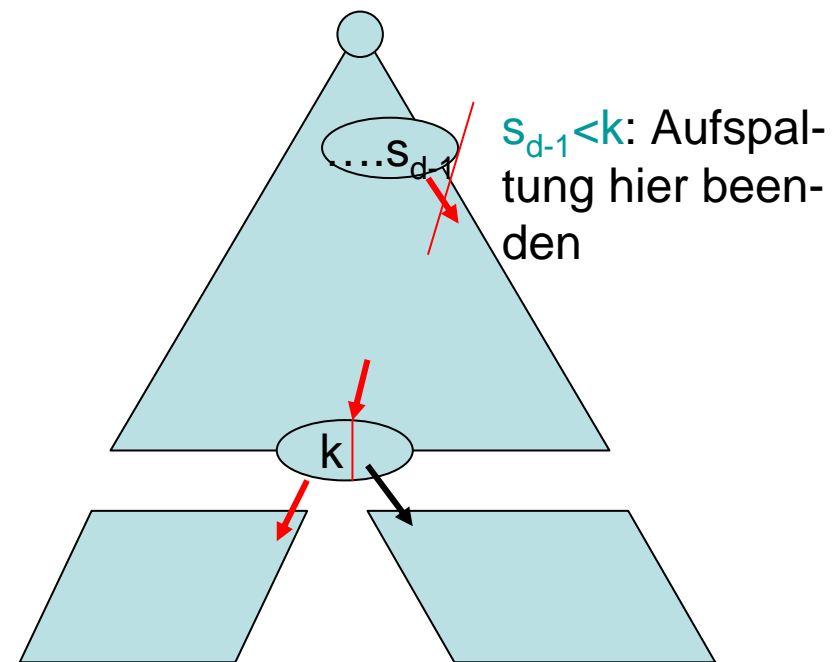
# Cut-Operation

## 2. Abbruch bei Aufspaltung:

Fall 1:

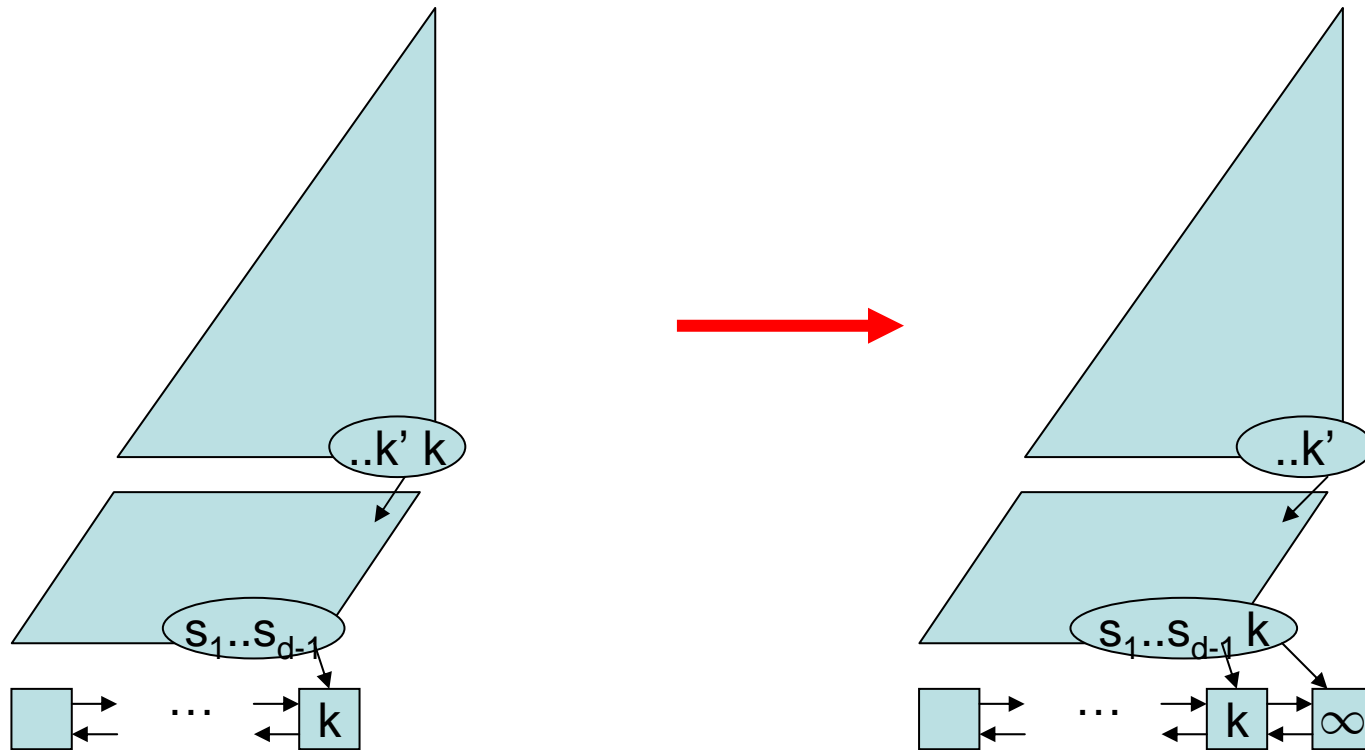


Fall 2:



# Cut-Operation

## 3. Einfügung von $\infty$ in linken Teilbaum



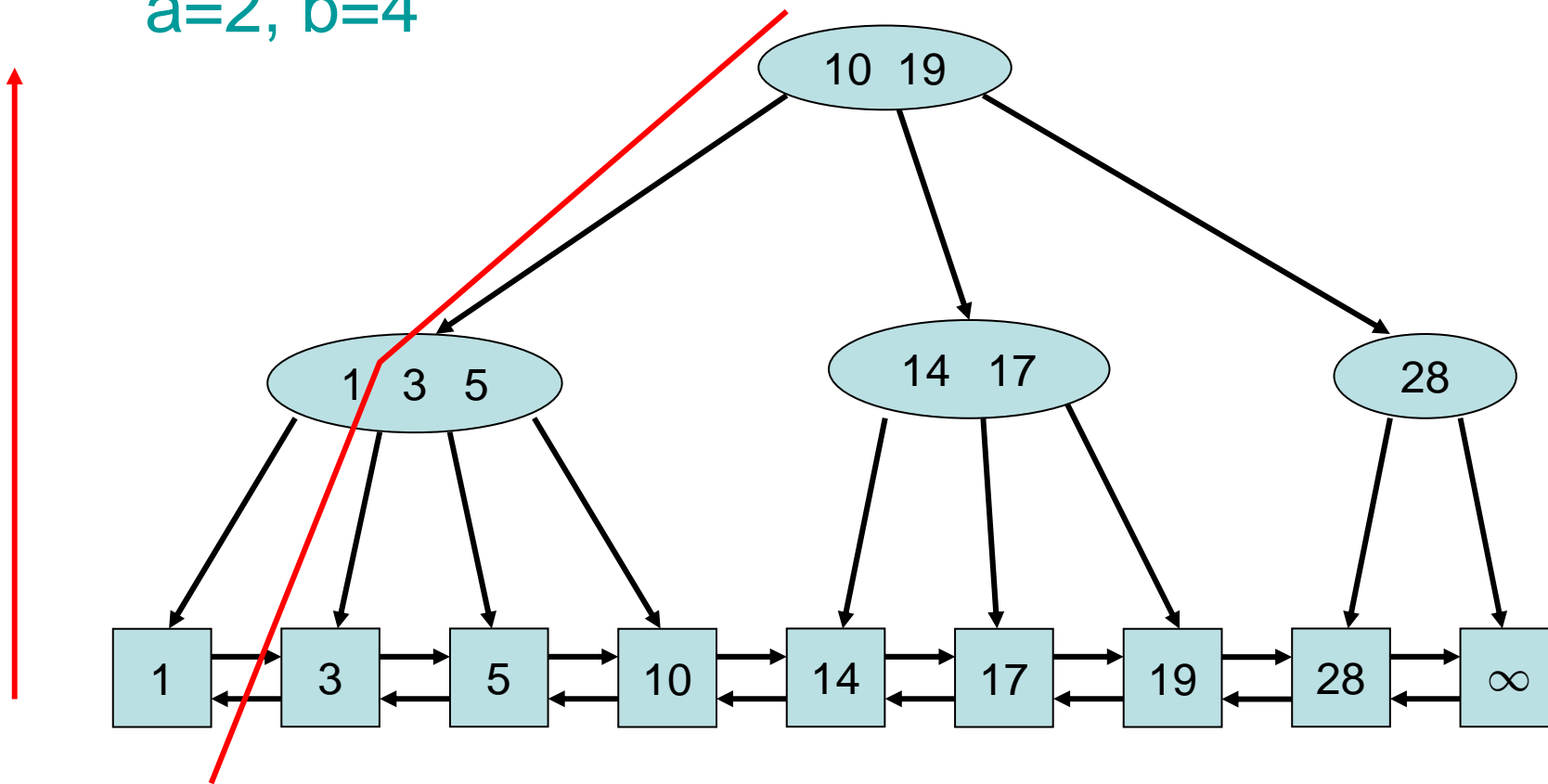
# Cut-Operation

## 4. Gradreparatur in den beiden Teilbäumen

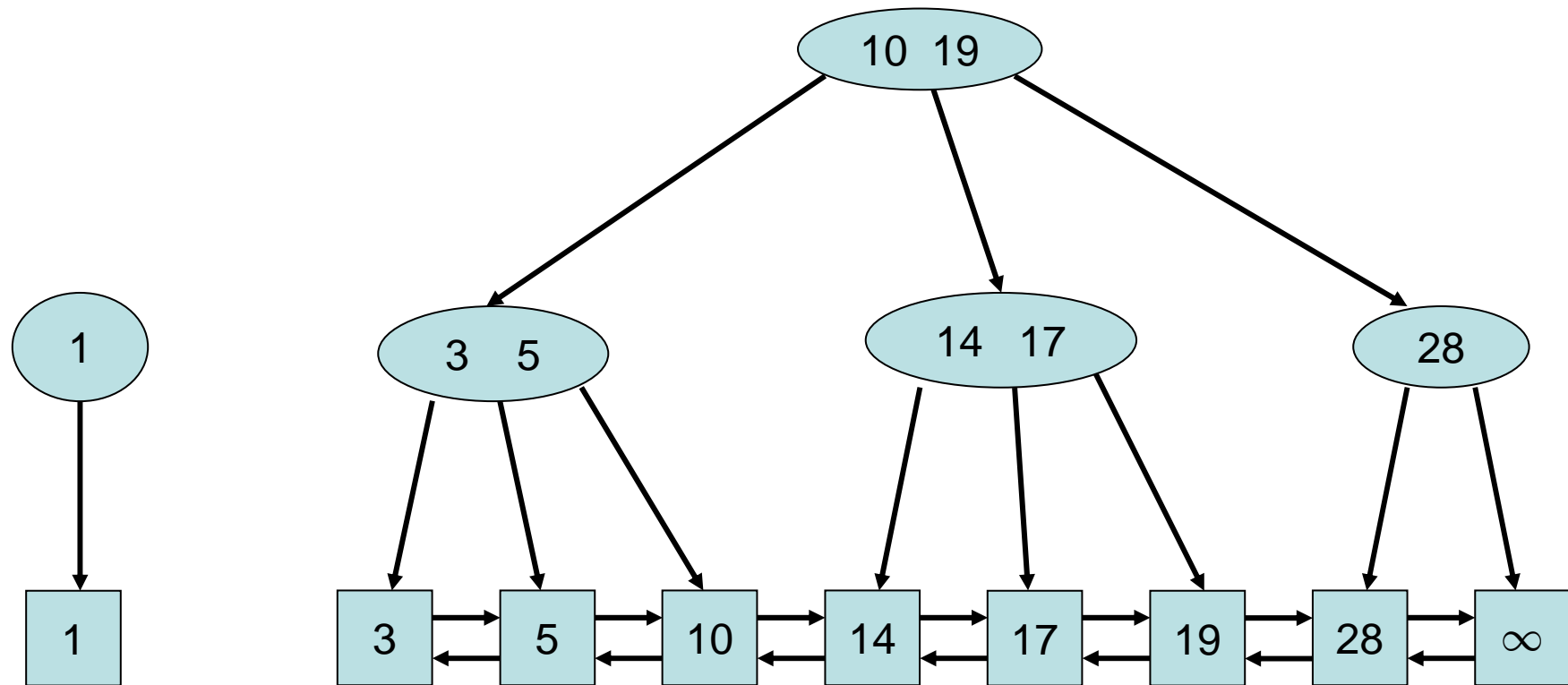
**Strategie:** bottom-up entlang Suchpfad, um zu gültigen  $(a,b)$ -Bäumen zurückzukehren. (Wie bei insert und delete Operationen.)

# Cut(1)

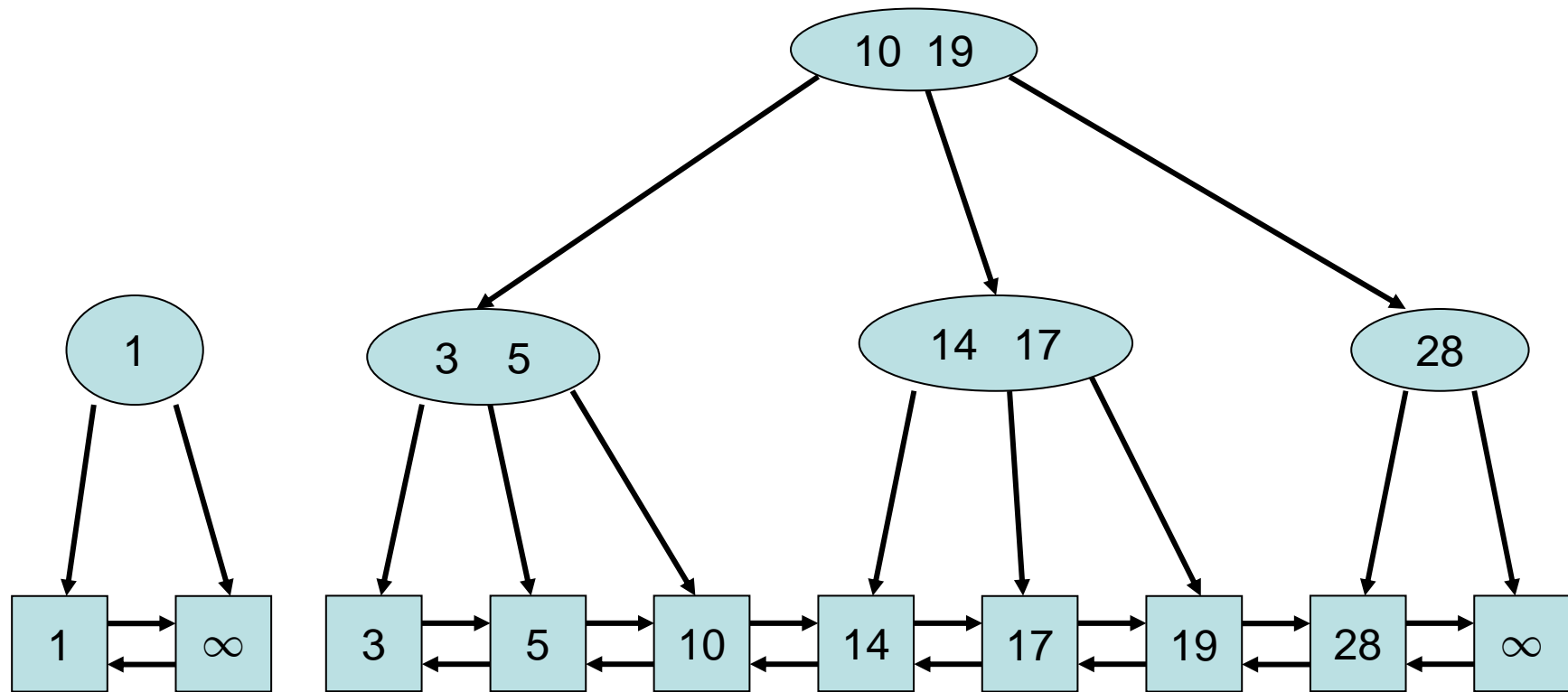
a=2, b=4



# Cut(1)

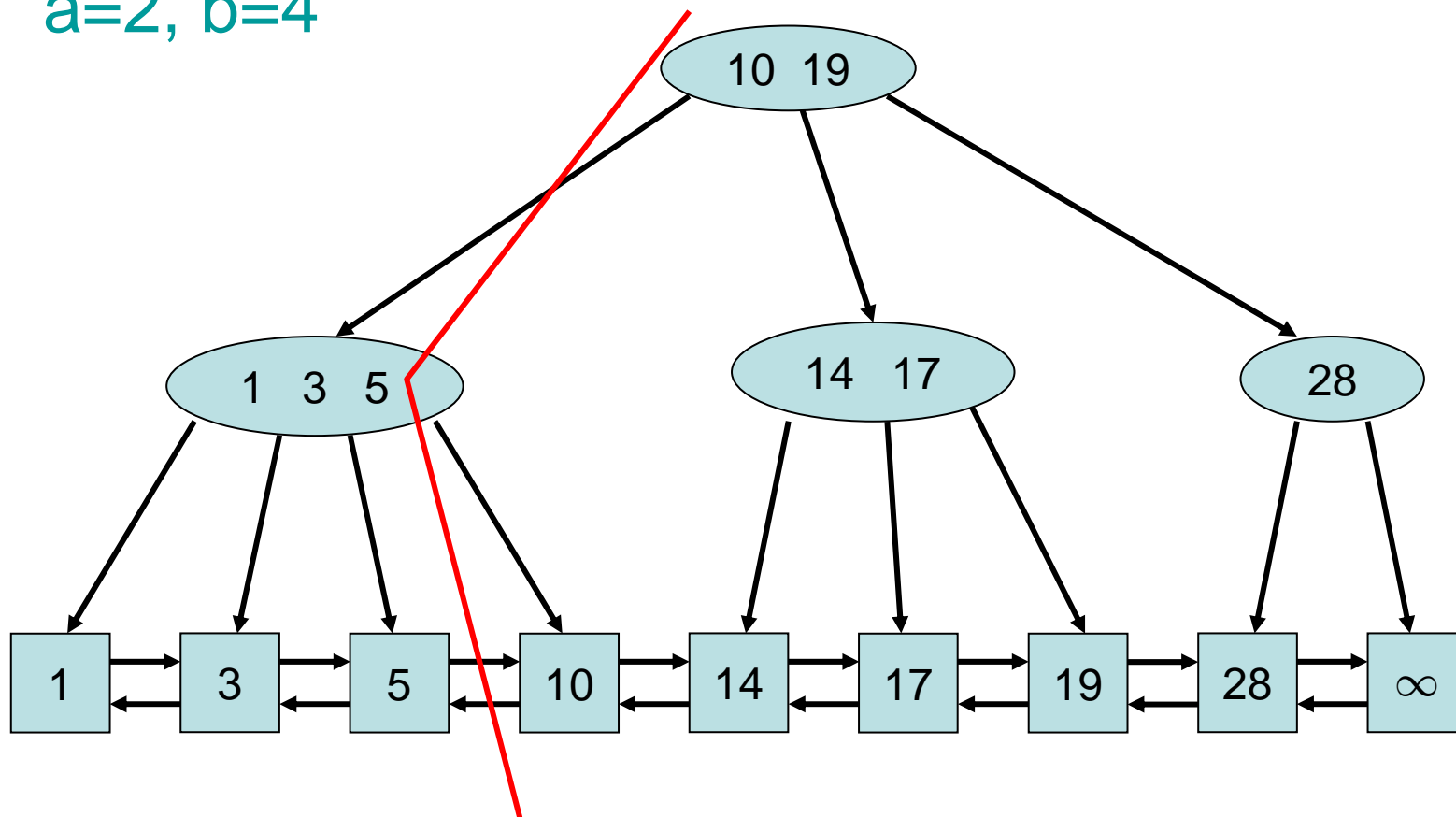


# Cut(1)



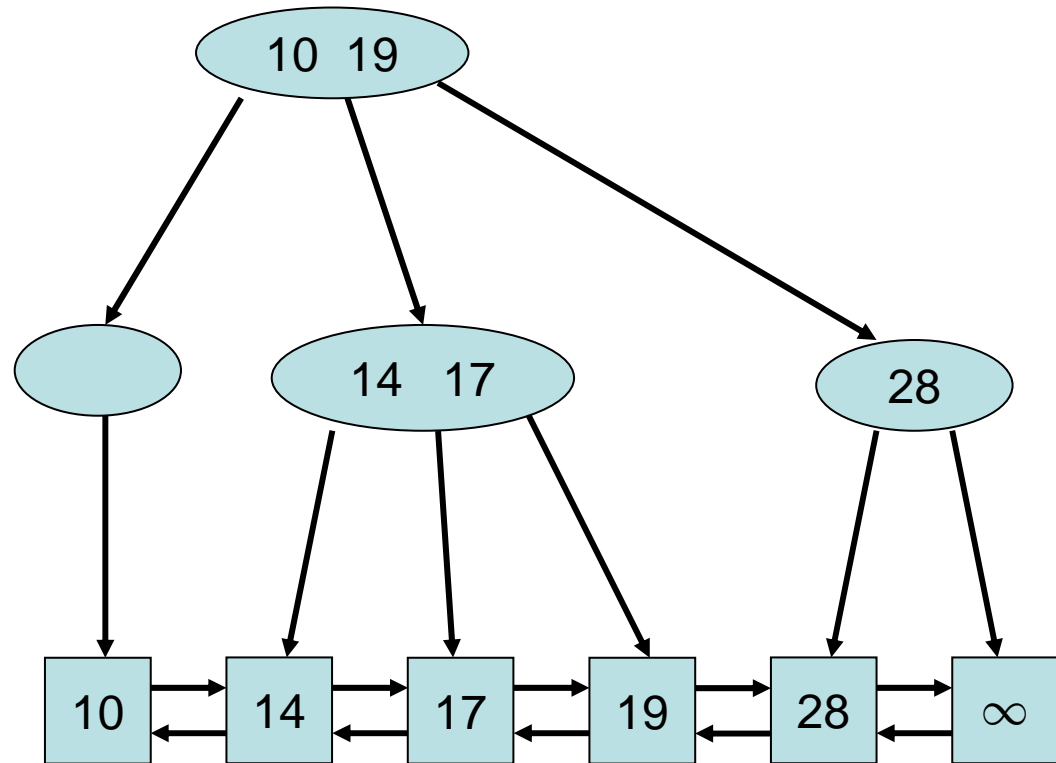
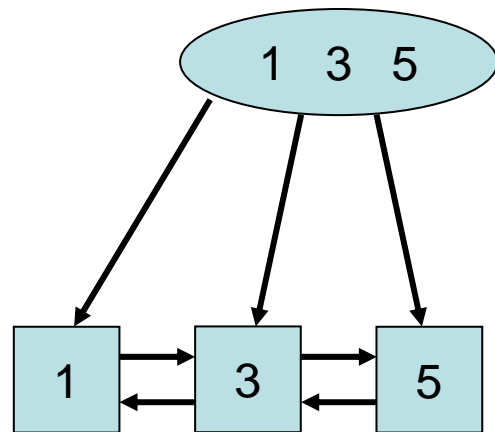
# Cut(5)

a=2, b=4

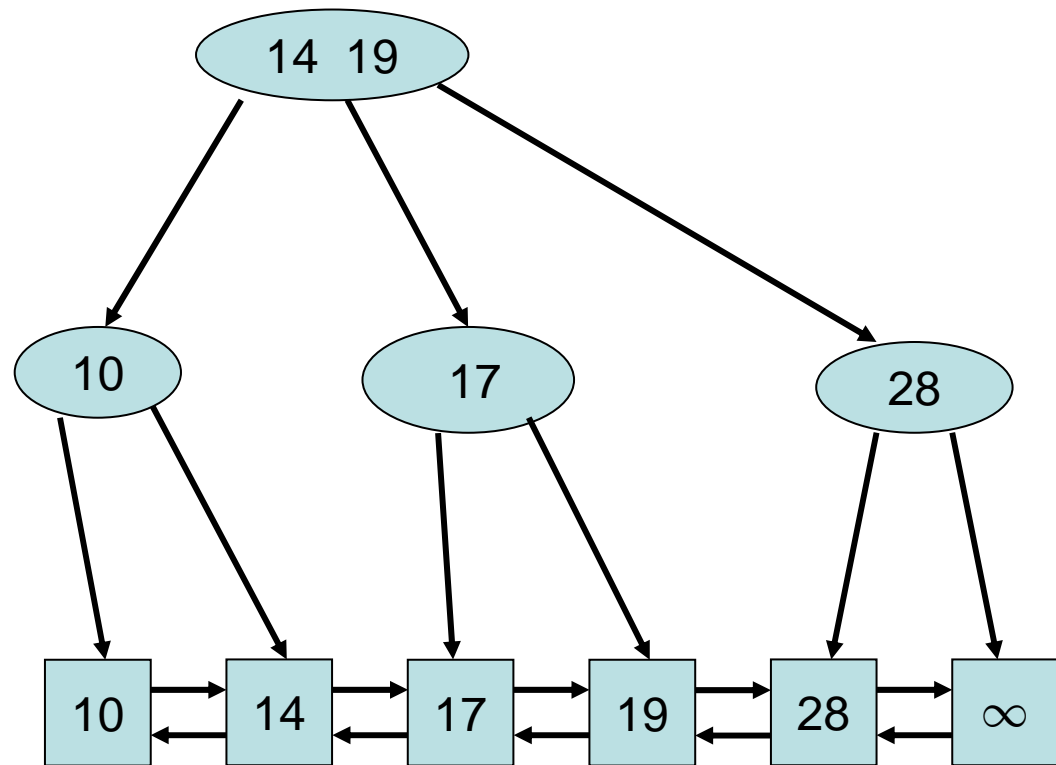
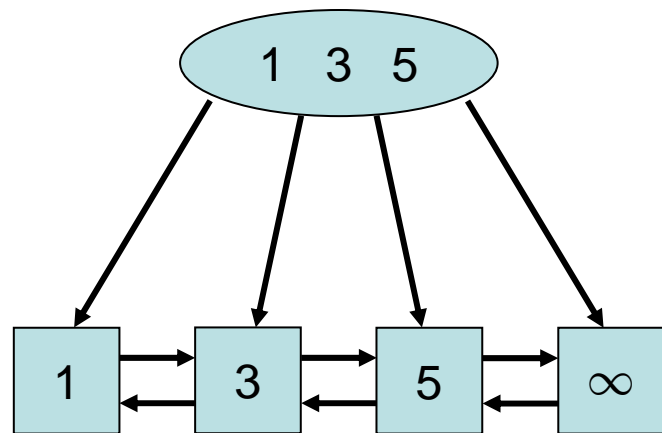




# Cut(5)

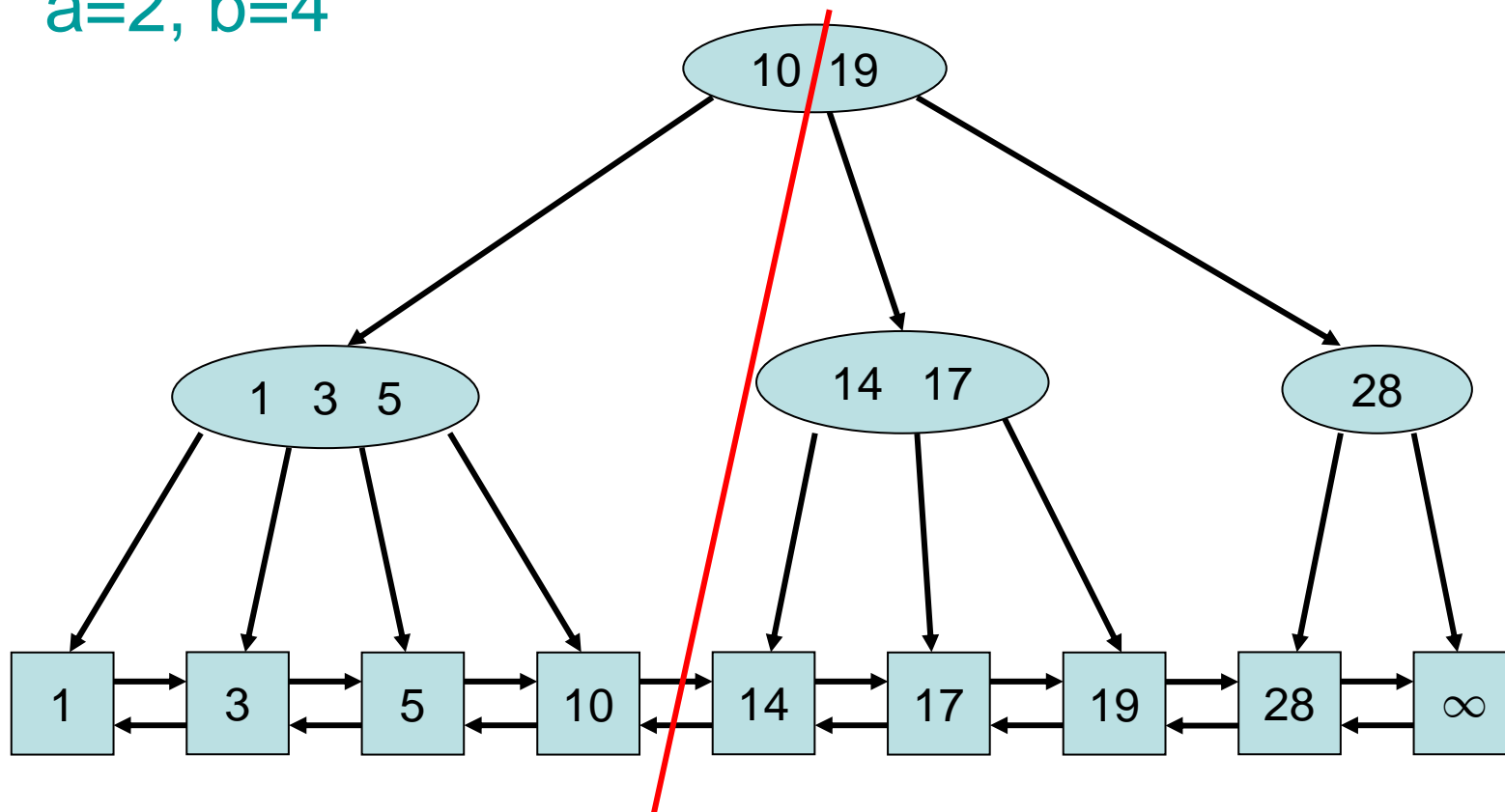


# Cut(5)

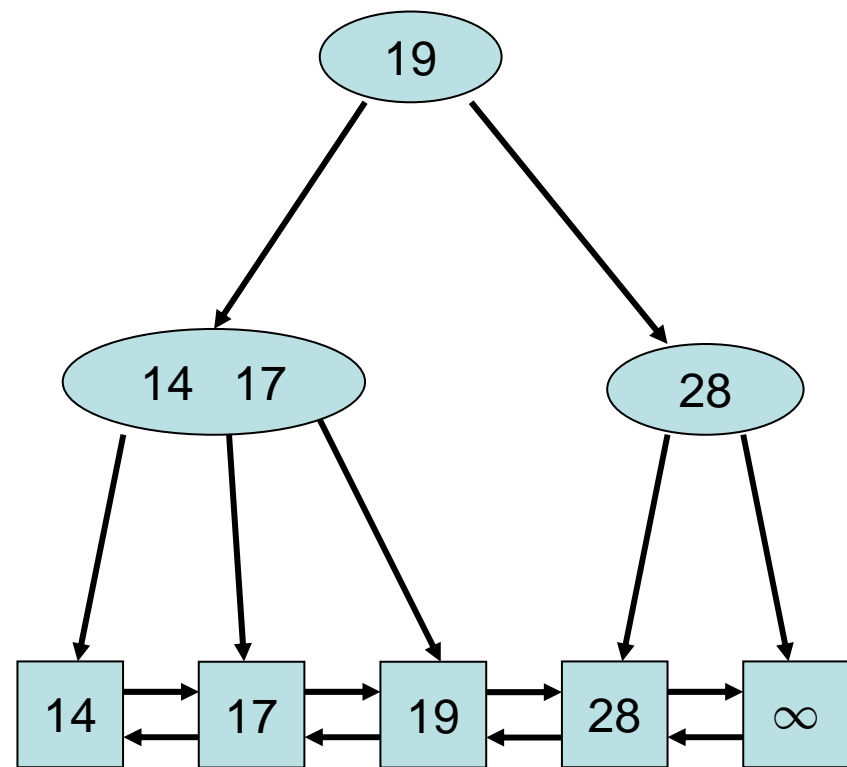
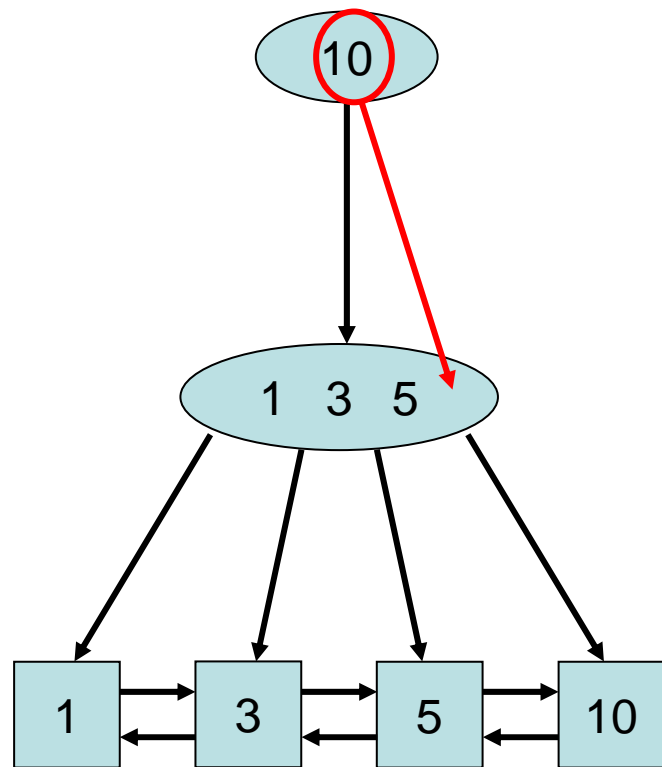


# Cut(10)

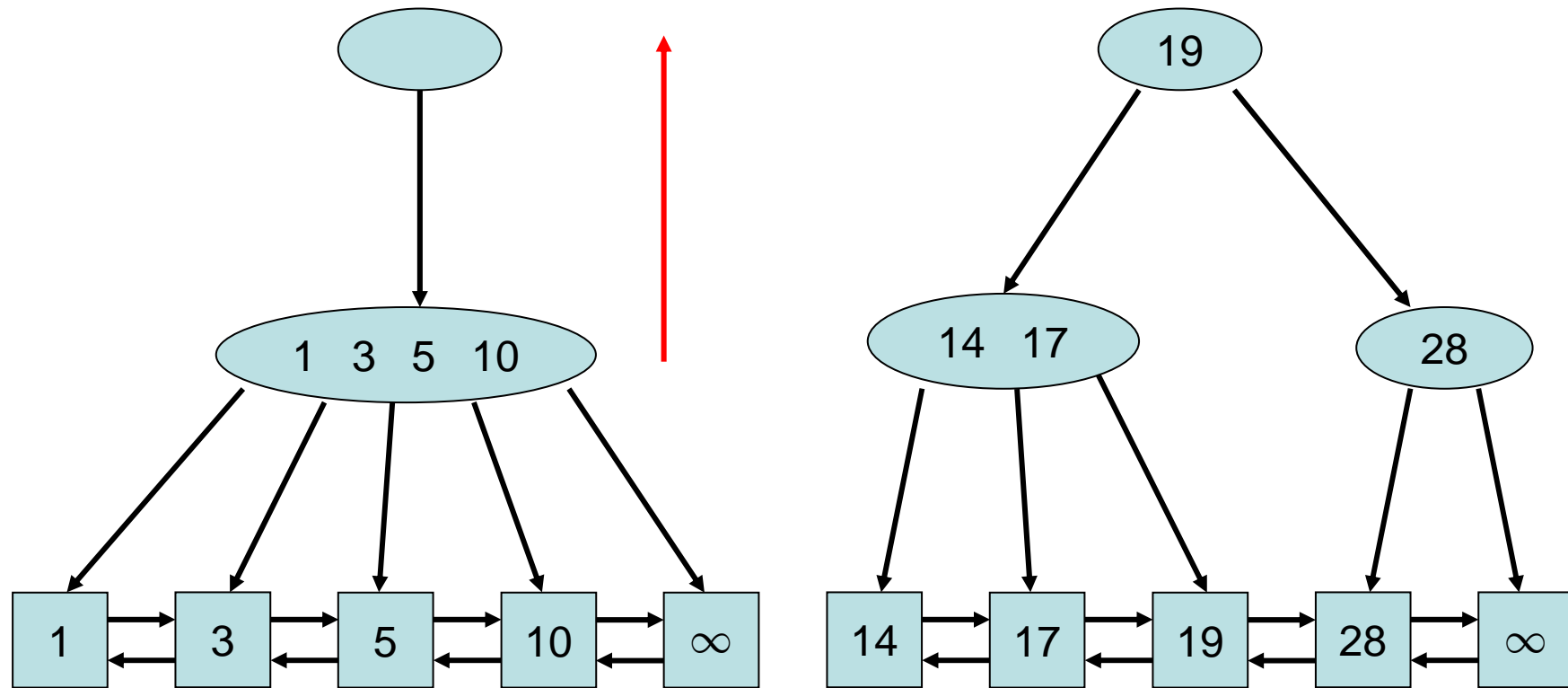
a=2, b=4



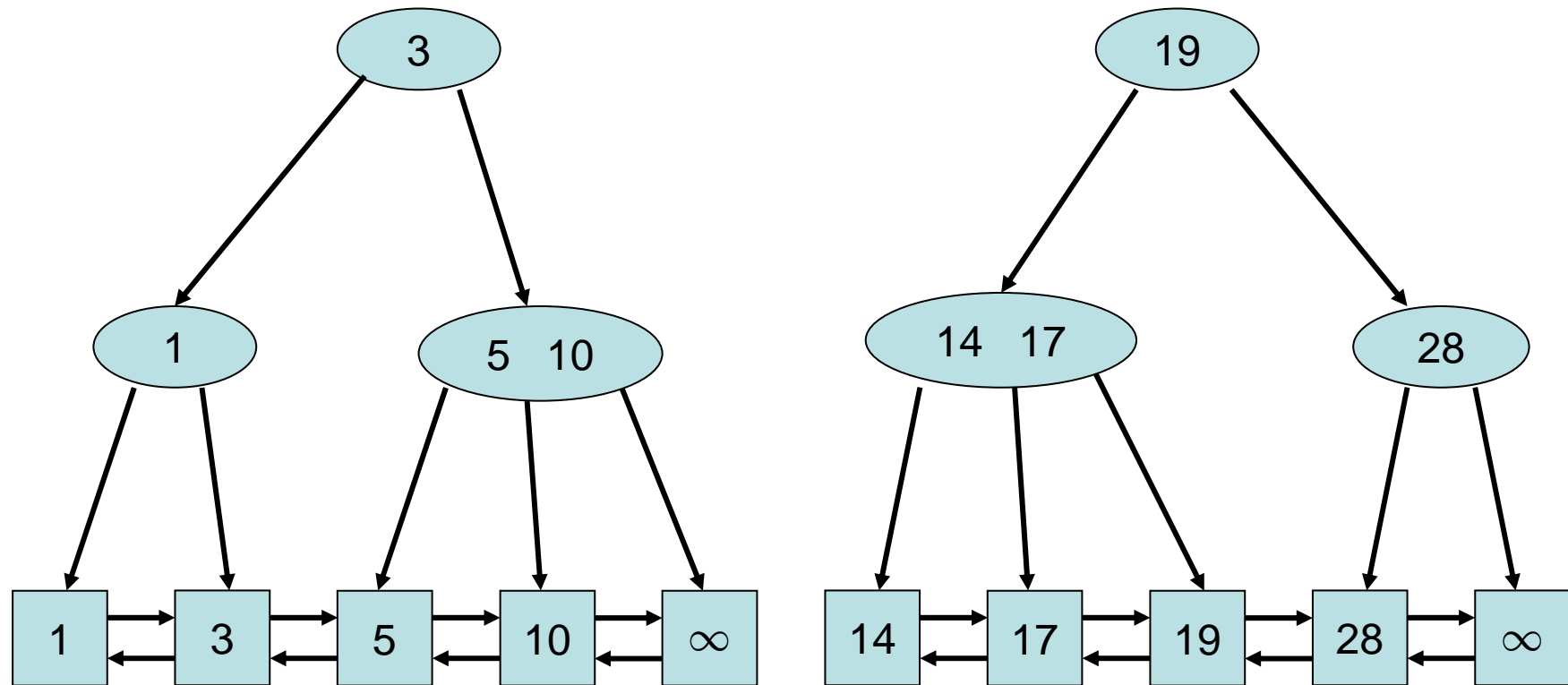
# Cut(10)



# Cut(10)



# Cut(10)



# n Update-Operationen

**Theorem 3.11:** Es gibt eine Folge von  $n$  insert und delete Operationen im  $(2,3)$ -Baum, so dass Gesamtanzahl der split und merge Operationen  $\Omega(n \log n)$  ist.

**Beweis:** Übung.

# n Update-Operationen

**Theorem 3.12:** Betrachte einen  $(a,b)$ -Baum mit  $b \geq 2a$ , der anfangs leer ist. Für jede Folge von  $n$  **insert** und **delete** Operationen ist die Gesamtanzahl der **split** und **merge** Operationen  $O(n)$ .

**Beweis:**  
Amortisierte Analyse



# Binärbaum

**Problem:** Binärbaum kann entarten!

Lösungen:

- **Splay-Baum**  
(sehr effektive Heuristik)
- **Treaps**  
(mit hoher Wkeit gut balanciert)
- **(a,b)-Baum**  
(garantiert gut balanciert)
- **Rot-Schwarz-Baum**  
(konstanter Reorganisationsaufwand)
- **Gewichtsbalancierter Baum**  
(kompakt einbettbar in Feld)

# Rot-Schwarz-Baum

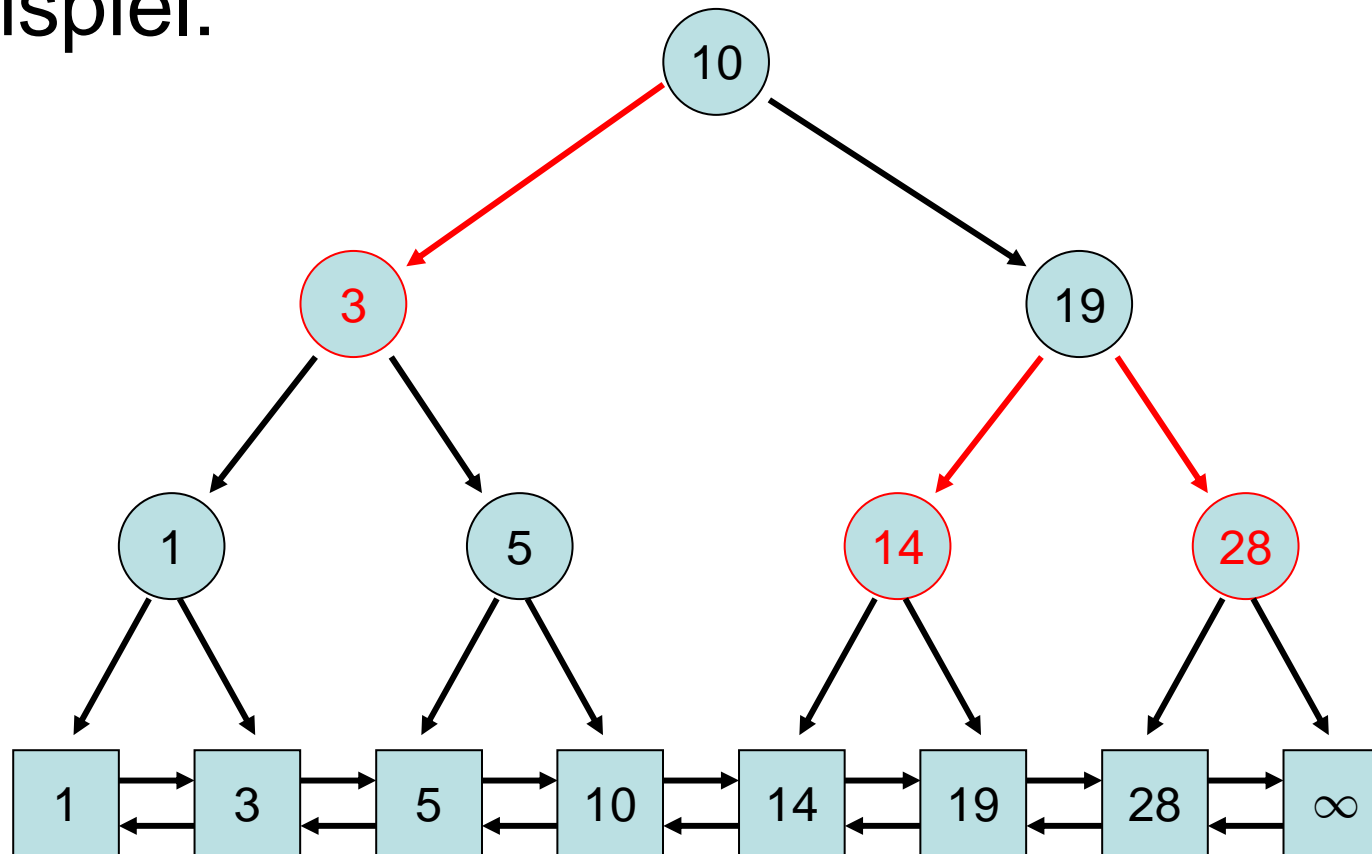
Rot-Schwarz-Bäume sind binäre Suchbäume mit roten und schwarzen Knoten, so dass gilt:

- **Wurzelregel:** Die Wurzel ist schwarz.
- **Externe Regel:** Jeder Listenknoten ist schwarz.
- **Interne Regel:** Die Kinder eines roten Knotens sind schwarz.
- **Tiefenregel:** Alle Listenknoten haben dieselbe "Schwarztiefe"

**"Schwarztiefe" eines Knotens:** Anzahl der schwarzen Baumknoten (außer der Wurzel) auf dem Pfad von der Wurzel zu diesem Knoten.

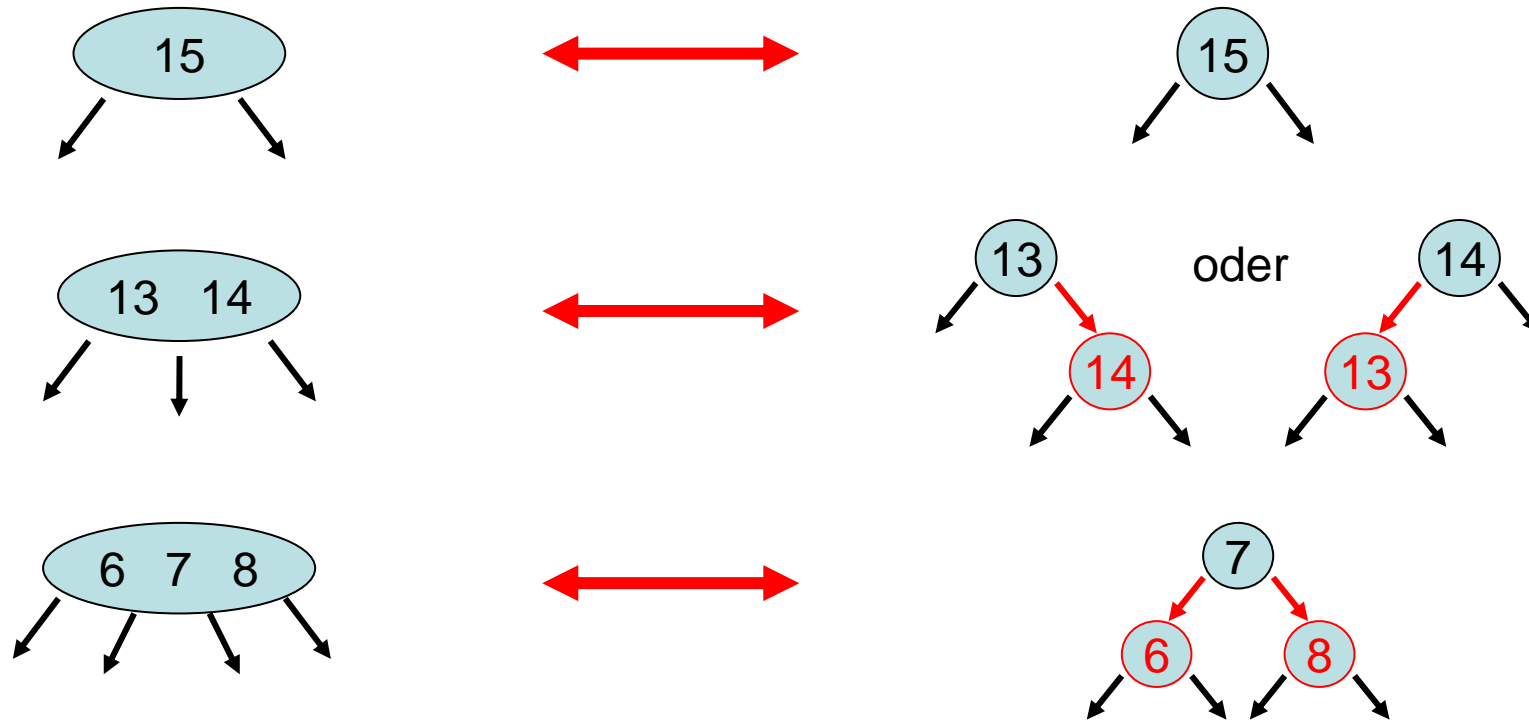
# Rot-Schwarz-Baum

Beispiel:



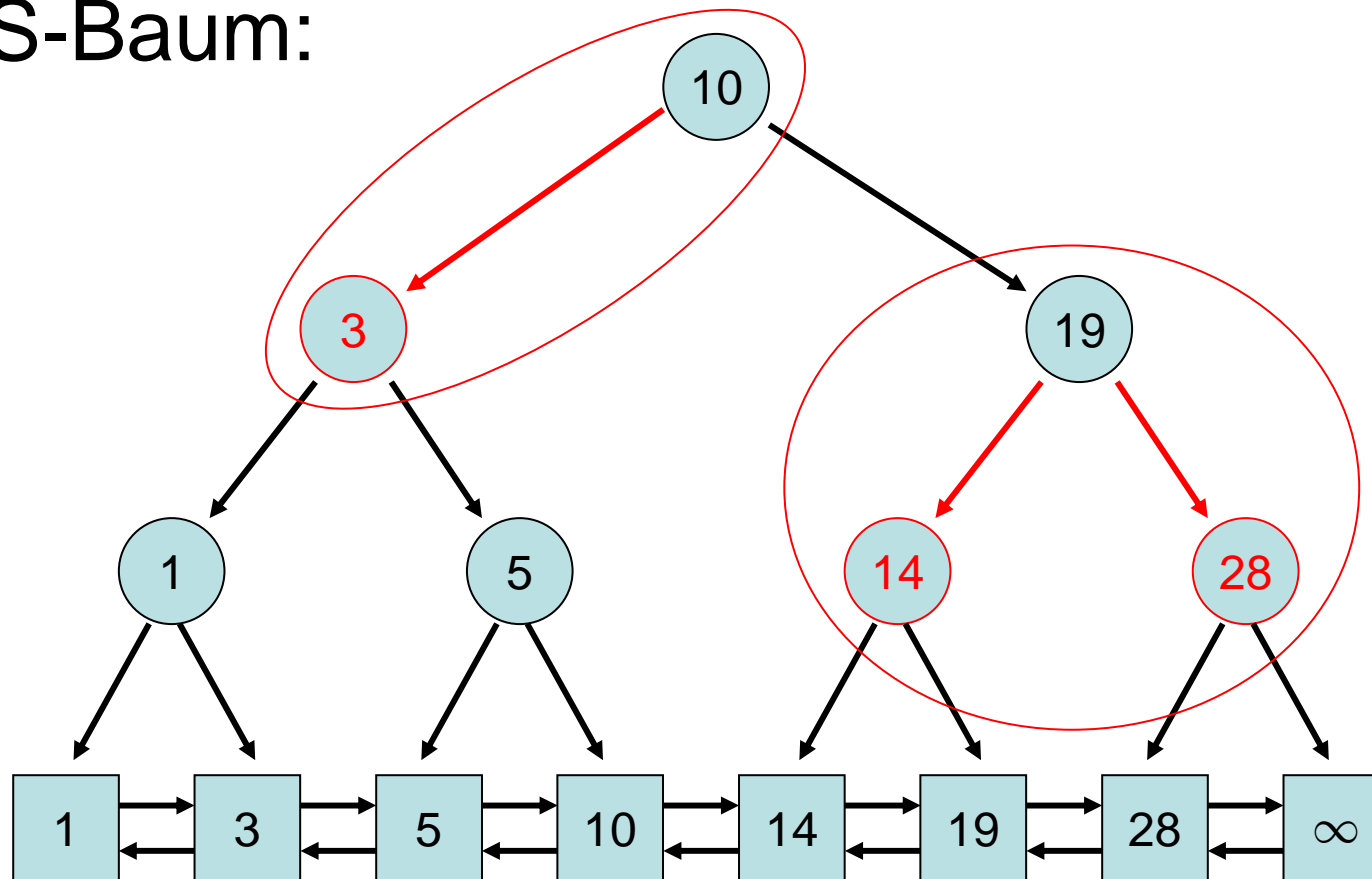
# Rot-Schwarz-Baum

Es gibt einen direkten Zusammenhang zwischen (2,4)- und Rot-Schwarz-Bäumen:



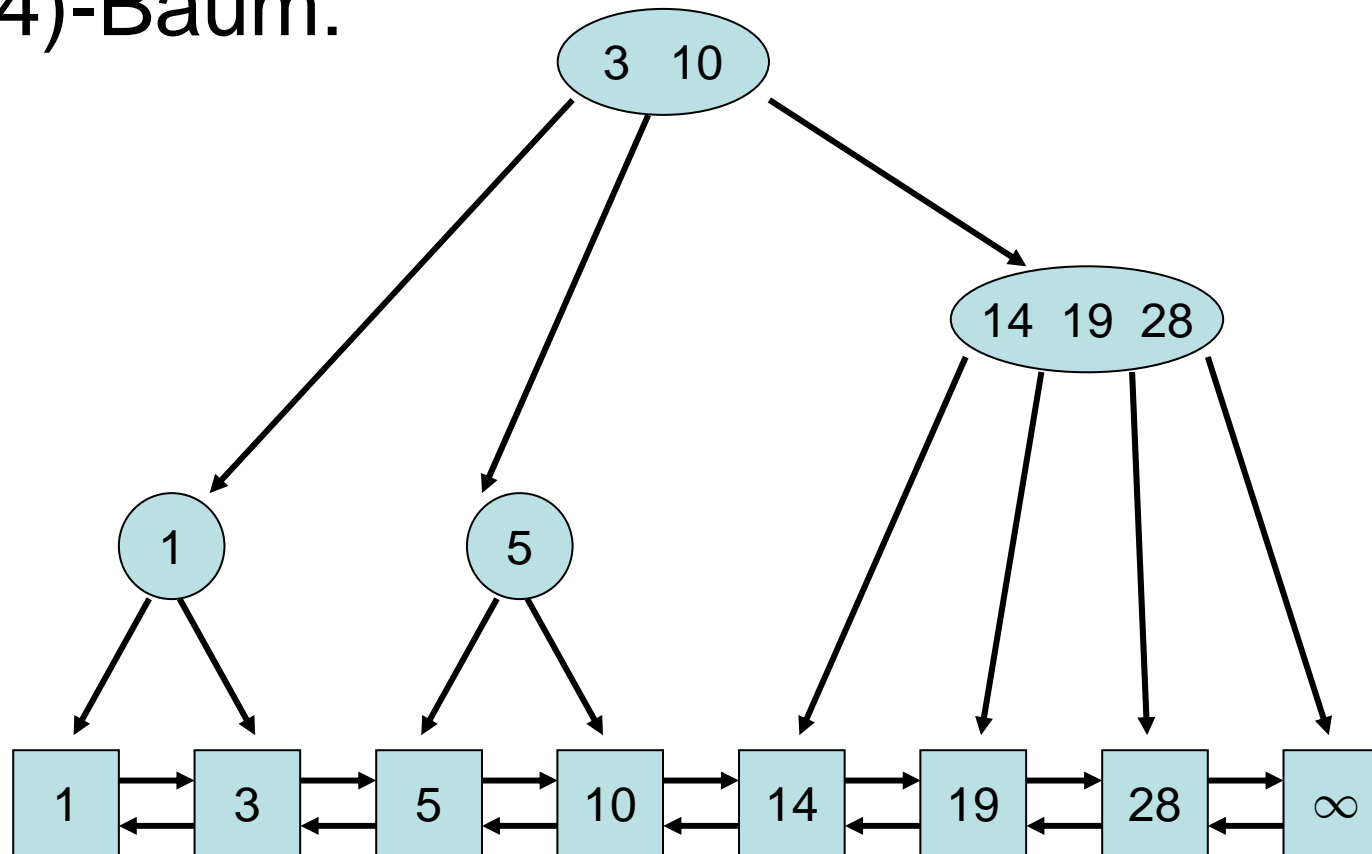
# Rot-Schwarz-Baum

R-S-Baum:



# Rot-Schwarz-Baum

(2,4)-Baum:



# Rot-Schwarz-Baum

**Lemma 3.13:** Die Tiefe eines Rot-Schwarz-Baums  $T$  mit  $n$  Elementen ist  $O(\log n)$ .

**Beweis:**

Wir zeigen:  $\log(n+1) \leq t \leq 2\log(n+1)$  für die Tiefe  $t$  des Rot-Schwarz-Baums.

- $d$ : Schwarztiefe der Listenknoten
- $T'$ :  $(2,4)$ -Baum zu  $T$
- $T'$  hat Tiefe exakt  $d$  überall und  $d \leq \log(n+1)$
- Aufgrund der internen Eigenschaft gilt  $t \leq 2d$
- Außerdem ist  $t \geq \log(n+1)$ , da Rot-Schwarz-Baum ein Binärbaum ist.

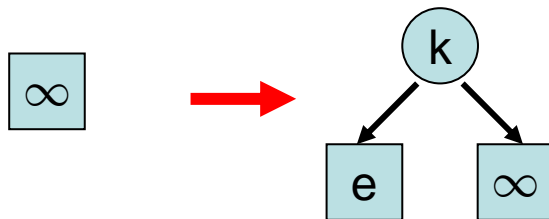
# Rot-Schwarz-Baum

`search(k)`: wie im binären Suchbaum

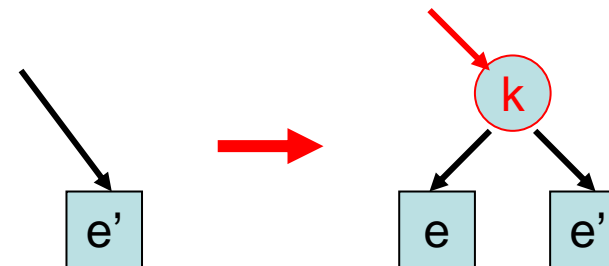
`insert(e)`:

- führe `search(k)` mit  $k = \text{key}(e)$  aus
- füge  $e$  vor Nachfolger  $e'$  in Liste ein

Fall 1: Baum leer



Fall 2: Baum nicht leer





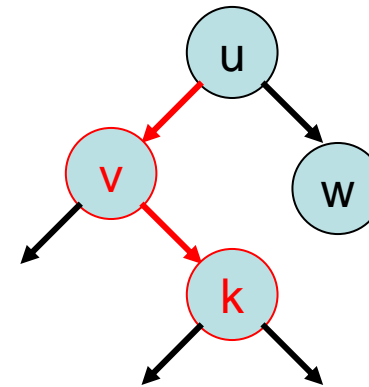
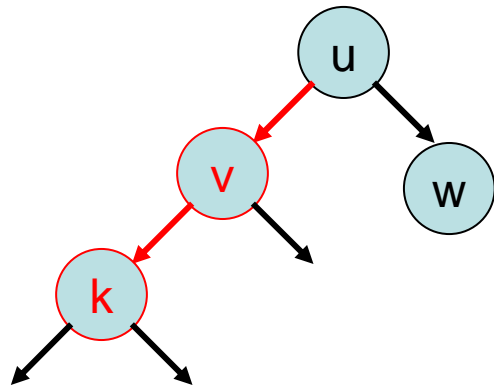
# Rot-Schwarz-Baum

insert(e):

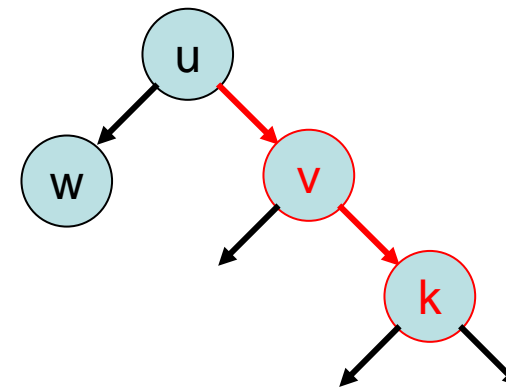
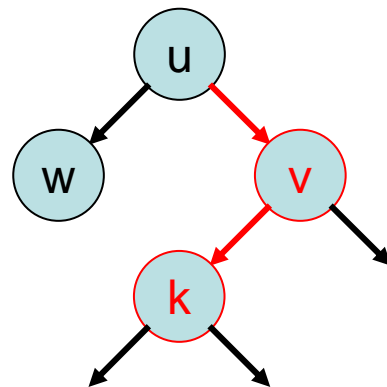
- führe `search(k)` mit `k=key(e)` aus
- füge `e` vor Nachfolger `e'` in Liste ein  
(bewahrt alles bis auf evtl. interne Regel)
- interne Regel verletzt (Fall 2 vorher): 2 Fälle
  - Fall 1: Vater von `k` in `T` hat schwarzen Bruder  
(Restrukturierung, aber beendet Reparatur)
  - Fall 2: Vater von `k` in `T` hat roten Bruder  
(setzt Reparatur nach oben fort, aber keine Restrukturierung)

# Rot-Schwarz-Baum

Fall 1: Vater  $v$  von  $k$  in  $T$  hat schwarzen Bruder  $w$



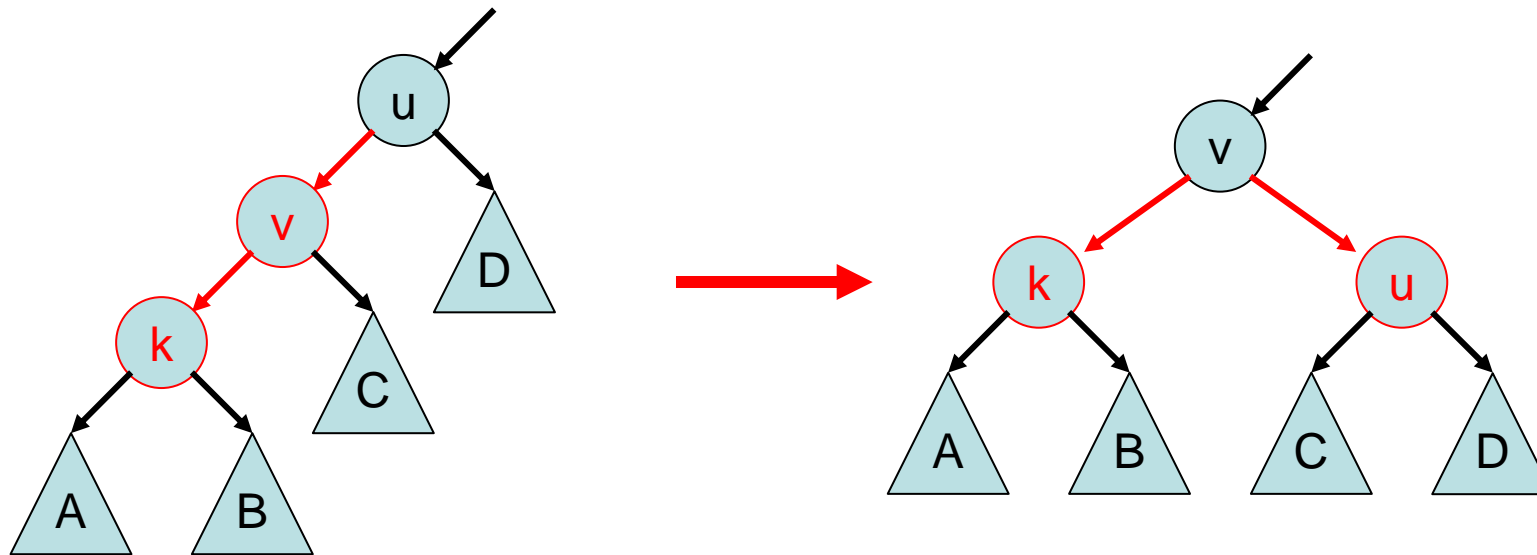
Alternativen



# Rot-Schwarz-Baum

Fall 1: Vater  $v$  von  $k$  in  $T$  hat schwarzen Bruder  $w$

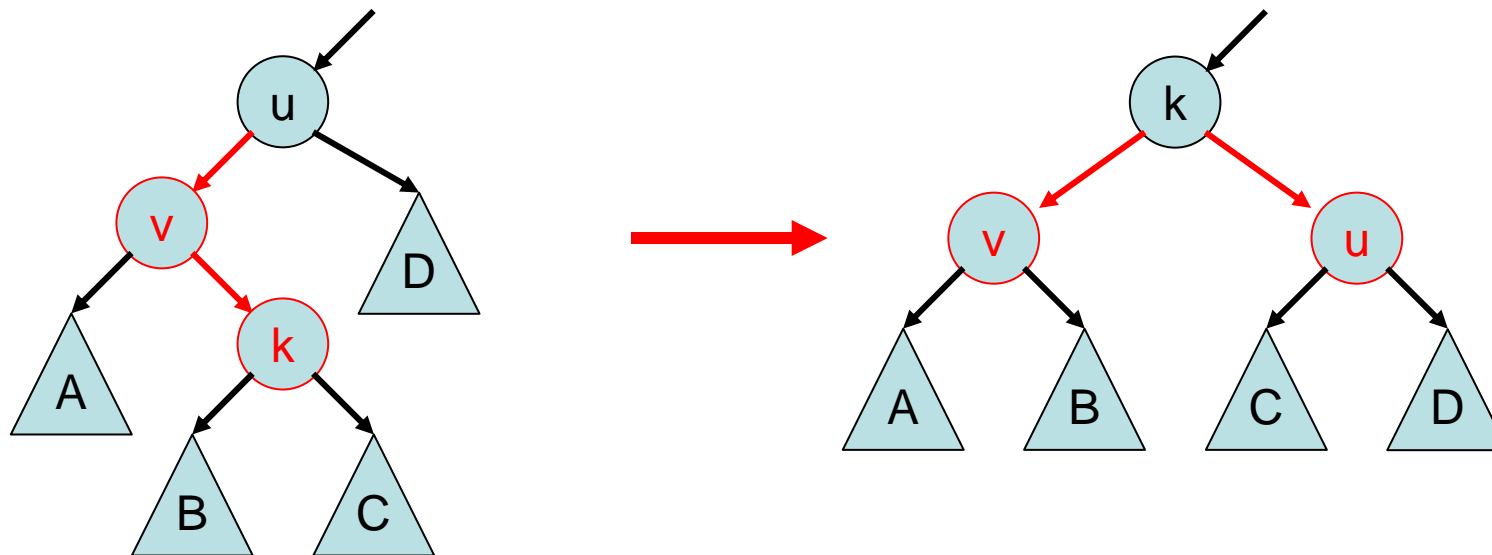
Lösung:



# Rot-Schwarz-Baum

Fall 1: Vater  $v$  von  $k$  in  $T$  hat schwarzen Bruder  $w$

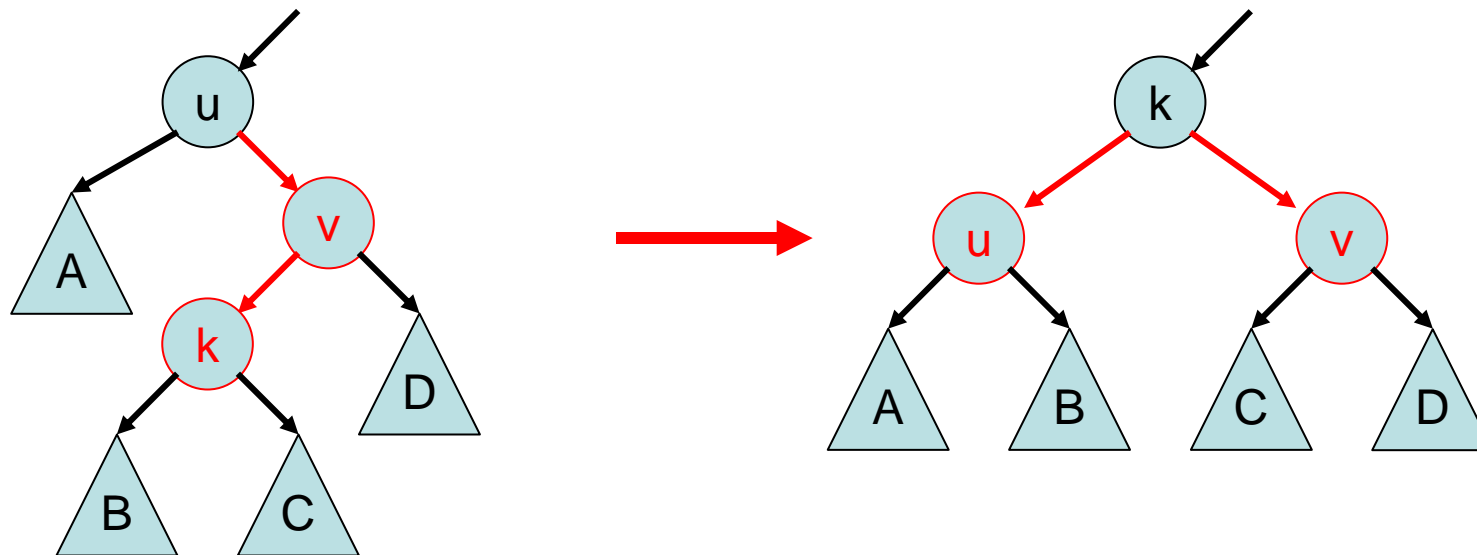
Lösung:



# Rot-Schwarz-Baum

Fall 1: Vater  $v$  von  $k$  in  $T$  hat schwarzen Bruder  $w$

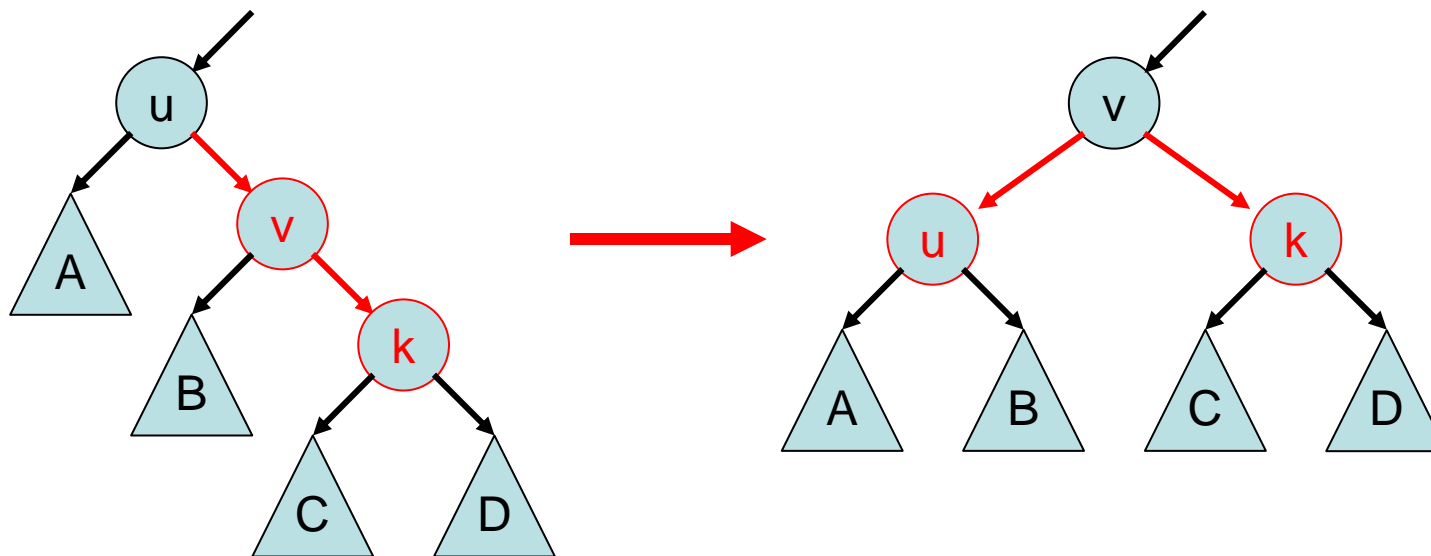
Lösung:



# Rot-Schwarz-Baum

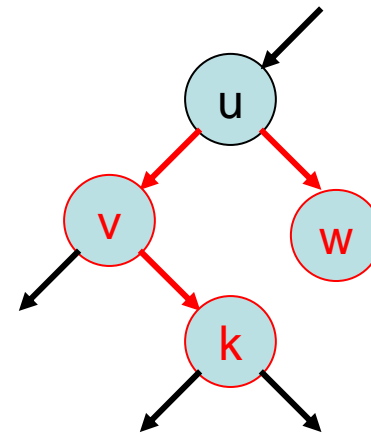
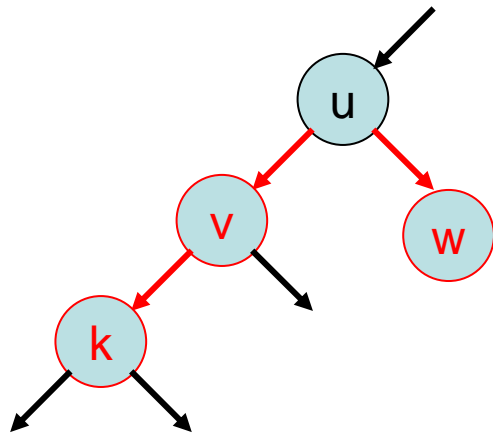
Fall 1: Vater  $v$  von  $k$  in  $T$  hat schwarzen Bruder  $w$

Lösung:

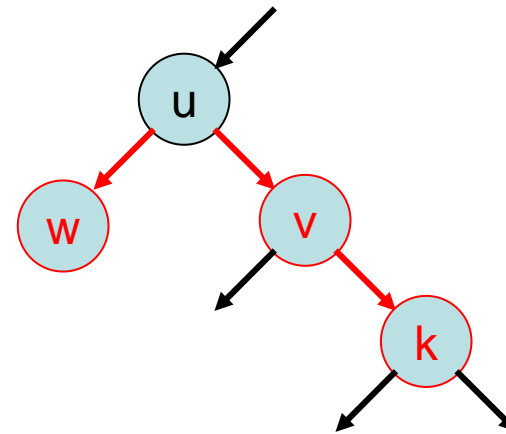
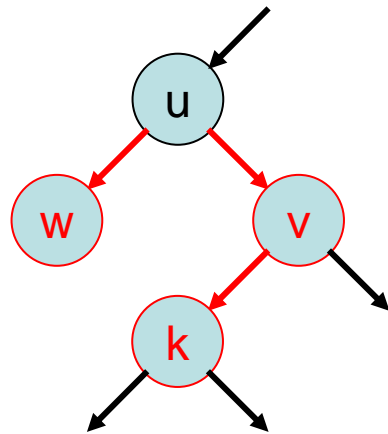


# Rot-Schwarz-Baum

Fall 2: Vater  $v$  von  $k$  in  $T$  hat roten Bruder  $w$

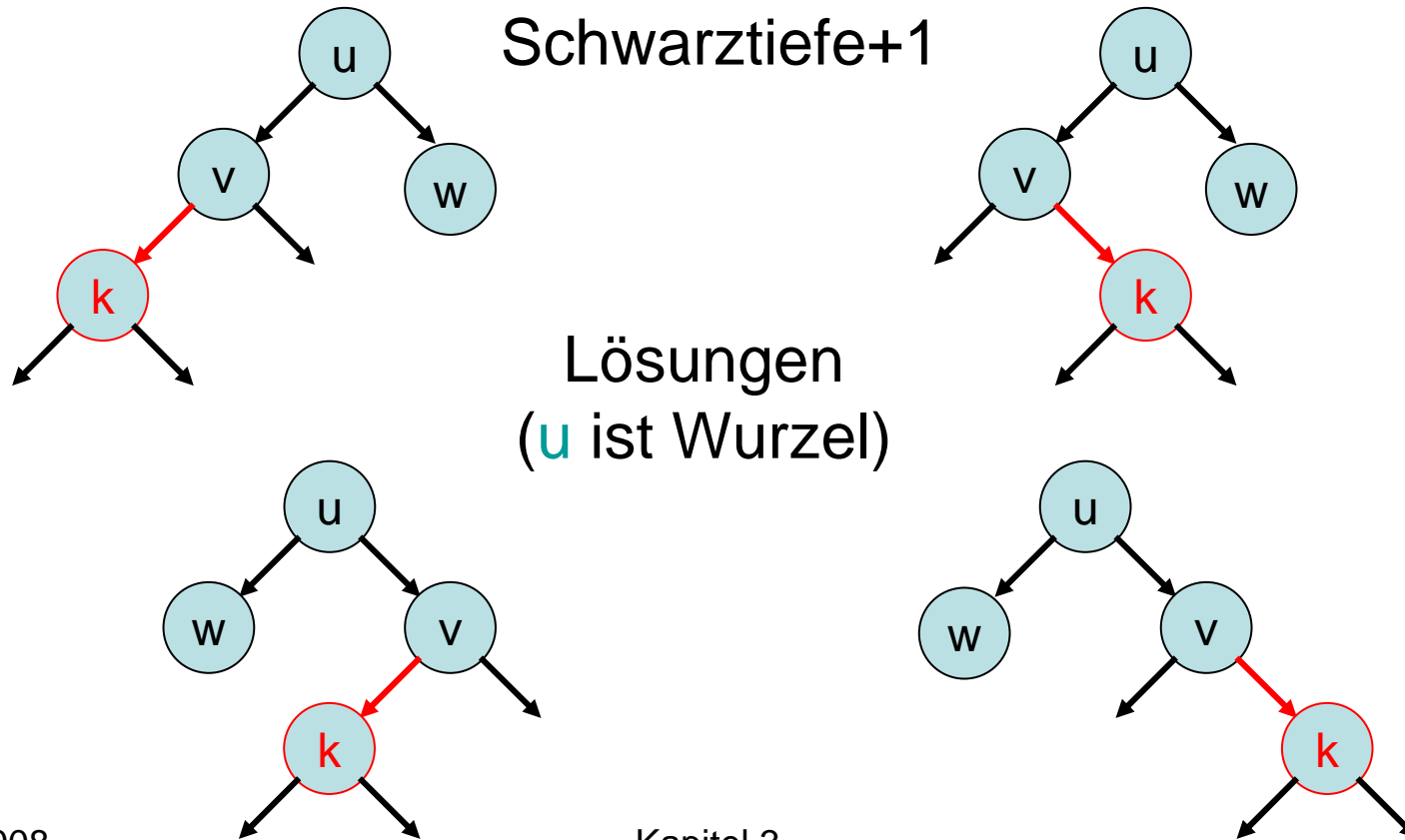


Alternativen



# Rot-Schwarz-Baum

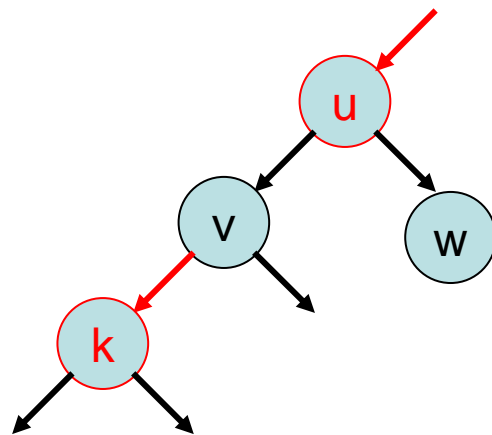
Fall 2: Vater  $v$  von  $k$  in  $T$  hat roten Bruder  $w$



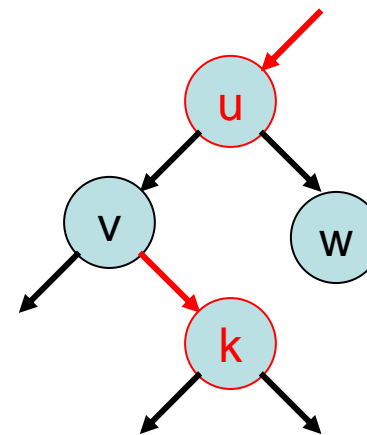


# Rot-Schwarz-Baum

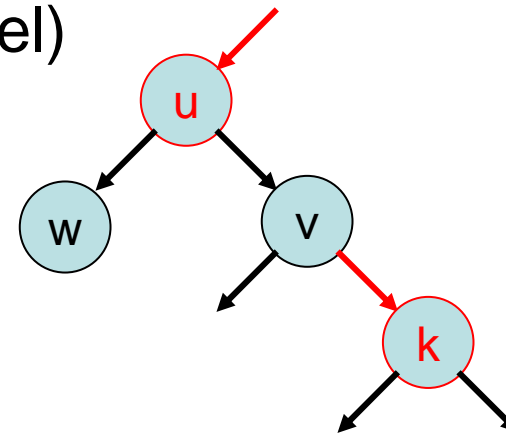
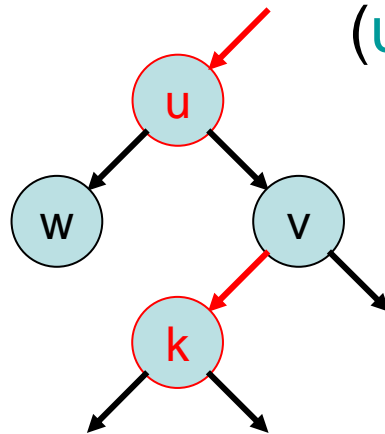
Fall 2: Vater  $v$  von  $k$  in  $T$  hat roten Bruder  $w$



bewahrt  
Schwarztiefe!

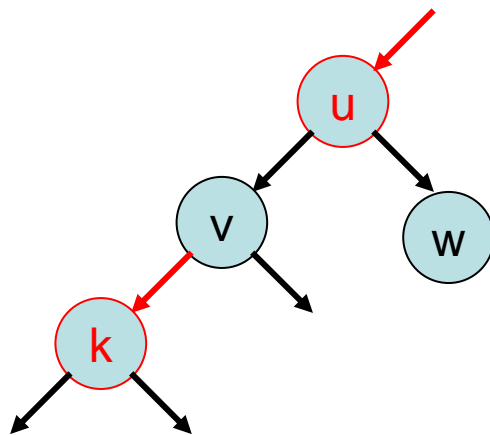


Lösungen  
( $u$  keine Wurzel)

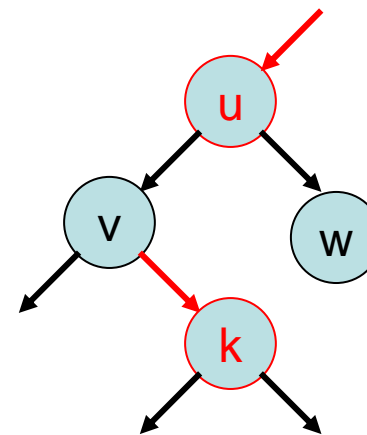


# Rot-Schwarz-Baum

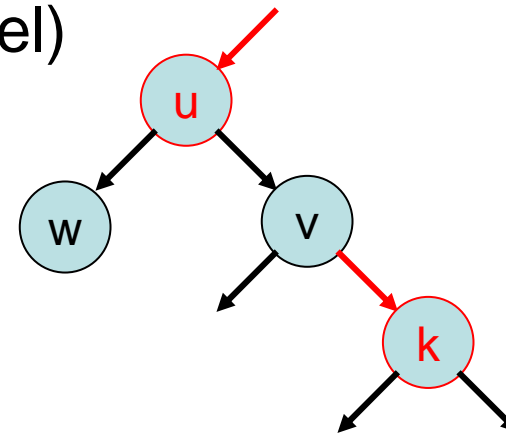
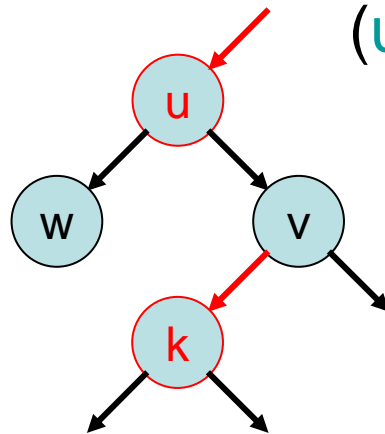
Fall 2: Vater  $v$  von  $k$  in  $T$  hat roten Bruder  $w$



weiter mit  $u$   
wie mit  $k$



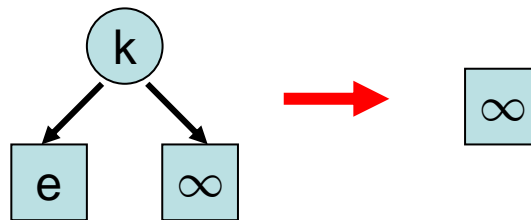
Lösungen  
( $u$  keine Wurzel)



# Rot-Schwarz-Baum

delete(k):

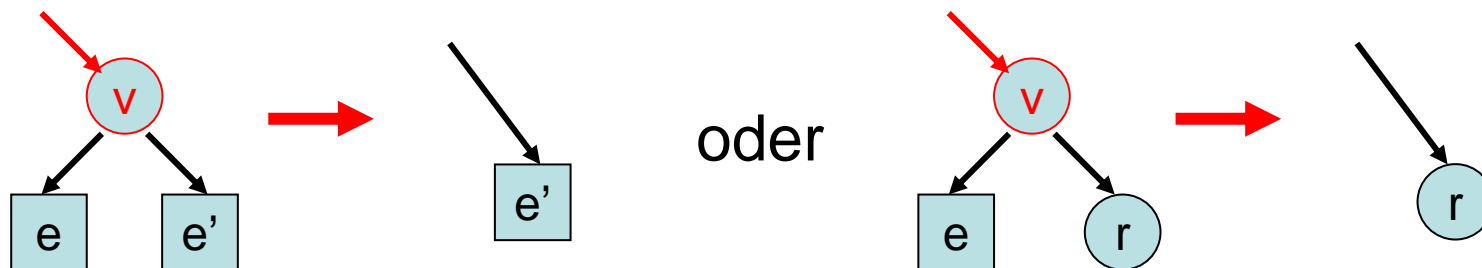
- führe `search(k)` auf Baum aus
- lösche Element `e` mit `key(e)=k` wie im binären Suchbaum
- Fall 1: Baum ist dann leer



# Rot-Schwarz-Baum

delete(k):

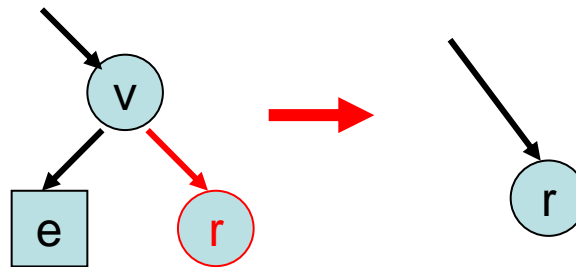
- führe `search(k)` auf Baum aus
- lösche Element `e` mit `key(e)=k` wie im binären Suchbaum
- Fall 2: Vater `v` von `e` ist rot (d.h. Bruder schwarz)



# Rot-Schwarz-Baum

delete(k):

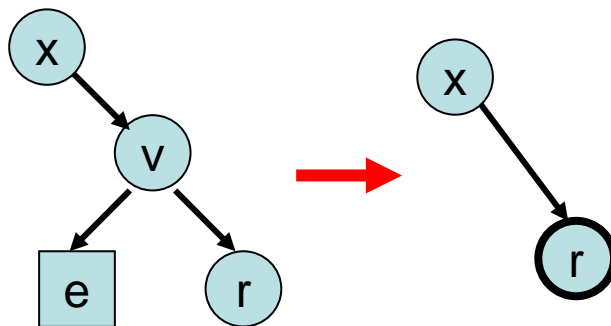
- führe `search(k)` auf Baum aus
- lösche Element `e` mit `key(e)=k` wie im binären Suchbaum
- Fall 3: Vater `v` von `e` ist schwarz und Bruder rot



# Rot-Schwarz-Baum

delete(k):

- führe `search(k)` auf Baum aus
- lösche Element `e` mit `key(e)=k` wie im binären Suchbaum
- Fall 4: Vater `v` von `e` und Bruder `r` sind schwarz



Tiefenregel verletzt!  
`r` heißt dann doppelt schwarz

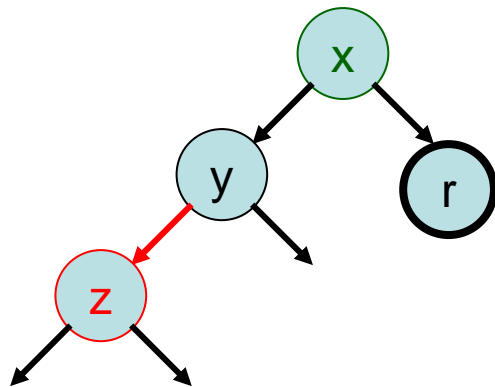
# Rot-Schwarz-Baum

delete(k):

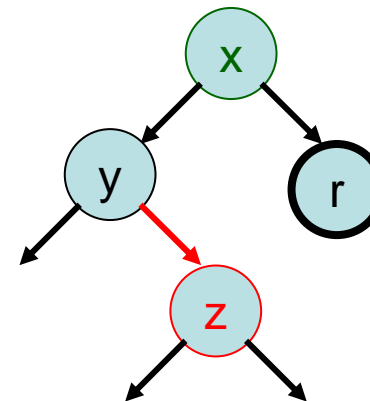
- führe `search(k)` auf Baum aus
- lösche Element `e` mit `key(e)=k` wie im binären Suchbaum
- falls Vater `v` von `e` und Bruder `r` sind schwarz, dann 3 weitere Fälle:
  - Fall 1: Bruder `y` von `r` ist schwarz und hat rotes Kind
  - Fall 2: Bruder `y` von `r` ist schwarz und beide Kinder von `y` sind schwarz (evtl. weiter, aber **keine Restrukt.**)
  - Fall 3: Bruder `y` von `r` ist rot

# Rot-Schwarz-Baum

Fall 1: Bruder  $y$  von  $r$  ist schwarz, hat rotes Kind  $z$   
O.B.d.A. sei  $r$  rechtes Kind von  $x$  (links: analog)  
Alternativen: ( $x$ : beliebig gefärbt)



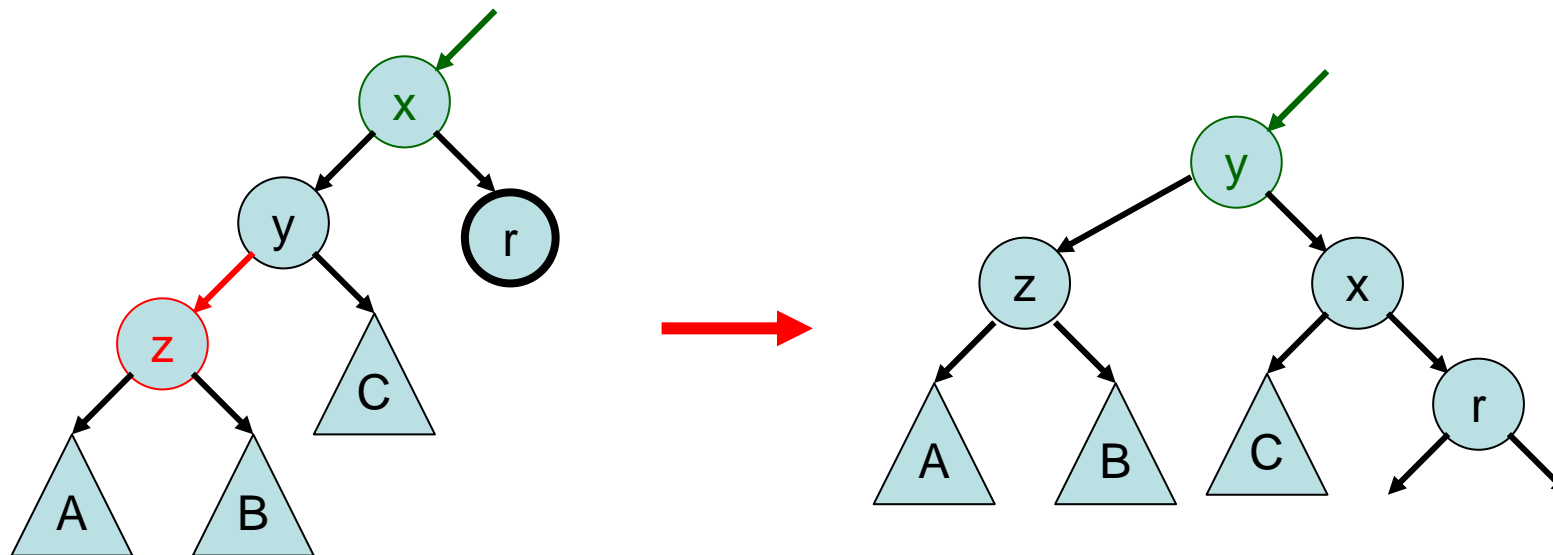
oder





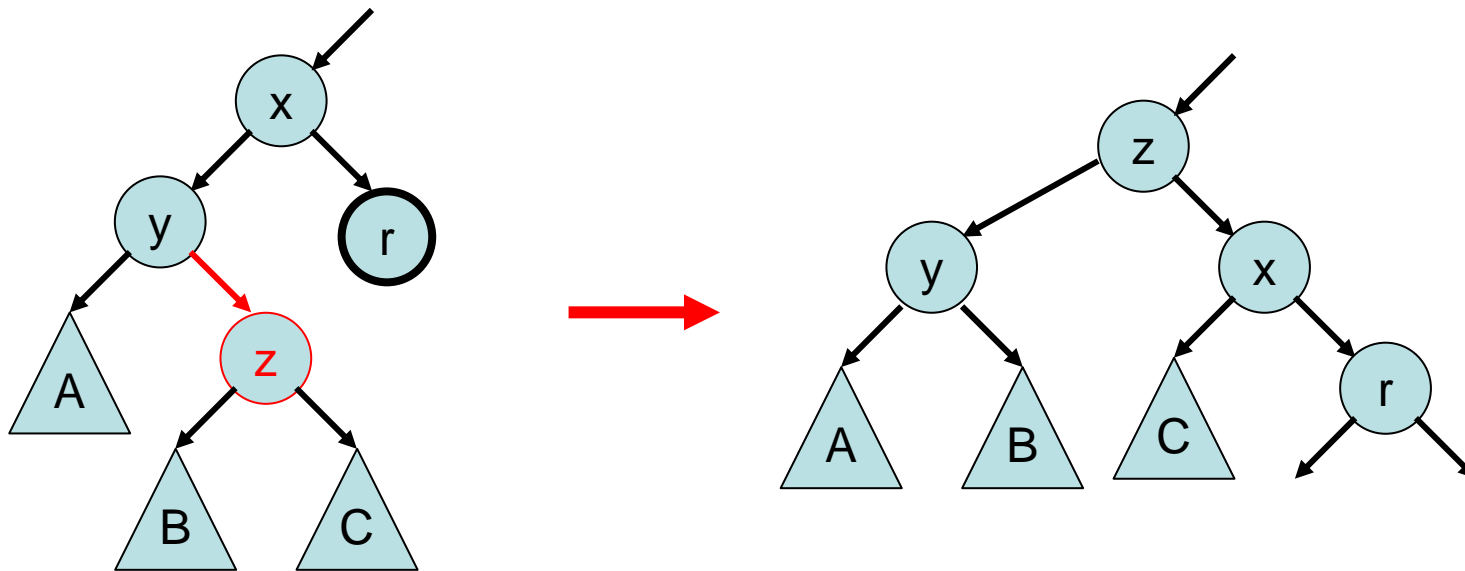
# Rot-Schwarz-Baum

Fall 1: Bruder  $y$  von  $r$  ist schwarz, hat rotes Kind  $z$   
O.B.d.A. sei  $r$  rechtes Kind von  $x$  (links: analog)



# Rot-Schwarz-Baum

Fall 1: Bruder  $y$  von  $r$  ist schwarz, hat rotes Kind  $z$   
O.B.d.A. sei  $r$  rechtes Kind von  $x$  (links: analog)

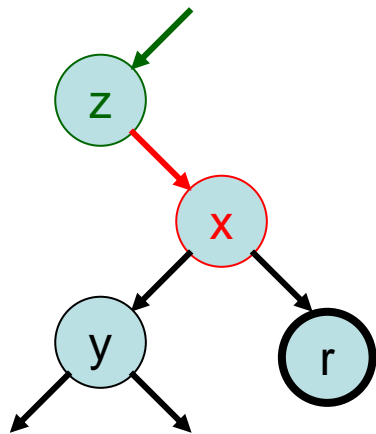


# Rot-Schwarz-Baum

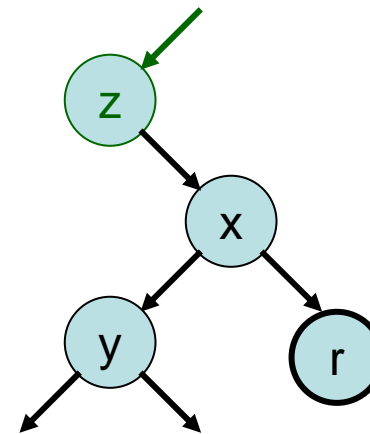
Fall 2: Bruder  $y$  von  $r$  ist schwarz und beide Kinder von  $y$  sind schwarz

O.B.d.A. sei  $r$  rechtes Kind von  $x$  (links: analog)

Alternativen: ( $z$  beliebig gefärbt)



oder

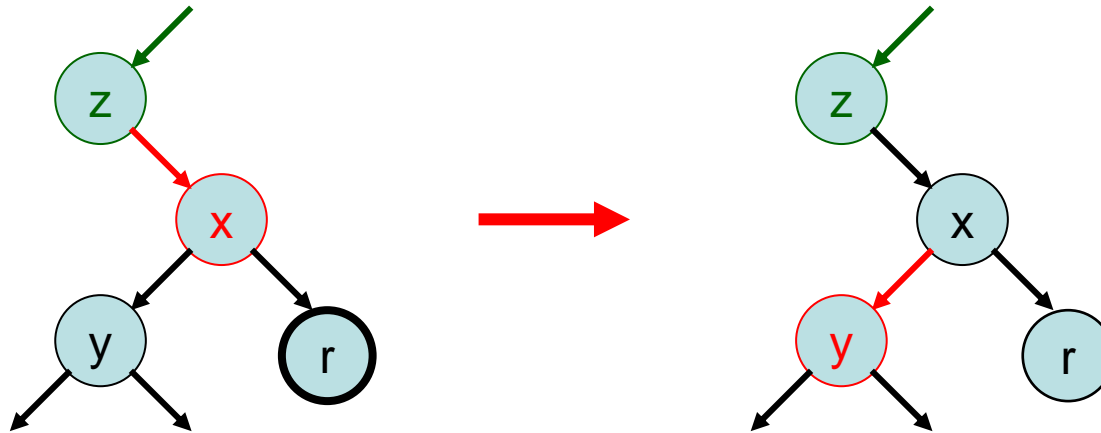


# Rot-Schwarz-Baum

Fall 2: Bruder  $y$  von  $r$  ist schwarz und beide Kinder von  $y$  sind schwarz

O.B.d.A. sei  $r$  rechtes Kind von  $x$  (links: analog)

2a)

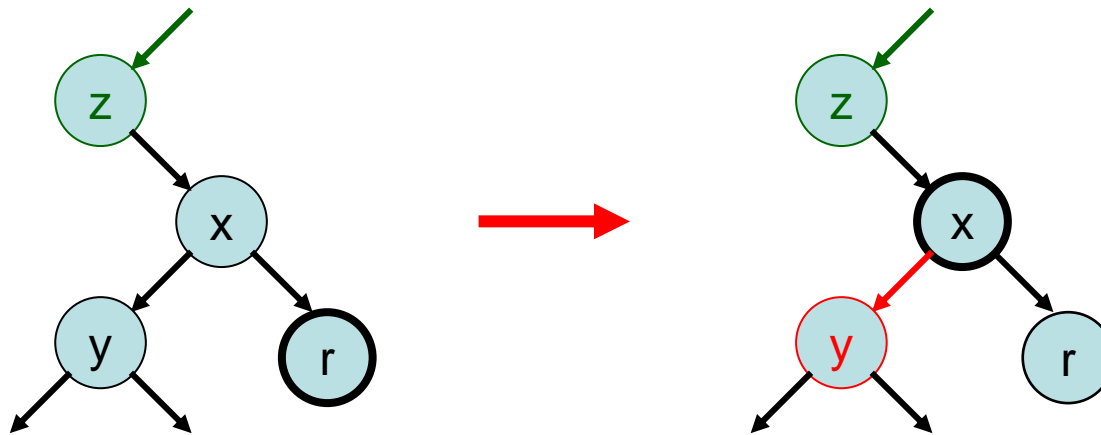


# Rot-Schwarz-Baum

Fall 2: Bruder  $y$  von  $r$  ist schwarz und beide Kinder von  $y$  sind schwarz

O.B.d.A. sei  $r$  rechtes Kind von  $x$  (links: analog)

2b)



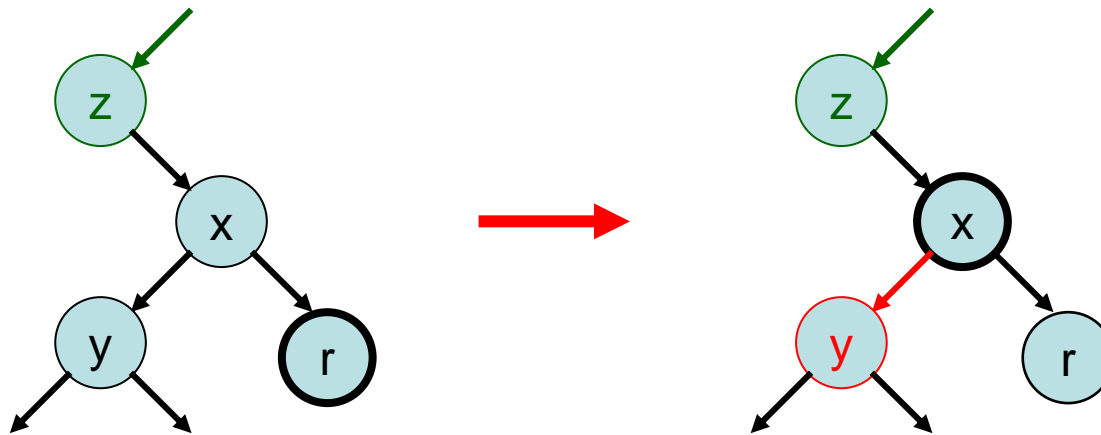
$x$  ist Wurzel: fertig (Schwarztiefe-1)

# Rot-Schwarz-Baum

Fall 2: Bruder  $y$  von  $r$  ist schwarz und beide Kinder von  $y$  sind schwarz

O.B.d.A. sei  $r$  rechtes Kind von  $x$  (links: analog)

2b)

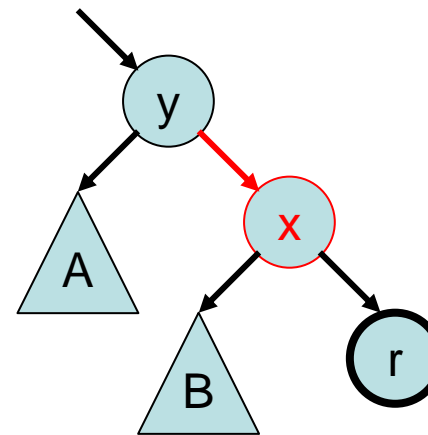
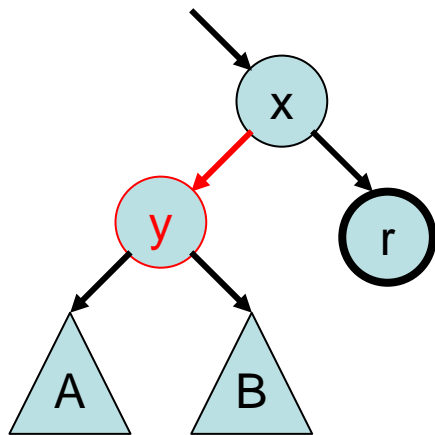


$x$  keine Wurzel: weiter wie mit  $r$

# Rot-Schwarz-Baum

Fall 3: Bruder  $y$  von  $r$  ist rot

O.B.d.A. sei  $r$  rechtes Kind von  $x$  (links: analog)



Fall 1 oder 2a

→ terminiert dann

# Rot-Schwarz-Baum

Laufzeiten der Operationen:

- $\text{search}(k)$ :  $O(\log n)$
- $\text{insert}(e)$ :  $O(\log n)$
- $\text{delete}(k)$ :  $O(\log n)$

Restrukturierungen:

- $\text{insert}(e)$ : max. 1
- $\text{delete}(k)$ : max. 2



# Binärbaum

**Problem:** Binärbaum kann entarten!

Lösungen:

- **Splay-Baum**  
(sehr effektive Heuristik)
- **Treaps**  
(mit hoher Wkeit gut balanciert)
- **(a,b)-Baum**  
(garantiert gut balanciert)
- **Rot-Schwarz-Baum**  
(konstanter Reorganisationsaufwand)
- **Gewichtsbalancierter Baum**  
(kompakt einbettbar in Feld)

# Gewichtsbalancierter Baum

- $n$ : Anzahl der Elemente im Baum (gerundet auf einen Wert  $(1+\varepsilon)^k$  für ein  $k \in \mathbb{N}$  und eine feste Konstante  $0 < \varepsilon < 1/2$ )
- $w(v)$ : Anzahl Listenknoten unter Baum  $T(v)$  von  $v$
- **Suchbaum-Regel:** (s.o.)
- **Grad-Regel:**  
Alle Baumknoten haben zwei Kinder (sofern #Elemente  $> 1$ )
- **Schlüssel-Regel:**  
Für jedes Element  $e$  in der Liste gibt es genau einen Baumknoten  $v$  mit  $\text{key}(v) = \text{key}(e)$ .
- **Gewichts-Regel:**  
Für jeden Knoten  $v$  der Tiefe  $d$  gilt
$$w(v) \in [(1-\varepsilon/\log n)^d (1-\varepsilon) n/2^d, (1+\varepsilon/\log n)^d (1+\varepsilon) n/2^d]$$

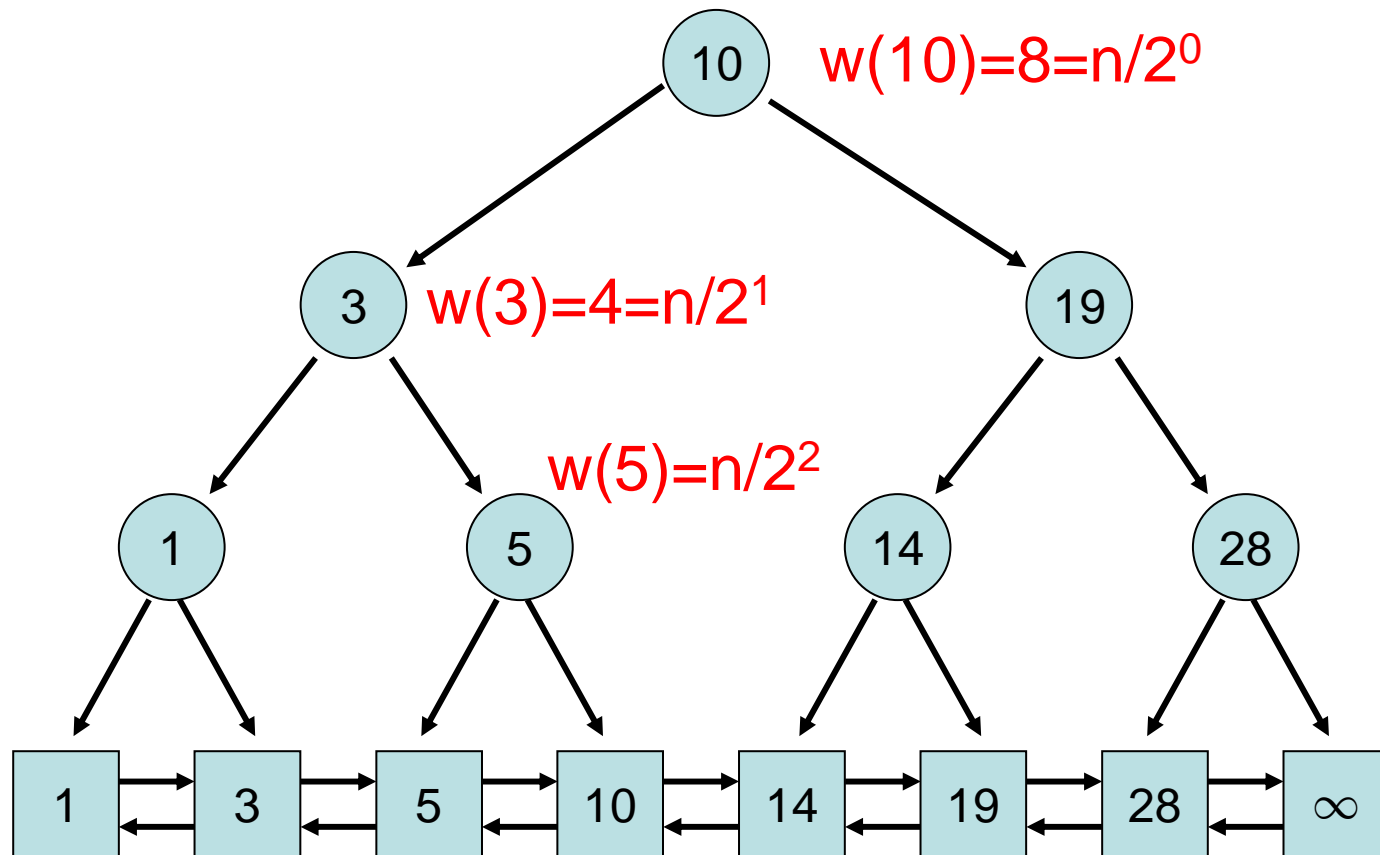
# Gewichtsbalancierter Baum

Tiefe

0

1

2



# Gewichtsbalancierter Baum

Gewichtsregel impliziert Tiefe max.  $\log n + O(1)$ .

$\text{search}(k)$ : wie im binären Suchbaum

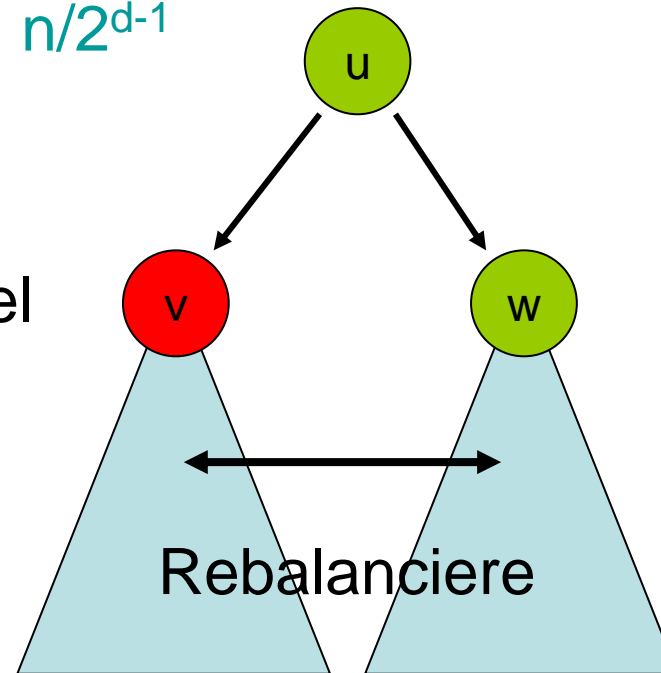
$\text{insert}(e)$ :

- füge  $e$  ein wie im binären Suchbaum
- Gewichtsregel nirgendwo verletzt: fertig
- sonst sei  $v$  der **höchste** Knoten im Baum mit verletzter Gewichtsregel

# Gewichtsbalancierter Baum

max.  $(1+\varepsilon/\log n)^{d-1}(1+\varepsilon) n/2^{d-1}$   
Blätter unter  $u$

$v$  keine Wurzel

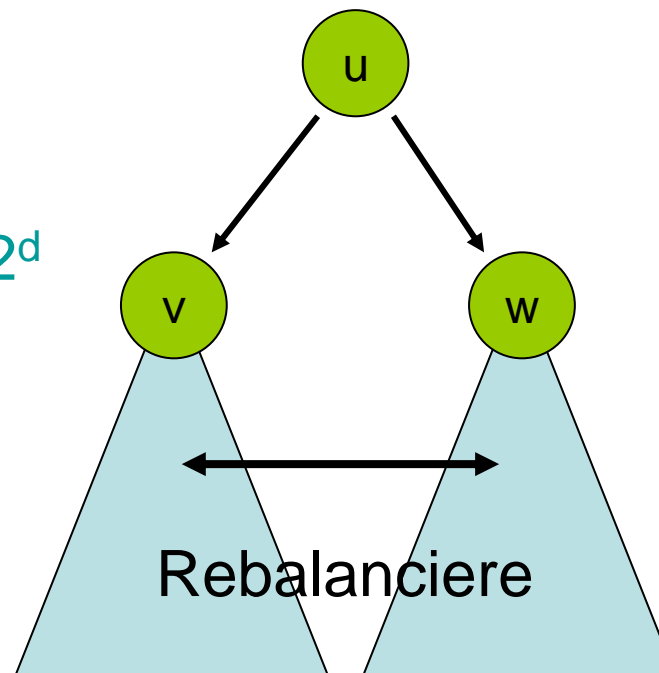


Aufwand:  $\Theta(n/2^d)$

# Gewichtsbalancierter Baum

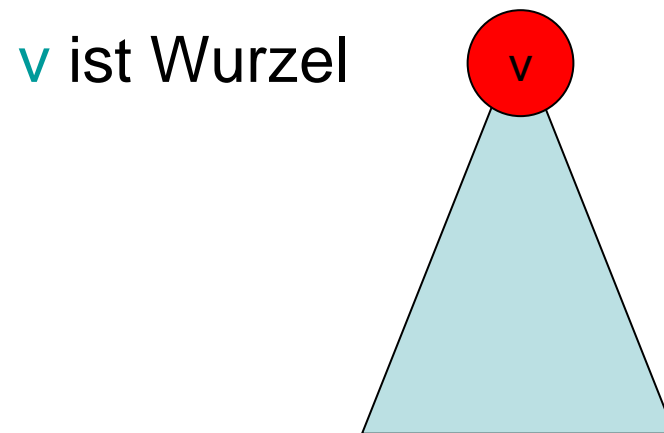
max.  $(1+\varepsilon/\log n)^{d-1}(1+\varepsilon) n/2^d$   
Blätter unter  $v$  und  $w$

Grenze für  $v$  und  $w$ :  
 $(1+\varepsilon/\log n)^d(1+\varepsilon) n/2^d$



mind.  $(\varepsilon/\log n) \cdot n/2^d$  inserts, bis  $v$  wieder Übergewichtig

# Gewichtsbalancierter Baum



Erhöhe  $n$  um  $(1+\varepsilon)$ -Faktor und rebalanciere kompletten Baum nach neuem  $n$  (Aufwand:  $\Theta(n)$  ).

- Obere Grenze für altes  $n$ :  $(1+\varepsilon)(1+\varepsilon)^k$  für ein  $k \in \mathbb{N}$
- Untere Grenze für neues  $n$ :  $(1-\varepsilon)(1+\varepsilon)^{k+1}$
- Differenz:  $\varepsilon (1+\varepsilon)^{k+1} = \varepsilon n_{\text{neu}}$  ← viele deletes notwendig!

# Gewichtsbalancierter Baum

delete(k):

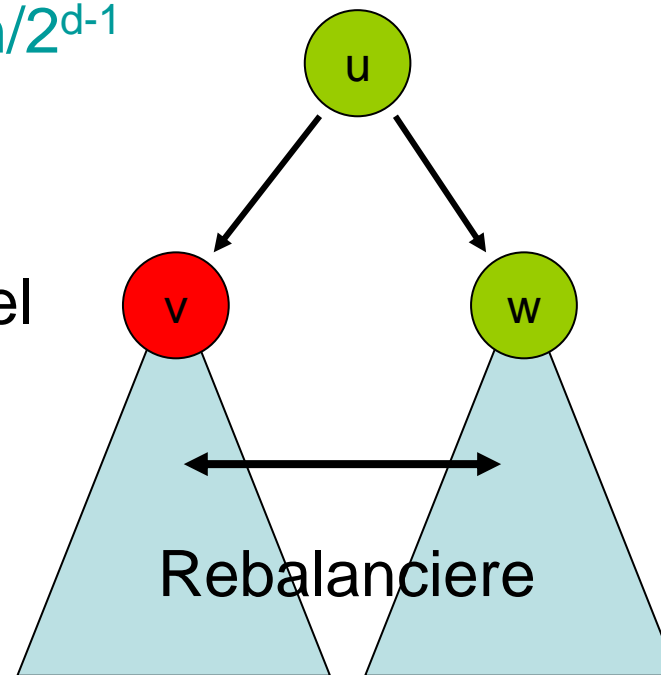
- führe zunächst delete(k) durch wie im binären Suchbaum
- Gewichtsregel nirgendwo verletzt: fertig
- sonst sei v der höchste Knoten im Baum mit verletzter Gewichtsregel



# Gewichtsbalancierter Baum

min.  $(1-\varepsilon/\log n)^{d-1}(1-\varepsilon) n/2^{d-1}$   
Blätter unter  $u$

$v$  keine Wurzel

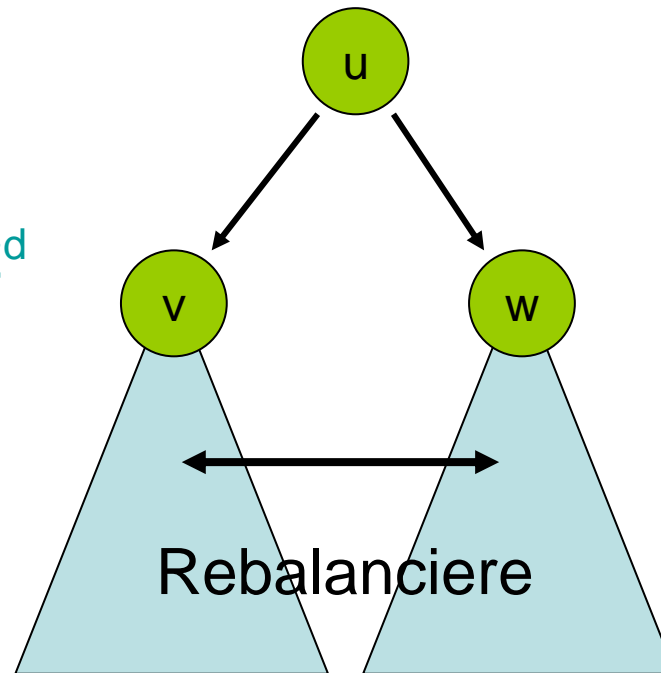


Aufwand:  $\Theta(n/2^d)$

# Gewichtsbalancierter Baum

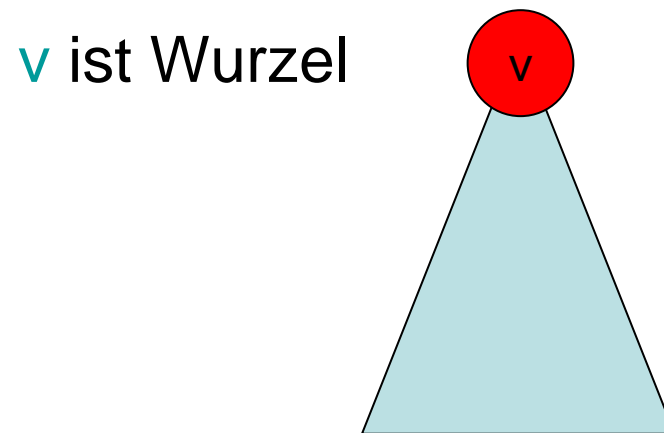
mind.  $(1-\varepsilon/\log n)^{d-1}(1-\varepsilon) n/2^d$   
Blätter unter  $v$  und  $w$

Grenze für  $v$  und  $w$ :  
 $(1-\varepsilon/\log n)^d(1-\varepsilon) n/2^d$



mind.  $(\varepsilon/\log n)(1-\varepsilon) \cdot n/2^d$  deletes, bis  $v$  wieder untergewichtig

# Gewichtsbalancierter Baum



Erniedrige  $n$  um  $(1+\varepsilon)$ -Faktor und rebalanciere kompletten Baum nach neuem  $n$ .

- Untere Grenze für altes  $n$ :  $(1-\varepsilon)(1+\varepsilon)^k$  für ein  $k \in \mathbb{N}$
- Obere Grenze für neues  $n$ :  $(1+\varepsilon)(1+\varepsilon)^{k-1}$
- Differenz:  $\varepsilon (1+\varepsilon)^k = \varepsilon n_{\text{alt}}$  ← viele inserts notwendig!

# Gewichtsbalancierter Baum

Es gilt:

- Für jeden Knoten  $v$  der Tiefe  $d$  nur Reorganisation alle  $\Theta((\varepsilon/\log n) n/2^d)$  viele insert/delete Operationen.
- Knoten  $v$  hat zu jeder Zeit  $\Theta(n/2^d)$  Knoten unter sich. Das ist auch Reorganisationsaufwand.
- Pro insert/delete Operation maximal  $O(\log n)$  Knoten betroffen (d.h. sie erfahren Gewichtsveränderung).

Amortisierter Aufwand pro insert/delete Operation:

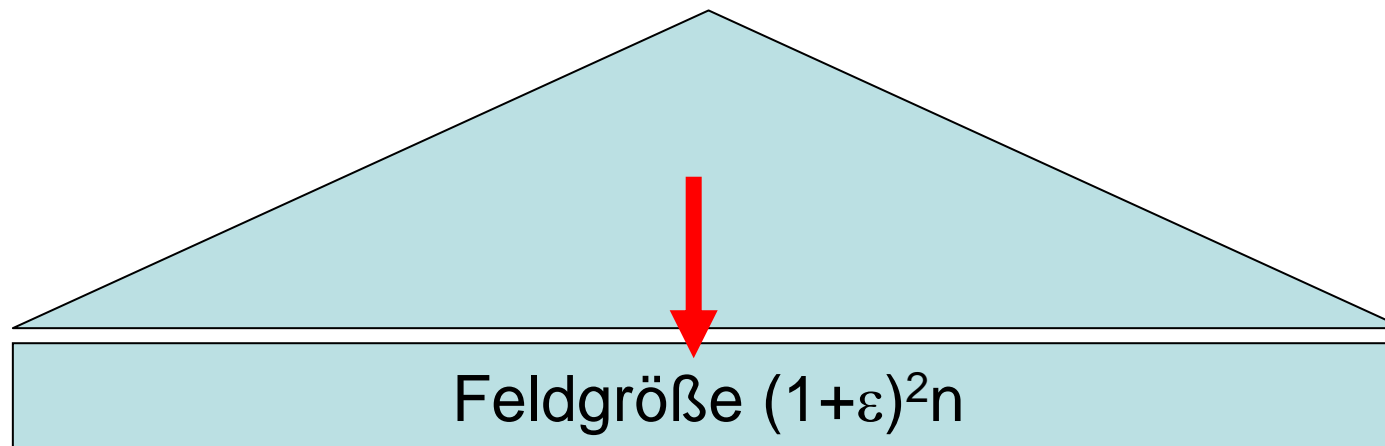
$$O\left(\sum_d \frac{(n/2^d)}{(\varepsilon/\log n) (n/2^d)}\right) = O(\log^2 n / \varepsilon)$$

# Gewichtsbalancierter Baum

**Vorteil:** Baum kann in Feld eingebettet werden

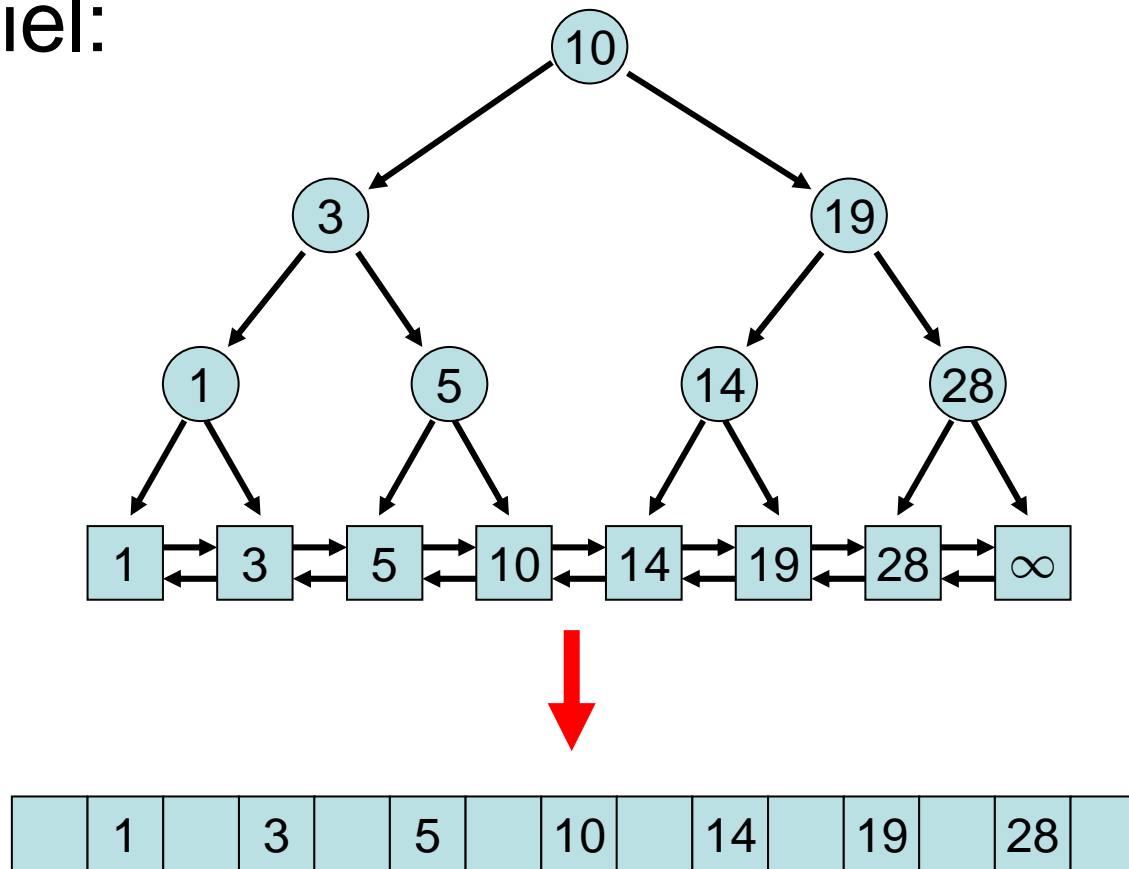
**Regel:** Gib Knoten  $v$  der Tiefe  $d$  Feld der Größe  $(1+\varepsilon)^2 n / 2^d$ ,  $v$  selbst in der Mitte des Feldes

Reicht, da  $(1+\varepsilon/\log n)^d (1+\varepsilon) n / 2^d \leq (1+\varepsilon)^2 n / 2^d$



# Gewichtsbalancierter Baum

Beispiel:



# Gewichtsbalancierter Baum

Wir können also auch effizient sortierte Felder verwalten.

## Anwendungen:

- Bereichsanfragen mit wenig I/O Operationen
- Inhalt editierter Files bleibt aufeinanderfolgend, d.h. keine Fragmentierung

# Ausblick

Weiter mit Wörterbüchern und Hashing